

О ВЫВОДЕ УРАВНЕНИЙ ЭЛЕКТРОДИНАМИКИ И ГРАВИТАЦИИ ИЗ ПРИНЦИПА НАИМЕНЬШЕГО ДЕЙСТВИЯ

© 2020 г. В. В. Веденяпин^{1,*}, М. Ю. Воронина¹, А. А. Руссков¹

Представлено академиком РАН Б.Н. Четверушкиным 07.09.2020 г.

Поступило 22.09.2020 г.

После доработки 29.09.2020 г.

Принято к публикации 30.09.2020 г.

Проблема обоснования уравнений гравитации и электродинамики с помощью принципа наименьшего действия является классической. Предлагается вывод уравнений Власова–Максвелла–Эйнштейна из классического, но немного более общего принципа наименьшего действия. При этом получается впервые вывод правых частей уравнений Максвелла и Эйнштейна, а потому и замкнутая система уравнений для гравитации и электродинамики.

Ключевые слова: уравнение Власова, уравнение Власова–Эйнштейна, уравнение Власова–Максвелла, уравнение Власова–Пуассона

DOI: 10.31857/S268674002006019X

В классических работах (см. [1–4]) уравнения для полей даются без вывода правых частей. Здесь мы предлагаем вывод правых частей уравнений Максвелла и Эйнштейна в рамках уравнений Власова–Максвелла–Эйнштейна из классического, но немного более общего принципа наименьшего действия.

1. Действие в общей теории относительности и уравнения для полей. Пусть $f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e)$ – функция распределения частиц по пространству $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$, по скоростям $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$, массам $m \in \mathbb{R}$ и заряду $e \in \mathbb{R}$ в момент времени $t \in \mathbb{R}$. Это означает, что число частиц в объеме $dx dv dm de$ равно $f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) dx dv dm de$. Рассмотрим действие:

$$S = -c \int m f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) \sqrt{g_{\mu\nu} u^\mu u^\nu} d^3 x d^3 v dm de dt - \\ - \frac{1}{c} \int e f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) A_\mu u^\mu d^3 x d^3 v dm de dt + \\ + k_1 \int (R + \Lambda) \sqrt{-g} d^4 x + k_2 \int F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} \sqrt{-g} d^4 x, \quad (1)$$

где c – скорость света, $u^0 = c$ и $u^i = v^i$ ($i = 1, 2, 3$) – трехмерная скорость, $x^0 = ct$ и x^i ($i = 1, 2, 3$) – координата, $g_{\mu\nu}(\mathbf{x}, t)$ – метрика ($\mu, \nu = 0, 1, 2, 3$),

$A_\mu(\mathbf{x}, t)$ – 4-потенциал электромагнитного поля,

$F_{\mu\nu}(\mathbf{x}, t) = \frac{\partial A_\nu(\mathbf{x}, t)}{\partial x^\mu} - \frac{\partial A_\mu(\mathbf{x}, t)}{\partial x^\nu}$ – электромагнитные поля, R – полная кривизна, Λ – лямбда-член Эйнштейна, $k_1 = -\frac{c^3}{16\pi\gamma}$ и $k_2 = -\frac{1}{16\pi c}$ – константы

[1–4], g – определитель метрики $g_{\mu\nu}$, γ – постоянная тяготения, по повторяющимся индексам, как обычно, идет суммирование.

Вид действия (1) удобен для получения уравнений Эйнштейна и Максвелла при варьировании по полям $g_{\mu\nu}$ и A_μ . Такой способ вывода уравнений Власова–Максвелла и Власова–Эйнштейна использовался в работах [5–8]. При варьировании (1) по $g_{\mu\nu}$ получим уравнение Эйнштейна:

$$k_1 \left(R^{\mu\nu} - \frac{1}{2} g^{\mu\nu} (R + \Lambda) \right) \sqrt{-g} = \\ = \int m \frac{f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e)}{2\sqrt{g_{\mu\nu} u^\mu u^\nu}} u^\mu u^\nu d^3 v dm de - \\ - \frac{1}{2} k_2 F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} g^{\mu\nu} \sqrt{-g}. \quad (2)$$

