

УДК 517+531.01

## НОВЫЕ СЛУЧАИ ОДНОРОДНЫХ ИНТЕГРИРУЕМЫХ СИСТЕМ С ДИССИПАЦИЕЙ НА КАСАТЕЛЬНОМ РАССЛОЕНИИ ДВУМЕРНОГО МНОГООБРАЗИЯ

© 2020 г. М. В. Шамолин<sup>1,\*</sup>

Представлено академиком РАН В.В. Козловым 08.07.2020 г.

Поступило 15.07.2020 г.

После доработки 21.07.2020 г.

Принято к публикации 21.07.2020 г.

Показана интегрируемость некоторых классов однородных динамических систем на касательных расслоениях к гладким двумерным многообразиям. При этом силовые поля приводят к появлению диссипации переменного знака и обобщают ранее рассмотренные.

*Ключевые слова:* динамическая система, интегрируемость, диссипация, трансцендентный первый интеграл

DOI: 10.31857/S2686954320050422

Изучение интегрируемости автономных динамических систем на двумерном конфигурационном многообразии  $M^2$  приводит к изучению систем четвертого порядка на касательном расслоении  $TM^2$ . При этом ключевым, наряду с геометрией многообразия  $M^2$ , является структура силового поля, присутствующего в системе. Так, например, известная задача о движении пространственного маятника на сферическом шарнире в потоке набегающей среды приводит к динамической системе на касательном расслоении к двумерной сфере, при этом метрика специального вида на ней индуцирована дополнительной группой симметрий [1, 2]. Динамические системы, описывающие движение такого маятника, обладают знакопеременной диссипацией, и полный список первых интегралов состоит из трансцендентных функций, выражающихся через конечную комбинацию элементарных функций [2, 3].

Известны также задачи о движении точки по двумерным поверхностям вращения, плоскости Лобачевского и т.д. Иногда в системах с диссипацией все же удается найти полный список первых интегралов, состоящий из трансцендентных, в смысле комплексного анализа, функций, поскольку о полном списке даже непрерывных автономных первых интегралов приходится забыть. Полученные результаты особенно важны в смысле

присутствия в системе именно неконсервативного поля сил.

В работе предложена методика интегрирования классов однородных динамических систем на касательных расслоениях к гладким двумерным многообразиям. При этом вводимые внешние силовые поля делают рассматриваемые системы диссипативными с диссипацией разного знака и обобщают ранее рассмотренные [2, 3].

### 1. УРАВНЕНИЯ ГЕОДЕЗИЧЕСКИХ ПРИ ЗАМЕНЕ КООРДИНАТ

Как известно, в случае двумерного риманова многообразия  $M^2$  с координатами  $(\alpha, \beta)$  и аффинной связностью  $\Gamma_{jk}^i(\alpha, \beta)$  уравнения геодезических линий на касательном расслоении  $TM^2\{\alpha^*, \beta^*; \alpha, \beta\}$  примут следующий вид (дифференцирование берется по натуральному параметру):

$$\begin{aligned} \alpha^{**} + \Gamma_{\alpha\alpha}^{\alpha}(\alpha, \beta)\alpha'^2 + 2\Gamma_{\alpha\beta}^{\alpha}(\alpha, \beta)\alpha'\beta' + \\ + \Gamma_{\beta\beta}^{\alpha}(\alpha, \beta)\beta'^2 = 0, \\ \beta^{**} + \Gamma_{\alpha\alpha}^{\beta}(\alpha, \beta)\alpha'^2 + 2\Gamma_{\alpha\beta}^{\beta}(\alpha, \beta)\alpha'\beta' + \\ + \Gamma_{\beta\beta}^{\beta}(\alpha, \beta)\beta'^2 = 0. \end{aligned} \tag{1}$$

Изучим структуру уравнений (1) при изменении координат на касательном расслоении  $TM^2$ . Для этого рассмотрим замену координат касательного пространства:

<sup>1</sup> Московский государственный университет имени М.В. Ломоносова, Москва, Россия

