

## УРАВНЕНИЯ С ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ

УДК 517.956.4

**ЕДИНСТВЕННОСТЬ РЕШЕНИЯ  
ПЕРВОЙ НАЧАЛЬНО-КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ  
ДЛЯ ПАРАБОЛИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ  
С ДИФФЕРЕНЦИРУЕМЫМИ КОЭФФИЦИЕНТАМИ  
В ПОЛУПОЛОСЕ С НЕГЛАДКОЙ БОКОВОЙ ГРАНИЦЕЙ**

© 2021 г. Е. А. Бадерко, С. И. Сахаров

Рассматривается первая начально-краевая задача для одномерной по пространственной переменной параболической по Петровскому системы второго порядка с дифференцируемыми коэффициентами, заданной в полуполосе с негладкой боковой границей. Доказана теорема о единственности классического решения этой задачи.

DOI: 10.31857/S0374064121050058

**Введение.** Работа посвящена исследованию единственности классического решения первой начально-краевой задачи для одномерной по пространственной переменной параболической по Петровскому (см. [1]) системы второго порядка с дифференцируемыми коэффициентами в полуполосе с негладкой боковой границей.

Хорошо известно (см., например, [2, 3]), что из принципа максимума вытекает единственность классического решения первой начально-краевой задачи для параболического уравнения. В [4] доказано, что для параболических систем, вообще говоря, принцип максимума места не имеет.

Из [5; 6, с. 706] следует единственность классического решения в пространстве Гёльдера  $H^{2+\alpha, 1+\alpha/2}(\bar{\Omega})$ ,  $\alpha \in (0, 1)$ , первой начально-краевой задачи для параболической системы, если боковые границы криволинейной трапеции – достаточно гладкие кривые, а именно, принадлежат классу  $H^{1+\alpha/2}$ , т.е. функции, задающие указанные границы, обладают первой производной из пространства  $H^{\alpha/2}[0, T]$ .

Особый интерес указанная задача представляет в случае областей с негладкими боковыми границами, в частности, имеющими “клювы”. В [7–9] (см. также [10–12]) установлены существование и единственность классического решения в пространстве  $C_0^{1,0}(\bar{\Omega})$  первой начально-краевой задачи для параболических систем в криволинейной трапеции с боковыми границами, принадлежащими классу Жевре  $H^{(1+\alpha)/2}$ .

Классическая разрешимость рассматриваемой задачи исследовалась также в топологически более слабых пространствах Дини–Гёльдера. В случае одного уравнения существование и единственность классического решения первой начально-краевой задачи в полуполосе с негладкой боковой границей хорошо известны. В [3, 13] установлены соответствующие теоремы при условии, что функция, задающая негладкую боковую границу, принадлежит пространству  $H^{1/2+\omega}[0, T]$ , здесь и до конца введения  $\omega$  – модуль непрерывности, удовлетворяющий условию Дини (определение см. в п.1).

В [14, 15] доказана теорема о существовании классического решения в пространстве  $C_0^{1,0}(\bar{\Omega})$  первой начально-краевой задачи для параболической системы в полуполосе с негладкой боковой границей из класса  $H^{1/2+\omega}$ . Единственность полученного решения в этих работах не рассматривалась.

Естественно, возникает вопрос о исследовании единственности классического решения первой начально-краевой задачи в случае параболической системы в полуполосе с боковой границей из класса  $H^{1/2+\omega}$ . Отметим, что если не требовать, чтобы модуль непрерывности  $\omega$  из определения класса  $H^{1/2+\omega}$ , которому по предположению должна принадлежать боковая граница, удовлетворял условию Дини, то, как показано в работах [16, 17], на ней могут появиться

слишком узкие “клювы”, что может привести к неограниченному росту вблизи боковой границы первой производной решения по пространственной переменной. Таким образом, указанное условие на гладкость боковой границы является минимальным для исследования классической разрешимости параболических начально-краевых задач в классе  $C^{1,0}(\bar{\Omega})$ .

В настоящей работе устанавливается теорема о единственности классического решения первой начально-краевой задачи для параболических систем с дифференцируемыми коэффициентами в полуполосе с негладкой боковой границей из класса  $H^{1/2+\omega}$  в пространстве  $C^{1,0}(\bar{\Omega})$  с дополнительным ограничением на характер гладкости решения по временной переменной и на характер роста его второй производной по пространственной переменной вблизи боковой границы. При доказательстве используется метод, разработанный в [11].