Первое слагаемое правой части этого уравнения и является по определению Гильберта тензором энергии-импульса. Он выписан впервые в таком виде в работах [7, 8] в менее общем виде без распределения по массам и зарядам. Попытки выписать тензор энергии-импульса через функцию распределения предпринимались, насколько нам известно, только в релятивистской кине-

¹ Федеральный исследовательский центр
Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша
Российской академии наук, Москва, Россия

*E-mail: vicveden@yahoo.com

тической теории для уравнения Власова–Эйнштейна [5–15]. Однако использование функции распределения от четырехмерного импульса привело к необходимости использовать дельта-функцию $\delta(mc^2 - g^{\mu\nu} P_\mu P_\nu)$. Также и уравнения движения, приводящие к уравнению типа Власова, также оказывались неудовлетворительными.

Уравнение электромагнитных полей получается варьированием (1) по A_μ и называется уравнением Максвелла:

$$k_2 \frac{\partial \sqrt{-g} F^{\mu\nu}}{\partial x_\nu} = \frac{1}{c^2} \int e u^\mu f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) d^3 v dm de. \quad (3)$$

Покажем, что вид действия (1) является более общим, чем в [1–4]. Для получения стандартного вида действия возьмем функцию распределения в виде δ -функции для одной частицы:

$$f(\mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e, t) = \delta(\mathbf{x} - \mathbf{x}'(t)) \delta(\mathbf{v} - \mathbf{v}'(t)) \delta(m - m') \delta(e - e'). \quad (4)$$

Подставляя (4) в действие (1) и опустив знак ('), получаем стандартные [1–4] выражения для всех слагаемых:

$$S = -cm \int \sqrt{g_{\mu\nu}(\mathbf{x}, t)} u^\mu u^\nu dt - \frac{e}{c} \int A_\mu(\mathbf{x}, t) u^\mu dt + k_1 \int (R + \Lambda) \sqrt{-g} d^4 x + k_2 \int (F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}) \sqrt{-g} d^4 x. \quad (5)$$

В роли частиц могут быть электроны и ионы в плазме, планеты в галактиках, галактики в супергалактиках, скопление галактик во Вселенной. В равенстве (4) мы можем взять сумму дельта-функций и получить обычное действие [1–4] для конечной системы частиц: этим обосновывается выбор более общего действия (1).

2. Уравнения движения частиц в заданных полях, уравнение Лиувилля и уравнение Власова–Максвелла–Эйнштейна. Воспользуемся инвариантностью первых двух слагаемых уравнения (5) относительно замены $t = \phi(\lambda)$. Здесь λ – произвольный параметр. Такая инвариантность хорошо известна [1–4]. Перепишем первые два слагаемых из уравнения (5):

$$S = -cm \int \sqrt{g_{\mu\nu} u^\mu u^\nu} d\lambda - \frac{e}{c} \int A_\mu u^\mu d\lambda, \quad (6)$$

и варьируя по $x(\lambda)$, получаем уравнение Эйлера–Лагранжа:

$$cm \frac{d}{d\lambda} \left[\frac{g_{\mu\nu} u^\nu}{\sqrt{g_{\eta\xi} u^\eta u^\xi}} + \frac{e}{c} A_\mu \right] = = cm \frac{1}{\sqrt{g_{\eta\xi} u^\eta u^\xi}} \frac{\partial g_{\mu\nu}}{\partial x^\mu} u^\mu u^\nu + \frac{e}{c} \frac{\partial A_\nu}{\partial x^\mu} u^\nu. \quad (7)$$

Уравнение (7) перепишем, обозначив через $I = g_{\eta\xi} \frac{\partial x^\eta}{\partial \lambda} \frac{\partial x^\xi}{\partial \lambda}$ интеграл движения:

$$\frac{d^2 x^\mu}{d\lambda^2} + \Gamma_{\nu\eta}^\mu \frac{dx^\eta}{d\lambda} \frac{dx^\nu}{d\lambda} = \frac{e}{mc^2} \sqrt{I} F_\nu^\mu \frac{dx^\nu}{d\lambda}, \quad (8)$$