\*E-mail: shamolin@imec.msu.ru

$$\alpha^* = R_1 z_1 + R_2 z_2, \quad \beta^* = R_3 z_1 + R_4 z_2, \quad (2)$$

которая обращается

$$z_1 = T_1 \alpha^* + T_2 \beta^*, \quad z_2 = T_3 \alpha^* + T_4 \beta^*,$$

при этом  $R_k, T_k, k = 1, \dots, 4$ , – функции от  $\alpha, \beta, RT = E$ ,

где  $R = \begin{pmatrix} R_1 & R_2 \\ R_3 & R_4 \end{pmatrix}, T = \begin{pmatrix} T_1 & T_2 \\ T_3 & T_4 \end{pmatrix}$ . Назовем также уравнения (2) новыми кинематическими соотношениями, т.е. линейными соотношениями на касательном расслоении  $TM^2$ . Справедливы равенства

$$\begin{aligned} z_1^* &= \alpha^{*2} \{T_{1\alpha} - T_1 \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha - T_2 \Gamma_{\alpha\alpha}^\beta\} + \\ &+ \alpha^* \beta^* \{T_{1\beta} + T_{2\alpha} - 2T_1 \Gamma_{\alpha\beta}^\alpha - 2T_2 \Gamma_{\alpha\beta}^\beta\} + \\ &+ \beta^{*2} \{T_{2\beta} - T_1 \Gamma_{\beta\beta}^\alpha - T_2 \Gamma_{\beta\beta}^\beta\} = \\ &= U_1(\alpha, \beta) z_1^2 + U(\alpha, \beta) z_1 z_2 + U_2(\alpha, \beta) z_2^2, \\ z_2^* &= \alpha^{*2} \{T_{3\alpha} - T_3 \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha - T_4 \Gamma_{\alpha\alpha}^\beta\} + \\ &+ \alpha^* \beta^* \{T_{3\beta} + T_{4\alpha} - 2T_3 \Gamma_{\alpha\beta}^\alpha - 2T_4 \Gamma_{\alpha\beta}^\beta\} + \\ &+ \beta^{*2} \{T_{4\beta} - T_3 \Gamma_{\beta\beta}^\alpha - T_4 \Gamma_{\beta\beta}^\beta\} = \\ &= V_1(\alpha, \beta) z_1^2 + V(\alpha, \beta) z_1 z_2 + V_2(\alpha, \beta) z_2^2, \end{aligned} \quad (3)$$

$$T_{k\alpha} = \frac{\partial T_k}{\partial \alpha}, \quad T_{k\beta} = \frac{\partial T_k}{\partial \beta}, \quad k = 1, \dots, 4, \text{ при этом в (3)}$$

вместо  $\alpha^*, \beta^*$  подставляются соотношения (2), и правые части составной системы (2), (3) являются однородными формами соответствующих степеней по квазискоростям  $z_1, z_2$ .

**Предложение 1.** Система (1) в той области, где  $\det R(\alpha, \beta) \neq 0$ , эквивалентна составной системе (2), (3).

Таким образом, результат перехода от уравнений геодезических (1) к эквивалентной системе (2), (3) зависит как от замены (2) (т.е. вводимых кинематических соотношений), так и от аффинной связности  $\Gamma_{jk}^i(\alpha, \beta)$ .

Рассмотрим далее достаточно общий случай задания кинематических соотношений в следующем виде:

$$\alpha^* = z_2 f_2(\alpha), \quad \beta^* = z_1 f_1(\alpha), \quad (4)$$

где  $f_1(\alpha), f_2(\alpha)$  – гладкие функции, не равные тождественно нулю. Такие координаты  $z_1, z_2$  в касательном пространстве вводятся тогда, когда рассматриваются уравнения геодезических [3, 4], например, с тремя ненулевыми коэффициентами связности (в частности, на поверхностях вращения, плоскости Лобачевского и т.д.):

$$\begin{aligned} \alpha^{**} + \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) \alpha^{*2} + \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) \beta^{*2} &= 0, \\ \beta^{**} + 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) \alpha^* \beta^* &= 0, \end{aligned} \quad (5)$$

т.е. выполнены равенства  $\Gamma_{\alpha\beta}^\alpha(\alpha, \beta) \equiv \Gamma_{\alpha\alpha}^\beta(\alpha, \beta) \equiv \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) \equiv 0$ . В случае (4) уравнения (3) примут вид

$$\begin{aligned} z_1^* &= -f_2(\alpha) \left[ 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_1(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_1 z_2, \\ z_2^* &= -f_2(\alpha) \left[ 2\Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_2(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_2^2 - \\ &- \frac{f_1^2(\alpha)}{f_2(\alpha)} \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) z_1^2, \end{aligned} \quad (6)$$

и уравнения (1) геодезических почти всюду эквивалентны составной системе (4), (6) на многообразии  $TM^2\{z_2, z_1; \alpha, \beta\}$ . В нашем случае уравнения (5) почти всюду переписутся в виде

$$\begin{aligned} \alpha^* &= z_2 f_2(\alpha), \\ z_2^* &= -f_2(\alpha) \left[ \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_2(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_2^2 - \\ &- \frac{f_1^2(\alpha)}{f_2(\alpha)} \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) z_1^2, \\ z_1^* &= -f_2(\alpha) \left[ 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_1(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_1 z_2, \\ \beta^* &= z_1 f_1(\alpha). \end{aligned} \quad (7)$$

Для полного интегрирования системы (7) необходимо знать, вообще говоря, три независимых первых интеграла. При этом первые интегралы (в частности, для уравнений геодезических) можно искать и в более общем виде, чем рассмотрено далее.