Работа состоит из трёх пунктов. В первом пункте приводятся необходимые определения и формулируется основная теорема. Второй пункт посвящён построению матрицы Грина первой начально-краевой задачи. В третьем пункте доказывается основная теорема.

**1. Необходимые сведения и формулировка основного результата.** Пусть фиксировано положительное число  $T$ . Введём нужные в дальнейшем функциональные пространства. Через  $C[\tau, T]$ ,  $\tau \in [0, T)$ , обозначим линейное нормированное пространство непрерывных вектор-функций (матриц)  $\psi : [\tau, T] \rightarrow \mathbb{R}^m$ ,  $m \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$ , с нормой  $\|\psi; [\tau, T]\|^0 := \max_{t \in [\tau, T]} |\psi(t)|$ , а его

подпространство, состоящее из вектор-функций (матриц), обращающихся при  $t = \tau$  в нуль, через  $C_0[\tau, T]$ , т.е.  $C_0[\tau, T] = \{\psi \in C[\tau, T] : \psi(\tau) = 0\}$ . Здесь и далее для числового вектора  $a$  (числовой матрицы  $A$ ) под нормой  $|a|$  (соответственно нормой  $|A|$ ) понимаем максимум из модулей его компонент (её элементов).

Рассмотрим в полосе  $D = \{(x, t) \in \mathbb{R}^2 : x \in \mathbb{R}, t \in (0, T)\}$  некоторую область  $\Omega$  такую, что  $\bar{\Omega} \cap \{(x, 0) : x \in \mathbb{R}\} \neq \emptyset$ . Обозначим через  $C(\bar{\Omega})$  линейное пространство непрерывных ограниченных вектор-функций (матриц)  $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^m$  с нормой  $\|u; \Omega\|^0 := \sup_{(x,t) \in \Omega} |u(x, t)|$  и его

подпространство  $C_0(\bar{\Omega}) := \{u \in C(\bar{\Omega}) : u(x, 0) = 0\}$ . Определим также линейное нормированное пространство

$$C^{1,0}(\bar{\Omega}) := \{u \in C(\bar{\Omega}) : \partial_x u \in C(\bar{\Omega})\}$$

с нормой  $\|u; \Omega\|^{1,0} := \sum_{l=0}^1 \|\partial_x^l u; \Omega\|^0$  и его подпространство

$$C_0^{1,0}(\bar{\Omega}) := \{u \in C^{1,0}(\bar{\Omega}) : \partial_x^l u \in C_0(\bar{\Omega}), \quad l = 0, 1\}.$$

Под значениями функций и их производных на границе области  $\Omega$  понимаем их предельные значения “изнутри”  $\Omega$ .

Функция  $\nu(z)$ ,  $z \geq 0$ , называется *почти убывающей*, если при некоторой положительной постоянной  $C$  неравенство  $\nu(z_1) \leq C\nu(z_2)$  выполняется для всех  $z_1 \geq z_2 \geq 0$ .

Следуя [18, с. 147], *модулем непрерывности* называем непрерывную, неубывающую, полуаддитивную функцию  $\omega : [0, +\infty) \rightarrow [0, +\infty)$ , для которой  $\omega(0) = 0$ . Заметим, что

$$\omega(|x|) \exp\{-|x|^2/t\} \leq C\omega(t^{1/2}) \exp\{-c|x|^2/t\}$$

для некоторых положительных постоянных  $C$ ,  $c$  и всех  $x \in \mathbb{R}$  и  $t > 0$ . Говорят, что модуль непрерывности  $\omega$  удовлетворяет *условию Дини*, если для него выполняется соотношение

$$\tilde{\omega}(z) := \int_0^z \omega(\xi) \xi^{-1} d\xi < +\infty, \quad z > 0. \quad (1)$$

Через  $\mathfrak{D}$  обозначим линейное пространство, состоящее из модулей непрерывности, которые удовлетворяют условию Дини (1). Если  $\omega \in \mathfrak{D}$ , то  $\tilde{\omega}$  – также модуль непрерывности, причём  $\omega(z) \leq 2\tilde{\omega}(z)$ ,  $z \geq 0$ . Кроме того, если  $\omega$  – модуль непрерывности, то функция  $\omega^*(z) = \omega(z^{1/2})$  также является модулем непрерывности, при этом если  $\omega \in \mathfrak{D}$ , то  $\omega^* \in \mathfrak{D}$  и при  $z \geq 0$  имеет место равенство  $\tilde{\omega}^*(z) = 2\tilde{\omega}(z^{1/2})$ .