здесь $\Gamma_{\nu\eta}^\mu$ – символ Кристоффеля:

$$\Gamma_{\nu\eta}^\mu = \frac{1}{2} g^{\mu\alpha} \left(\frac{\partial g_{\alpha\nu}}{\partial x^\eta} + \frac{\partial g_{\alpha\eta}}{\partial x^\nu} + \frac{\partial g_{\nu\eta}}{\partial x^\alpha} \right).$$

Уравнение (8) отличается от приведенных в руководствах [1–4] наличием \sqrt{I} в правой части: в этих руководствах дифференцирование идет по собственному времени $ds = d\lambda \sqrt{I}$. Это неудобно, так как для каждой частицы это собственное время индивидуально. Далее будет использована формула (8), которая обладает симметрией при замене $\mathbf{x} \rightarrow \alpha \mathbf{x}$, $\lambda \rightarrow \alpha \lambda$, что и позволяет понизить ее порядок. Для этого перепишем уравнение (8) в виде

$$\frac{dx^\mu}{d\lambda} = v^\mu, \quad \frac{dv^\mu}{d\lambda} = -\Gamma_{\nu\eta}^\mu \frac{dx^\eta}{d\lambda} \frac{dx^\nu}{d\lambda} + \frac{e\sqrt{I}}{mc^2} F_\nu^\mu \frac{dx^\nu}{d\lambda}. \quad (9)$$

Избавляемся от λ , поделив остальные уравнения на первое из уравнений системы (9). Так как $x^0 = ct$ пропорционально времени, обозначим $v^\mu/v^0 = \frac{dx^\mu}{dx^0} = w^\mu$ – безразмерная скорость, где $w^0 = 1$. При этом из-за симметрии, описанной выше, можно избавиться от уравнения $\frac{dv^0}{dx^0}$ и на-

писать уравнения по x^i, w^i ($i = 1, 2, 3$). Такое понижение порядка описано для гравитации в книгах Фока [1] и Вейнберга [3]. Там этот переход в уравнениях приведен для гравитации, где уравнения не отличаются для параметра λ и собственного времени s . Однако если добавляется электромагнетизм, то отличие заключается как раз в появлении корня в правой части, который обеспечивает необходимую симметрию. Нам это понижение переходом к собственному времени необходимо, так как наша цель – получить уравнение на функцию распределения $f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e)$. Тогда

$$\frac{dx^i}{dx^0} = v^i, \quad \frac{dv^i}{dx^0} = G^i, \quad (10)$$

где G^i обозначено следующее выражение:

$$G^i = -\Gamma_{\nu\eta}^i v^\nu v^\eta + \frac{v^i}{c} \Gamma_{\eta\nu}^0 v^\eta v^\nu + \frac{e\sqrt{J}}{mc^2} \left[F_{\eta}^i v^\eta - \frac{v^i}{c} F_{\eta}^0 v^\eta \right],$$

а $J = g_{\nu\xi} v^\nu v^\xi$, v^i – трехмерная скорость.

Мы получили уравнения движения заряженных частиц в электромагнитных и гравитационных полях в релятивистской форме из принципа наименьшего действия.

В заключение выпишем уравнение Лиувилля для функции распределения $f(\mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e, t)$ и системы (10):

$$\frac{\partial f}{\partial t} + v^i \frac{\partial f}{\partial x^i} + \frac{\partial(G^i f)}{\partial v^i} = 0. \quad (11)$$

Уравнения (10), (2) и (3) образуют систему уравнений Власова–Максвелла–Эйнштейна. Это замкнутая система уравнений релятивистской электродинамики и гравитации. Общий смысл уравнений типа Власова именно таков: они позволяют замкнуть систему электродинамики (уравнение Власова–Максвелла) и гравитации (уравнение Власова–Эйнштейна) и вывести их из принципа наименьшего действия.