**Предложение 2.** Если всюду справедлива система дифференциальных равенств

$$\begin{aligned} \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) f_1^2(\alpha) + \\ + f_2^2(\alpha) \left[ 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_1(\alpha)|}{d\alpha} \right] &\equiv 0, \\ \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_2(\alpha)|}{d\alpha} &\equiv 0, \end{aligned} \quad (8)$$

то система (7) имеет аналитический первый интеграл следующего вида:

$$\Phi_1(z_2, z_1) = z_1^2 + z_2^2 = C_1^2 = \text{const}. \quad (9)$$

**Пример 1.** В случае цилиндрических координат всеобъемлющего трехмерного пространства  $(\rho, \varphi = \beta, z = \alpha)$ , в которых задана поверхность вращения  $\rho = \rho(\alpha)$ , уравнения (5) примут вид (штрихом обозначена производная по  $\alpha$ )

$$\begin{aligned} \alpha^{\bullet\bullet} + \Gamma_1(\alpha)\alpha^{\bullet 2} + \Gamma_2(\alpha)\beta^{\bullet 2} &= 0, \\ \beta^{\bullet\bullet} + \Gamma_3(\alpha)\alpha^{\bullet}\beta^{\bullet} &= 0, \end{aligned} \quad (10)$$

$$\begin{aligned} \Gamma_1(\alpha) &= \frac{\rho'(\alpha)\rho''(\alpha)}{1 + \rho^2(\alpha)}, \\ \Gamma_2(\alpha) &= \frac{\rho(\alpha)\rho'(\alpha)}{1 + \rho^2(\alpha)}, \quad \Gamma_3(\alpha) = 2\frac{\rho'(\alpha)}{\rho(\alpha)}. \end{aligned}$$

Двухпараметрическая система, эквивалентная при  $\mu_1 \neq 0, \mu_2 > 0$  уравнениям (10) геодезических и имеющая первый интеграл вида (9), имеет вид

$$\begin{aligned} \alpha^{\bullet} &= z_2 \frac{\mu_1}{\sqrt{1 + \rho^2(\alpha)}}, \quad z_2^{\bullet} = -z_1^2 \Gamma(\alpha), \\ z_1^{\bullet} &= z_1 z_2 \Gamma(\alpha), \\ \Gamma(\alpha) &= \frac{\mu_1 \rho'(\alpha)}{\rho(\alpha) \sqrt{1 + \rho^2(\alpha)} (\mu_2 \mu_1^2 \rho^2(\alpha) - 1)}, \\ \beta^{\bullet} &= z_1 \frac{\mu_1}{\rho(\alpha) \sqrt{\mu_2 \mu_1^2 \rho^2(\alpha) - 1}}, \end{aligned}$$

если первое и четвертое уравнения этой системы рассматривать как новые кинематические соотношения.

**Пример 2.** Уравнения (5) геодезических на плоскости Лобачевского с координатами ( $x = \beta, y = \alpha$ ) примут вид

$$\alpha^{\bullet\bullet} - \frac{1}{\alpha}(\alpha^{\bullet 2} - \beta^{\bullet 2}) = 0, \quad \beta^{\bullet\bullet} - \frac{2}{\alpha}\alpha^{\bullet}\beta^{\bullet} = 0. \quad (11)$$

Двухпараметрическая система, эквивалентная при  $\mu_1 \neq 0, \alpha \neq 0$  уравнениям (11) геодезических и имеющая первый интеграл вида (9), имеет вид

$$\begin{aligned} \alpha^{\bullet} &= z_2 \mu_1 \alpha, \quad z_2^{\bullet} = -z_1^2 \frac{\mu_1 \alpha^2}{\alpha^2 + \mu_2 \mu_1^2}, \\ z_1^{\bullet} &= z_1 z_2 \frac{\mu_1 \alpha^2}{\alpha^2 + \mu_2 \mu_1^2}, \quad \beta^{\bullet} = z_1 \frac{\mu_1 \alpha^2}{\sqrt{\alpha^2 + \mu_2 \mu_1^2}}, \end{aligned}$$

если первое и четвертое уравнения этой системы рассматривать как новые кинематические соотношения.