Зафиксируем некоторый модуль непрерывности  $\omega$ . Введём следующие линейные нормированные пространства:  $H^{q+\omega}[\tau, T]$ ,  $q \in [0, 1)$ , – пространство вектор-функций (матриц)  $\psi \in C[\tau, T]$ , для которых

$$\|\psi; [\tau, T]\|^{q+\omega} := \|\psi; [\tau, T]\|^0 + \sup_{t, t+\Delta t \in (\tau, T)} \left\{ \frac{|\Delta_t \psi(t)|}{|\Delta t|^q \omega(|\Delta t|^{1/2})} \right\} < \infty;$$

$H_0^{q+\omega}[\tau, T] := \{\psi \in H^{q+\omega}[\tau, T] : \psi(0) = 0\}$ ;  $H^\omega(\bar{\Omega})$  – пространство вектор-функций (матриц)  $u \in C(\bar{\Omega})$  таких, что

$$\|u; \Omega\|^\omega := \|u; \Omega\|^0 + \sup_{(x,t), (x+\Delta x, t+\Delta t) \in \Omega} \left\{ \frac{|\Delta_{x,t} u(x, t)|}{\omega(|\Delta x| + |\Delta t|^{1/2})} \right\} < \infty;$$

$H_0^\omega(\bar{\Omega}) := \{u \in H^\omega(\bar{\Omega}) : u(x, 0) = 0\}$ ;  $H_0^{1,\omega}(\bar{\Omega})$  – пространство вектор-функций (матриц)  $u \in C_0^{1,0}(\bar{\Omega})$ , для которых

$$\begin{aligned} \|u; \Omega\|^{1,\omega} := & \|u; \Omega\|^{1,0} + \sup_{(x,t), (x+\Delta x, t+\Delta t) \in \Omega} \left\{ \frac{|\Delta_t u(x, t)|}{|\Delta t|^{1/2} \omega(|\Delta t|^{1/2})} \right\} + \\ & + \sup_{(x,t), (x+\Delta x, t+\Delta t) \in \Omega} \left\{ \frac{|\Delta_{x,t} \partial_x u(x, t)|}{\omega(|\Delta x| + |\Delta t|^{1/2})} \right\} < \infty. \end{aligned}$$

Пусть

$$\partial^{1/2} \psi(t) \equiv (\partial_t^{1/2} \psi)(t) := \frac{1}{\sqrt{\pi}} \frac{d}{dt} \int_0^t (t-\tau)^{-1/2} \psi(\tau) d\tau, \quad t \in [0, T],$$

– оператор дробного дифференцирования порядка  $1/2$ . Следуя [8, 14, 15], введём линейные нормированные пространства

$$C_0^{1/2}[0, T] := \{\psi \in C_0[0, T] : \partial^{1/2} \psi \in C_0[0, T]\}$$

с нормой  $\|\psi; [0, T]\|^{1/2} := \|\psi; [0, T]\|^0 + \|\partial^{1/2} \psi; [0, T]\|^0$  и

$$C_0^{1/2,\omega}[0, T] := \{\psi \in C_0^{1/2}[0, T] : \partial^{1/2} \psi \in H_0^\omega[0, T]\}$$

с нормой  $\|\psi; [0, T]\|^{1/2,\omega} := \|\psi; [0, T]\|^0 + \|\partial^{1/2} \psi; [0, T]\|^\omega$ .

**Замечание 1.** Если  $\psi \in H_0^{1/2+\omega}[0, T]$ , где  $\omega \in \mathfrak{D}$ , то  $\psi \in C_0^{1/2}[0, T]$  (см. [19]). Обратное, вообще говоря, неверно (см. [8]).