3. **Общий переход к гидродинамике** [6, 7]. Рассмотрим произвольную систему нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений:

$$\frac{dx}{dt} = v(x), \quad x \in R^n, \quad v(x) \in C^1(R^n).$$

Перепишем ее в виде $x = (q, p)$, $q \in R^m$, $p \in R^{n-m}$:

$$\frac{dq}{dt} = w(q, p), \quad \frac{dp}{dt} = g(q, p).$$

Выпишем уравнение Лиувилля для функции распределения $f(t, q, p)$:

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial(w_i f)}{\partial q_i} + \frac{\partial(g_j f)}{\partial p_j} = 0.$$

Выполним гидродинамическую подстановку $f(t, q, p) = \rho(q, t) \delta(p - Q(q, t))$:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial t} &= \frac{\partial \rho(q, t)}{\partial t} \delta(p - Q(q, t)) - \\ &- \rho(q, t) \frac{\partial \delta(p - Q(q, t))}{\partial p_i} \frac{\partial Q_i(q, t)}{\partial t}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial(w_i(q, p) f)}{\partial q_i} &= \frac{\partial(w_i(q, Q) \rho(q, t))}{\partial q_i} \delta(p - Q(q, t)) - \\ &- \rho(q, t) w_i(q, Q(q, t)) \frac{\partial(p - Q(q, t))}{\partial p_k} \frac{\partial Q_k(q, t)}{\partial q_i}, \end{aligned}$$

$$\frac{\partial(g_j(q, p) f)}{\partial p_j} = \rho(q, t) g_j(q, Q(q, t)) \frac{\partial \delta(p - Q(q, t))}{\partial p_j}.$$

При дифференцировании мы воспользовались правилами дифференцирования обобщенных функций. Собирая множители при дельта-функции и ее производных, получаем систему уравнений:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial(\rho w_i(q, Q))}{\partial q_i} &= 0, \\ \rho(q, t) \left(\frac{\partial Q_j(q, t)}{\partial t} + \right. \\ &\left. + w_i(q, Q(q, t)) \frac{\partial Q_j(q, t)}{\partial q_i} - g_j(q, Q(q, t)) \right) = 0. \end{aligned}$$

Гидродинамическая подстановка была изобретена в рамках уравнений Власова [4], а для произвольных систем обыкновенных дифференциальных уравнений введена в [6]. Это система уравнений имеет яркий геометрический смысл: она описывает движение m -мерных поверхностей в n -мерном пространстве в силу исходной системы обыкновенных дифференциальных уравнений. Получающаяся система квазилинейных уравнений не общая, а в терминологии Куранта и Гильберта называется системой уравнений с одинаковой главной частью. Для гамильтоновых систем из нее получается уравнение Гамильтона–Якоби естественным способом: проходит подстановка для скоростей в виде градиента функции, которая оказывается действием [6]. В случае линейной исходной системы ОДУ решение системы с одинаковой главной частью можно искать в виде $Q_k(t, q) = \lambda_k^a(t) q_a$, линейном по координатам q . Получается система обыкновенных дифференциальных уравнений в матричном виде на матрицу $\lambda_k^a(t)$. Это обобщение слет-разлетных решений, которые мы используем ниже.

4. **Нерелятивистская гидродинамика**. Применим этот способ в нерелятивистском случае для вывода уравнений Власова–Пуассона–Пуассона и гравитационной газодинамики заряженных частиц, действуя по той же схеме. Нерелятивистский случай соответствует действию [5, 6]:

$$\begin{aligned} S &= \int \left[\frac{mv^2}{2} - e\varphi - mU \right] \times \\ &\times f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) dx dv dm de dt + \\ &+ \frac{1}{8\pi} \int (\nabla\varphi)^2 dx dt - \frac{1}{8\pi\gamma} \int (\nabla U)^2 dx dt. \end{aligned} \quad (12)$$

Варьируем по φ и по U , получая дважды уравнения Пуассона:

$$\begin{aligned} \Delta\varphi &= -4\pi \int e f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) dv dm de, \\ \Delta U &= 4\pi\gamma \int m f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) dv dm de. \end{aligned} \quad (13)$$

Действие для одной частицы следует при выборе

$$f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) = \delta(e - q) \delta(m - M) \delta(\mathbf{x} - \mathbf{y}(t)) \delta(\mathbf{v} - \mathbf{y}'(t)).$$