Система равенств (8) может трактоваться как возможность преобразования квадратичной формы метрики к каноническому виду с законом сохранения энергии (9) (или см. ниже (17)) в зависимости от рассматриваемой задачи. История и текущее состояние рассмотрения данной более общей проблемы достаточно обширны (отметим лишь работы [5, 6]).

Поиск как интеграла (9), так и (13) (см. далее) опирается на наличие в системе дополнительных групп симметрий [5, 6].

**Предложение 3.** Если функция  $\Gamma_{\alpha\beta}^{\beta}(\alpha, \beta)$  является функцией лишь  $\alpha$ :

$$\Gamma_{\alpha\beta}^{\beta}(\alpha, \beta) = \Gamma_{\alpha\beta}^{\beta}(\alpha), \quad (12)$$

то система (7) имеет первый интеграл следующего вида:

$$\begin{aligned} \Phi_2(z_1; \alpha) &= z_1 \Phi_0(\alpha) = C_2 = \text{const}, \\ \Phi_0(\alpha) &= f_1(\alpha) \exp \left\{ 2 \int_{\alpha_0}^{\alpha} \Gamma_{\alpha\beta}^{\beta}(b) db \right\}. \end{aligned} \quad (13)$$

Если выполнено свойство (12) и функции  $\Gamma_{\alpha\alpha}^{\alpha}(\alpha, \beta)$  и  $\Gamma_{\beta\beta}^{\alpha}(\alpha, \beta)$  также являются функциями лишь  $\alpha$ :

$$\Gamma_{\alpha\alpha}^{\alpha}(\alpha, \beta) = \Gamma_{\alpha\alpha}^{\alpha}(\alpha), \quad \Gamma_{\beta\beta}^{\alpha}(\alpha, \beta) = \Gamma_{\beta\beta}^{\alpha}(\alpha), \quad (14)$$

то в системе (7) появляется независимая подсистема третьего порядка, состоящая из первых трех уравнений (уравнение на  $\beta^{\bullet}$  отделяется).

В частности, если выполнены свойства (8), (12), то такая независимая подсистема появляется.

**Предложение 4.** Если выполнены условия (8), (12), то система (7) имеет первый интеграл следующего вида:

$$\begin{aligned} \Phi_3(z_2, z_1; \alpha, \beta) &= \\ &= \beta \mp \int_{\alpha_0}^{\alpha} \frac{C_2 f_1(b)}{f_2(b) \sqrt{C_1^2 \Phi_0^2(b) - C_2^2}} db = C_3 = \text{const}, \end{aligned} \quad (15)$$

где, после взятия интеграла (15), вместо постоянных  $C_1^2, C_2$  можно подставить левые части равенств (9), (13) соответственно.

**Теорема 1.** Если выполнены условия (8), (12), то система (7) обладает полным набором, состоящим из трех первых интегралов вида (9), (13), (15).

## 2. УРАВНЕНИЯ ДВИЖЕНИЯ НА КАСАТЕЛЬНОМ РАССЛОЕНИИ К ДВУМЕРНОМУ МНОГООБРАЗИЮ В ПОТЕНЦИАЛЬНОМ СИЛОВОМ ПОЛЕ

Несколько модифицируем систему (7), получив систему консервативную. А именно, вводится гладкое силовое поле в проекциях на оси  $z_1^{\bullet}$  и  $z_2^{\bullet}$ , соответственно:

$$\begin{pmatrix} F_1(\beta) f_1(\alpha) \\ F_2(\alpha) f_2(\alpha) \end{pmatrix}.$$

Рассматриваемая система на касательном расслоении  $TM^2\{z_2, z_1; \alpha, \beta\}$  примет вид

$$\begin{aligned} \alpha^\bullet &= z_2 f_2(\alpha), \\ z_2^\bullet &= F_2(\alpha) f_2(\alpha) - \\ &- f_2(\alpha) \left[ \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_2(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_2^2 - \\ &- \frac{f_1^2(\alpha)}{f_2(\alpha)} \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) z_1^2, \\ z_1^\bullet &= F_1(\beta) f_1(\alpha) - \\ &- f_2(\alpha) \left[ 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_1(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_1 z_2, \\ \beta^\bullet &= z_1 f_1(\alpha), \end{aligned} \tag{16}$$