В полосе  $D$  рассмотрим равномерно параболический по Петровскому (см. [1]) оператор

$$Lu := \partial_t u - \sum_{l=0}^2 A_l(x, t) \partial_x^l u, \quad u = (u_1, \dots, u_m)^T, \quad m > 1,$$

где  $A_l = \|a_{ijl}\|_{i,j=1}^m$  –  $m \times m$ -матрицы, элементами которых являются вещественные функции, определённые в  $\bar{D}$  и удовлетворяющие следующим условиям:

(а) собственные числа  $\mu_r$  матрицы  $A_2$  подчиняются неравенствам  $\text{Re } \mu_r \geq \delta$  для некоторого  $\delta > 0$  и всех  $(x, t) \in \bar{D}$ ,  $r = \overline{1, m}$ ;

(б) имеют место включения  $a_{ijl} \in H^{\omega_0}(\bar{D})$ ,  $i, j = \overline{1, m}$ ,  $l = 0, 1, 2$ , где  $\omega_0$  – модуль непрерывности такой, что

$$\tilde{\omega}_0(z) = \int_0^z y^{-1} dy \int_0^y \omega_0(\xi) \xi^{-1} d\xi < +\infty, \quad z > 0,$$

и для некоторого  $\varepsilon_0 \in (0, 1)$  функция  $\omega_0(z)z^{-\varepsilon_0}$ ,  $z > 0$ , почти убывает.

Известно (см. [20]), что при выполнении условий (а) и (б) у системы  $Lu = 0$  существует фундаментальная матрица решений (ф.м.р.)  $\Gamma(x, t; \xi, \tau)$ ,  $(x, t; \xi, \tau) \in \overline{D} \times \overline{D}$ ,  $t > \tau$ , и справедливы оценки

$$|\partial_t^k \partial_x^l \Gamma(x, t; \xi, \tau)| \leq C(t - \tau)^{-(2k+l+1)/2} \exp\{-c(x - \xi)^2/(t - \tau)\}, \tag{2}$$

$2k + l \leq 2$ ,  $(x, t; \xi, \tau) \in \overline{D} \times \overline{D}$ ,  $t > \tau$ .

Далее через  $C$ ,  $c$  обозначаем положительные постоянные, зависящие от числа  $T$ , размерности  $m$ , коэффициентов оператора  $L$  и кривой  $\Sigma$ , определяемой ниже.

В полосе  $D$  выделяется полуполоса  $\Omega = \{(x, t) \in D : x > g(t)\}$  с негладкой, вообще говоря, боковой границей  $\Sigma = \{(x, t) \in \overline{\Omega} : x = g(t)\}$ , причём функция  $g$  удовлетворяет условию

$$g \in H^{1/2+\omega_1}[0, T], \tag{3}$$

где  $\omega_1 \in \mathfrak{D}$  и для некоторого  $\varepsilon_1 \in (0, 1)$  функция  $\omega_1(z)z^{-\varepsilon_1}$ ,  $z > 0$ , почти убывает.

В области  $\Omega$  рассмотрим первую начально-краевую задачу

$$Lu = 0 \text{ в } \Omega, \quad u(x, 0) = 0, \quad x \geq g(0), \quad u|_{\Sigma} = \psi. \tag{4}$$

Известна следующая

**Теорема 1** [14, 15]. Пусть для коэффициентов оператора  $L$  выполнены условия (а), (б) и для функции  $g$ , задающей кривую  $\Sigma$ , – условие (3). Тогда для любой вектор-функции  $\psi \in C_0^{1/2}[0, T]$  классическим решением задачи (4) является потенциал простого слоя

$$u(x, t) = \int_0^t \Gamma(x, t; g(\tau), \tau) \varphi(\tau) d\tau, \quad (x, t) \in \overline{\Omega}, \tag{5}$$

где  $\varphi \in C_0[0, T]$  – единственное в  $C[0, T]$  решение граничного интегрального уравнения Вольтерры первого рода

$$\int_0^t \Gamma(g(t), t; g(\tau), \tau) \varphi(\tau) d\tau = \psi(t), \quad t \in [0, T].$$

Решение (5) обладает свойствами

$$u, \partial_x u \in C_0(\overline{\Omega}),$$

$$|\Delta_t u(x, t)| \leq C|\Delta t|^{1/2}, \quad (x, t), (x, t + \Delta t) \in \overline{\Omega}.$$

Если, кроме того,  $\psi \in C_0^{1/2, \omega_2}[0, T]$ , где  $\omega_2$  – модуль непрерывности, для которого существует  $\varepsilon_2 \in (0, 1)$  такое, что функция  $\omega_2(z)z^{-\varepsilon_2}$ ,  $z > 0$ , почти убывает, то выполнена оценка

$$|\partial_x^2 u(x, t)| \leq C\|\psi; [0, T]\|^{1/2, \omega_2} \omega_3(d(x, t))d^{-1}(x, t), \quad (x, t) \in \Omega,$$

где  $d(x, t) := |x - g(t)|$ ,  $\omega_3 = \tilde{\omega}_0 + \tilde{\omega}_1 + \omega_2$ .