Рассмотрим для такой функции распределения первое слагаемое в (12), получая стандартное действие:

$$S_1 = \int \left[\frac{m\mathbf{y}'^2}{2} - q\varphi(\mathbf{y}) - MU(\mathbf{y}) \right] dt.$$

Варьируем, как обычно в механике, и получаем уравнение Ньютона:

$$M\mathbf{y}'' - M\frac{\partial U}{\partial \mathbf{y}} - q\frac{\partial \varphi}{\partial \mathbf{y}} = 0.$$

Переходим к уравнению Лиувилля для соответствующей системы обыкновенных дифференциальных уравнений:

$$\dot{\mathbf{y}} = \mathbf{v}, \\ \dot{\mathbf{v}} = -\frac{\partial U}{\partial \mathbf{x}} - \frac{q}{M} \frac{\partial \varphi}{\partial \mathbf{x}},$$

тогда

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \left(\mathbf{v}, \frac{\partial f}{\partial \mathbf{x}} \right) - \left(\frac{\partial U}{\partial \mathbf{x}} + \frac{q}{M} \frac{\partial \varphi}{\partial \mathbf{x}}, \frac{\partial f}{\partial \mathbf{v}} \right) = 0. \quad (14)$$

Система (13)–(14) и есть система уравнений Власова–Пуассона–Пуассона.

Получим гидродинамические следствия этих уравнений, как это было сделано выше в п. 3 [4–6]: $f(t, \mathbf{x}, \mathbf{v}, m, e) = \rho(t, \mathbf{x}, m, e) \delta(\mathbf{v} - \mathbf{w}(t, \mathbf{x}, m, e))$. Тогда

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{w}) = 0, \\ \frac{\partial w_k}{\partial t} + w_i \frac{\partial w_k}{\partial x_i} + \frac{\partial U}{\partial x_k} + \frac{q}{M} \frac{\partial \varphi}{\partial x_k} = 0, \\ \Delta \varphi = -4\pi \int e \rho dmde, \\ \Delta U = 4\pi \gamma \int m \rho dmde.$$

Получим автомодельное решение этой системы, предполагая однородность по пространству правых частей в (12). Пусть $w_k(t, \mathbf{x}, m, e) = x_k w(t)$ – слет-разлетные решения, $\rho(t, \mathbf{x}, m, e) = h(t, m, e)$ (однородность по пространству). Тогда

$$\varphi = -x^2 \frac{2\pi}{3} \int e h(t, m, e) dmde, \\ U = x^2 \frac{2\pi\gamma}{3} \int m h(t, m, e) dmde.$$

Поэтому получаем уравнение

$$\frac{\partial h}{\partial t} + 3hw = 0, \\ \frac{\partial w}{\partial t} + w^2 + \frac{2\pi\gamma}{3} \int m h(t, m, e) dmde - \\ - \frac{2\pi q}{3M} \int e h(t, m, e) dmde = 0.$$

Получаем систему обыкновенных дифференциальных уравнений для $w(t)$ и

$$\alpha(t) = -\frac{2\pi q}{3M} \int e h(t, m, e) dmde + \\ + \frac{2\pi\gamma}{3} \int m h(t, m, e) dmde: \\ \frac{d\alpha}{dt} + 3w\alpha = 0, \\ \frac{dw}{dt} + w^2 + \alpha = 0. \quad (15)$$

Это есть нерелятивистский аналог уравнений Фридмана – обобщенные уравнения Милна–МакКри. В случае нейтральности функция $\rho(t, \mathbf{x}, m, e) = h(t, m, e)$ положительная и четная по зарядам, поэтому первое слагаемое в $\alpha(t)$ равно нулю и функция $\alpha(t)$, связанная только с гравитацией, положительна. Отметим, что это точное решение уравнения Власова–Пуассона и его гидродинамического следствия. Из второго уравнения

видим, что ускорение $\frac{dw}{dt}$ отрицательно, и единственный способ сделать его положительным – это сделать $\alpha(t)$ отрицательным, т.е. включить первое слагаемое. Либо добавить лямбда-член Эйнштейна, и тогда к $\alpha(t)$ добавляется отрицательная постоянная. Это дает то, что наблюдается в эксперименте как ускоренное расширение галактик, что ассоциируется с темной энергией. Это случай заряженных частиц одного знака или случай каких-либо гипотетических отталкивающих взаимодействий. Таким образом, при отрицательных $\alpha(t)$ мы получаем модель ускоренного расширения в области под параболой $\alpha < -w^2$ (уравнение (15) как возможная математическая модель).