и она почти всюду эквивалентна следующей системе:

$$\begin{aligned} \alpha^{\bullet\bullet} - F_2(\alpha) f_2^2(\alpha) + \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) \alpha^{\bullet 2} + \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) \beta^{\bullet 2} &= 0, \\ \beta^{\bullet\bullet} - F_1(\beta) f_1^2(\alpha) + 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) \alpha^\bullet \beta^\bullet &= 0. \end{aligned}$$

**Предложение 5.** Если всюду справедливы равенства (8), то система (16) имеет гладкий первый интеграл следующего вида:

$$\begin{aligned} \Phi_1(z_2, z_1; \alpha) &= z_1^2 + z_2^2 + V(\alpha, \beta) = C_1 = \text{const}, \\ V(\alpha, \beta) &= V_2(\alpha) + V_1(\beta) = \\ &= -2 \int_{\alpha_0}^\alpha F_2(a) da - 2 \int_{\beta_0}^\beta F_1(b) db. \end{aligned} \tag{17}$$

**Предложение 6.** Пусть  $F_1(\beta) \equiv 0$ . Если функция  $\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta)$  является функцией лишь  $\alpha$  (условие (12)), то система (16) имеет первый интеграл вида (13).

Пусть  $F_1(\beta) \equiv F_1^0 = \text{const}$ . Если выполнено свойство (12) и функции  $\Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta)$  и  $\Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta)$  также являются функциями лишь  $\alpha$  (условия (14)), то в системе (16) появляется независимая подсистема третьего порядка, состоящая из первых трех уравнений (уравнение на  $\beta^\bullet$  отделяется).

В частности, если выполнены свойства (8), (12), то такая независимая подсистема появляется.

**Предложение 7.** Пусть  $F_1(\beta) \equiv 0$ . Если выполнены условия (8), (12), то система (16) имеет первый интеграл следующего вида:

$$\begin{aligned} \Phi_3(z_2, z_1; \alpha, \beta) &= \\ = \beta \mp \int_{\alpha_0}^\alpha \frac{C_2 f_1(b)}{f_2(b) \sqrt{\Phi_0^2(b) [C_1 - V(b)] - C_2^2}} db &= C_3 = \text{const}, \end{aligned} \tag{18}$$

где, после взятия интеграла (18), вместо постоянных  $C_1, C_2$  можно подставить левые части равенств (17), (13) соответственно.

**Теорема 2.** Если выполнены условия (8), (12), то система (16) обладает полным набором, состоящим из трех первых интегралов вида (13), (17), (18).

### 3. УРАВНЕНИЯ ДВИЖЕНИЯ НА КАСАТЕЛЬНОМ РАССЛОЕНИИ К ДВУМЕРНОМУ МНОГООБРАЗИЮ В СИЛОВОМ ПОЛЕ С ДИССИПАЦИЕЙ

Теперь несколько модифицируем систему (16). При этом получим систему с диссипацией. А именно, наличие диссипации (вообще говоря, знакопеременной) характеризует не только коэффициент  $b\delta(\alpha)$ ,  $b > 0$ , в первом уравнении системы (19) (в отличие от системы (16)), но и следующая зависимость (внешнего) силового поля в проекциях на оси  $z_1^\bullet$  и  $z_2^\bullet$ , соответственно:

$$\begin{pmatrix} F_1(\beta) f_1(\alpha) \\ F_2(\alpha) f_2(\alpha) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} z_1 F_1^1(\alpha) \\ z_2 F_2^1(\alpha) \end{pmatrix}.$$

Рассматриваемая система на касательном расслоении  $TM^2\{z_2, z_1; \alpha, \beta\}$  примет вид

$$\begin{aligned} \alpha^\bullet &= z_2 f_2(\alpha) + b\delta(\alpha), \\ z_2^\bullet &= F_2(\alpha) f_2(\alpha) - \\ &- f_2(\alpha) \left[ \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_2(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_2^2 - \\ &- \frac{f_1^2(\alpha)}{f_2(\alpha)} \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) z_1^2 + z_2 F_2^1(\alpha), \\ z_1^\bullet &= F_1(\beta) f_1(\alpha) - \\ &- f_2(\alpha) \left[ 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_1(\alpha)|}{d\alpha} \right] z_1 z_2 + z_1 F_1^1(\alpha), \\ \beta^\bullet &= z_1 f_1(\alpha), \end{aligned} \tag{19}$$

и она почти всюду эквивалентна следующей системе:

$$\begin{aligned} \alpha^{\bullet\bullet} - \left\{ b\tilde{\delta}(\alpha) + F_2^1(\alpha) + b\delta(\alpha) \right\} \times \\ \times \left[ 2\Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_2(\alpha)|}{d\alpha} \right] \alpha^\bullet - \\ - F_2(\alpha) f_2^2(\alpha) + b\delta(\alpha) F_2^1(\alpha) + b^2 \delta^2(\alpha) \times \\ \times \left[ \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_2(\alpha)|}{d\alpha} \right] + \\ + \Gamma_{\alpha\alpha}^\alpha(\alpha, \beta) \alpha^{\bullet 2} + \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha, \beta) \beta^{\bullet 2} = 0, \end{aligned}$$

$$\beta^{**} - \left\{ F_1^1(\alpha) + b\delta(\alpha) \left[ 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) + \frac{d \ln |f_1(\alpha)|}{d\alpha} \right] \right\} \beta^* - F_1(\beta) f_1^2(\alpha) + 2\Gamma_{\alpha\beta}^\beta(\alpha, \beta) \alpha^* \beta^* = 0,$$

$$\tilde{\delta}(\alpha) = \frac{d\delta(\alpha)}{d\alpha}.$$

Перейдем теперь к интегрированию искомой системы четвертого порядка (19) при выполнении свойств (8), (12), а также при  $F_1(\beta) \equiv 0$ . При этом происходит отделение независимой подсистемы третьего порядка:

$$\alpha^* = z_2 f_2(\alpha) + b\delta(\alpha),$$

$$z_2^* = F_2(\alpha) f_2(\alpha) - \frac{f_1^2(\alpha)}{f_2(\alpha)} \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha) z_1^2 + z_2 F_2^1(\alpha), \quad (20)$$

$$z_1^* = \frac{f_1^2(\alpha)}{f_2(\alpha)} \Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha) z_1 z_2 + z_1 F_1^1(\alpha),$$

$$\beta^* = z_1 f_1(\alpha). \quad (21)$$

Будем также предполагать, что для некоторого  $\kappa \in \mathbf{R}$  выполнено равенство

$$\Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha) \frac{f_1^2(\alpha)}{f_2^2(\alpha)} = \kappa \frac{d}{d\alpha} \ln |\Delta(\alpha)|, \quad (22)$$

$$\Delta(\alpha) = \frac{\delta(\alpha)}{f_2(\alpha)},$$

а для некоторых  $\lambda_2^0, \lambda_k^1 \in \mathbf{R}$  выполнены равенства

$$F_2(\alpha) = \lambda_2^0 \frac{d}{d\alpha} \frac{\Delta^2(\alpha)}{2}, \quad (23)$$

$$F_k^1(\alpha) = \lambda_k^1 f_2(\alpha) \frac{d}{d\alpha} \Delta(\alpha), \quad k = 1, 2.$$

Условие (22) назовем “геометрическим”, а условия из группы (23) – “энергетическими”.

Условие (22) названо геометрическим в том числе потому, что накладывает условие на коэффициент связности  $\Gamma_{\beta\beta}^\alpha(\alpha)$ , приводя соответствующим

коэффициенты системы к однородному виду относительно функции  $\Delta(\alpha)$ . Условия же группы (23) названы энергетическими в том числе потому, что силы становятся, в некотором смысле, “потенциальными” по отношению к функциям  $\frac{\Delta^2(\alpha)}{2}$  и  $\Delta(\alpha)$ , приводя соответствующие коэффициенты системы к однородному виду опять же относительно функции  $\Delta(\alpha)$ .

**Теорема 3.** Пусть выполняются условия (22) и (23). Тогда система (20), (21) обладает тремя независимыми, вообще говоря, трансцендентными [7, 8] первыми интегралами.

В общем случае первые интегралы выписываются громоздко (поскольку приходится интегрировать уравнение Абеля [9]). В частности, если  $\kappa = -1$ ,  $\lambda_1^1 = \lambda_2^1$ , явный вид ключевого первого интеграла таков:

$$\Theta_1(z_2, z_1; \alpha) = G_1 \left( \frac{z_2}{\Delta(\alpha)}, \frac{z_1}{\Delta(\alpha)} \right) = \frac{f_2^2(\alpha)(z_2^2 + z_1^2) + (b - \lambda_1^1) z_2 \delta(\alpha) f_2(\alpha) - \lambda_2^0 \delta^2(\alpha)}{z_1 \delta(\alpha) f_2(\alpha)} = C_1 = \text{const}. \quad (24)$$