Итак, мы получили уравнения электродинамики и гравитации в замкнутой форме из принципа наименьшего действия в форме уравнения Власова (ср. [5–15]). Проясняется смысл уравнений типа Власова: это единственный пока способ получить и уравнение гравитации, и уравнения электродинамики из принципа наименьшего действия, а также единственный пока способ замкнуть систему уравнений гравитации и электродинамики с помощью принципа наименьшего действия, используя функцию распределения объектов (электронов, ионов, звезд в галактиках, галактик в супергалактиках или Вселенной) по скоростям и пространству. Соответствующие уравнения гидродинамическо-

го уровня (например, уравнения магнитной гидродинамики) также естественно получать из уравнений типа Власова гидродинамической подстановкой (пока единственный способ связи с классическим действием и для этих уравнений).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Фок В.А. Теория пространства, времени и тяготения. М.: ЛКИ, 2007.
2. Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. Теория поля. М.: Наука, 1988.
3. Вейнберг С. Гравитация и космология. М.: Мир, 1975. 696 с.
4. Власов А.А. Статистические функции распределения. М.: Наука, 1966. 356 с.
5. Веденяпин В.В., Негматов М.А. // Теоретическая и математическая физика. 2012. Т. 170. № 3. С. 468–480.
6. Веденяпин В.В., Негматов М.-Б.А., Фимин Н.Н. // Изв. РАН. Сер. матем. 2017. Т. 81. № 3. С. 45–82.
7. Vedenyapin V., Fimin N., Chechetkin V. // European Physical J. Plus. 2020. № 400. 14 с.
8. Vedenyapin V.V., Fimin N.N., Chechetkin V.M. // Intern. J. Modern Physics D. 2020. V. 29. № 1. 23 p.
9. Huanchun Ye., Morrison P. Action principles for the Vlasov equations // Phys. Fluids. 1992. V. 4. № 4. P. 771–777.
10. Choquet-Bruhat Y. General Relativity and the Einstein Equations. Oxford: Oxford Univ. Press, 2009.
11. O'Neill E. Hamiltonian structure and stability of relativistic gravitational theories: Dissertation for degree D. Ph. University of Florida, 2000.
12. Cercignani C., Kremer G.M. The relativistic Boltzmann Equation: theory and applications. Boston, Basel, B.: Birghause, 2002.
13. Choquet-Bruhat Y., Damour T. Introduction to general relativity, black holes and cosmology. N.Y.: Oxford University Press, 2015.
14. Rein G., Rendall A.D. Global existence of solutions of the spherically symmetric Vlasov–Einstein system with small initial data // Commun. Math. Phys. 1992. V. 150. P. 561–583.
15. Kandrup H.E., Morrison P.J. Hamiltonian structure of the Vlasov–Einstein system and the problem of stability for spherical relativistic star clusters // Ann. Phys. 1993. V. 225. P. 114–166.

ON THE DERIVATION OF THE EQUATIONS OF ELECTRODYNAMICS AND GRAVITATION FROM THE PRINCIPLE OF LEAST ACTION

V. V. Vedenyapin^a, M. Yu. Voronina^a, and A. A. Russkov^a

^a Keldysh Institute of Applied Mathematics, Russian Academy of Sciences, Moscow, Russian Federation

Presented by Academician of the RAS B.N. Chetverushkin

The problem of justification of gravitation and electrodynamic equations with the help of minimal action principle is a classical one. A derivation of Vlasov–Maxwell–Einstein equation is proposed from classical but a little bit general minimal action principle. So we get new derivation of right hand side of Maxwell and Einstein Equations and so one gets a closed system of equations for gravitation and electrodynamics.

Keywords: Vlasov equation, Vlasov–Einstein equation, Vlasov–Maxwell equation, Vlasov–Poisson equation