При этом дополнительные первые интегралы имеют следующие структуры:

$$\Theta_2(z_2, z_1; \alpha) = G_2 \left( \Delta(\alpha), \frac{z_2}{\Delta(\alpha)}, \frac{z_1}{\Delta(\alpha)} \right) = C_2 = \text{const}, \quad (25)$$

$$\Theta_3(z_2, z_1; \alpha, \beta) = G_3 \left( \Delta(\alpha), \beta, \frac{z_2}{\Delta(\alpha)}, \frac{z_1}{\Delta(\alpha)} \right) = C_3 = \text{const}. \quad (26)$$

Выражение первых интегралов (24)–(26) через конечную комбинацию элементарных функций зависит не только от вычисления квадратур, но также и от явного вида функции  $\Delta(\alpha)$ . Действительно, при  $\kappa = -1$ ,  $\lambda_1^1 = \lambda_2^1$  дополнительный первый интеграл системы (20) найдется из соотношения

$$d \ln |\Delta(\alpha)| = \frac{(b - u_2) du_2}{2(u_2^2 + (b - \lambda_1^1)u_2 - \lambda_2^0) - C_1 \left\{ C_1 \pm \sqrt{C_1^2 - 4(u_2^2 + (b - \lambda_1^1)u_2 - \lambda_2^0)} \right\} / 2}, \quad u_2 = \frac{z_2}{\Delta(\alpha)}.$$

При этом после интегрирования вместо  $C_1$  можно подставить левую часть равенства (24). Правая часть данного равенства выражается через конечную комбинацию элементарных функций, а левая – в зависимости от функции  $\Delta(\alpha)$ .

Справедлива и теорема, в некотором смысле обратная к теореме 3.

**Теорема 4.** Условия (8), (12), (22), (23) (например, при  $\kappa = -1$ ,  $\lambda_1^1 = \lambda_2^1$ ) являются необходимыми

условиями существования первого интеграла (24) для системы (20), (21).

#### 4. СТРОЕНИЕ ПЕРВЫХ ИНТЕГРАЛОВ ДЛЯ СИСТЕМ С ДИССИПАЦИЕЙ

Если  $\alpha$  – периодическая координата периода  $2\pi$ , то система (20), (21) в условиях теоремы 3 становится динамической системой с переменной диссипацией с нулевым средним [2, 10]. При этом при  $b = -\lambda_1^1 = -\lambda_2^1$  она превращается в систему консервативную, которая обладает двумя гладкими первыми интегралами:

$$\begin{aligned} \Phi_1(-b; z_2, z_1; \alpha) = \\ = z_1^2 + z_2^2 + 2bz_2\Delta(\alpha) - \lambda_2^0\Delta^2(\alpha) = \text{const}, \end{aligned} \quad (27)$$

$$\Phi_2(z_1; \alpha) = z_1\Delta(\alpha) = \text{const}. \quad (28)$$

Очевидно, что отношение двух первых интегралов (27), (28) также является первым интегралом системы (20), (21) при  $b = -\lambda_1^1 = -\lambda_2^1$ . Но при  $b \neq -\lambda_1^1 = -\lambda_2^1$  каждая из функций

$$\begin{aligned} \Phi_1(\lambda_1^1; z_2, z_1; \alpha) = \\ = z_1^2 + z_2^2 + (b - \lambda_1^1)z_2\Delta(\alpha) - \lambda_2^0\Delta^2(\alpha) \end{aligned} \quad (29)$$

и (28) по отдельности не является первым интегралом системы (20), (21). Однако отношение функций (29), (28) является первым интегралом системы (20), (21) (при  $\kappa = -1, \lambda_1^1 = \lambda_2^1$ ) при любом  $b$ .

Вообще же, для систем с диссипацией трансцендентность функций (в смысле наличия существенно особых точек) как первых интегралов наследуется из нахождения в системе притягивающих или отталкивающих предельных множеств [11, 12].

#### 5. СИСТЕМЫ НА ДВУМЕРНОЙ СФЕРЕ И ПРИЛОЖЕНИЯ

Выше уже были выделены в качестве примеров два класса многообразий (поверхности вращения и плоскость Лобачевского), для которых применима предлагаемая методика интегрирования систем с диссипацией. Теперь отметим однопараметрическое семейство функций  $f_1(\alpha)$  и  $f_2(\alpha)$ , определяющее метрику на двумерной сфере:

$$\begin{aligned} f_1(\alpha) = \frac{\cos\alpha}{\sin\alpha\sqrt{1 + \mu_1\sin^2\alpha}}, \quad \mu_1 \in \mathbf{R}, \\ f_2(\alpha) \equiv -1, \end{aligned}$$

при этом выделим два существенных подслучая:

$$\mu_1 = 0, \quad (30)$$

$$\mu_1 = -1. \quad (31)$$

Случай (30) формирует класс систем, соответствующих пространственному движению динами-

чески симметричного твердого тела на нулевом уровне циклического интеграла, вообще говоря, в неконсервативном поле сил, при дополнительной зависимости силового поля от (тензора второго ранга) угловой скорости [2, 10]. Случай (31) формирует класс систем, соответствующих движению точки на сфере с естественной метрикой, индуцированной метрикой всеобъемлющего трехмерного евклидова пространства. В частности, при  $\delta(\alpha) = F_2(\alpha) \equiv 0$  рассматриваемая система описывает геодезический поток на двумерной сфере. В случае (30) если  $\delta(\alpha) = F_2(\alpha)/\cos\alpha$ , то система описывает пространственное движение твердого тела в силовом поле  $F_2(\alpha)$  под действием следящей силы [2, 3]. В частности, если  $F_2(\alpha) = \sin\alpha\cos\alpha$ ,  $\delta(\alpha) = \sin\alpha$ , то система описывает пространственный (сферический) маятник, помещенный в поток набегающей среды, и обладает полным набором трансцендентных первых интегралов, выражающихся через конечную комбинацию элементарных функций [2, 3, 10, 11].

Если функция  $\delta(\alpha)$  не является периодической, то рассматриваемая диссипативная система является системой с переменной диссипацией с ненулевым средним (т.е. она является собственно диссипативной). Тем не менее, и в этом случае (благодаря теоремам 3 и 4) можно получить явный вид трансцендентных первых интегралов, выражающихся через конечную комбинацию элементарных функций. Последнее также определяет новые нетривиальные случаи интегрируемости динамических систем с диссипацией на касательном расслоении гладкого двумерного многообразия в явном виде.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Шамолин М.В. Об интегрируемости в трансцендентных функциях // Успехи матем. наук. 1998. Т. 53. Вып. 3. С. 209–210.
2. Шамолин М.В. Динамические системы с переменной диссипацией: подходы, методы, приложения // Фундам. и прикл. матем. 2008. Т. 14. Вып. 3. С. 3–237.
3. Шамолин М.В. Новые случаи интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении двумерного многообразия // ДАН. 2017. Т. 475. № 5. С. 519–523.
4. Козлов В.В. Рациональные интегралы квазиоднородных динамических систем // ПММ. 2015. Т. 79. № 3. С. 307–316.
5. Клейн Ф. Неевклидова геометрия. Пер. с нем. Изд. 4-е, испр., обновл. М.: URSS, 2017. 352 с.
6. Вейль Г. Симметрия. М.: URSS, 2007.
7. Козлов В.В. Интегрируемость и неинтегрируемость в гамильтоновой механике // Успехи матем. наук. 1983. Т. 38. Вып. 1. С. 3–67.
8. Пуанкаре А. О кривых, определяемых дифференциальными уравнениями. М.-Л.: ОГИЗ, 1947.

9. Камке Э. Справочник по обыкновенным дифференциальным уравнениям. М.: Наука, 1976.
10. Трофимов В.В., Шамолин М.В. Геометрические и динамические инварианты интегрируемых гамильтоновых и диссипативных систем // *Фундам. и прикл. матем.* 2010. Т. 16. Вып. 4. С. 3–229.
11. Шамолин М.В. Новые случаи интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении многомерного многообразия // *ДАН.* 2018. Т. 482. № 5. С. 527–533.
12. Шабат Б.В. Введение в комплексный анализ. М.: Наука, 1987.

## NEW CASES OF HOMOGENEOUS INTEGRABLE SYSTEMS WITH DISSIPATION ON THE TANGENT BUNDLES OF TWO-DIMENSIONAL MANIFOLDS

M. V. Shamolin<sup>a</sup>

<sup>a</sup> *Lomonosov Moscow State University, Moscow, Russian Federation*

Presented by Academician of the RAS V.V. Kozlov

The integrability of certain classes of homogeneous dynamical systems is shown on the tangent bundles to two-dimensional manifolds. In this case, the force fields have the so-called variable dissipation and generalize the previously considered fields.

*Keywords:* dynamical system, integrability, dissipation, transcendental first integral