Далее предполагаем, что для коэффициентов оператора  $L$  выполнено дополнительно условие

(с) справедливы включения  $\partial_x^k a_{ijl} \in H^{\omega_0}(\overline{D})$ ,  $i, j = \overline{1, m}$ ,  $l = 0, 1, 2$ ,  $0 \leq k \leq l$ .

Основное содержание настоящей работы составляет следующая

**Теорема 2.** Пусть для коэффициентов оператора  $L$  выполнены условия (а)–(с) и для функции  $g$ , задающей кривую  $\Sigma$ , – условие (3). Пусть, кроме того, вектор-функция  $u \in C^{2,1}(\Omega) \cap C^{1,0}(\overline{\Omega})$  – решение задачи

$$Lu = 0 \text{ в } \Omega, \quad u(x, 0) = 0, \quad x \geq g(0), \quad u|_{\Sigma} = 0,$$

удовлетворяет неравенствам

$$|\Delta_t u(x, t)| \leq C|\Delta t|^{1/2}, \quad (x, t), (x, t + \Delta t) \in \bar{\Omega}, \quad (6)$$

и

$$|\partial_x^2 u(x, t)| \leq C\omega(d(x, t))d^{-1}(x, t), \quad (x, t) \in \Omega, \quad (7)$$

где  $\omega$  – некоторый модуль непрерывности. Тогда  $u \equiv 0$  в  $\bar{\Omega}$ .

**2. Матрица Грина первой начально-краевой задачи.** Для любого промежутка  $\langle \tau, \eta \rangle$ ,  $\tau, \eta \in [0, T]$ ,  $\tau < \eta$ , обозначим  $\Omega_{\langle \tau, \eta \rangle} := \{(x, t) \in \Omega : t \in \langle \tau, \eta \rangle\}$ . Построим матрицу Грина задачи (4), а именно, матрицу

$$G(x, t; \xi, \tau) = \Gamma(x, t; \xi, \tau) - v(x, t; \xi, \tau), \quad (x, t) \in \Omega_{(\tau, T]}, \quad (\xi, \tau) \in \Omega,$$

где  $\Gamma$  – ф.м.р. системы  $Lu = 0$ , а матрица  $v(x, t; \xi, \tau)$  для любой фиксированной точки  $(\xi, \tau) \in \Omega$  является решением первой начально-краевой задачи

$$Lv(\cdot; \xi, \tau) = 0 \quad \text{в } \Omega_{(\tau, T]}, \quad (8)$$

$$v(\cdot; \xi, \tau) = 0 \quad \text{в } \bar{\Omega} \cap \{t = \tau\}, \quad (9)$$

$$v(\cdot; \xi, \tau) = \Psi(\cdot; \xi, \tau) \quad \text{на } \Sigma \cap \{\tau \leq t \leq T\}, \quad (10)$$

где  $\Psi(t; \xi, \tau) = \Gamma(g(t), t; \xi, \tau)$ ,  $t \in (\tau, T]$ ,  $\Psi(t; \xi, \tau) = 0$ ,  $t = \tau$ .

**Замечание 2.** В частном случае, когда  $\omega_1(x) = x^\alpha$ ,  $\alpha \in (0, 1)$ , для систем с постоянными коэффициентами матрица Грина построена в [11].

**Лемма.** Матрица  $\Psi(t; \xi, \tau)$  обладает следующими свойствами:

$$\Psi(\cdot; \xi, \tau) \in H^{1/2+\omega_1}[\tau, T], \quad \Psi(\tau + 0; \xi, \tau) = 0,$$

$$\|\Psi(\cdot; \xi, \tau); [\tau, T]\|^{1/2+\omega_1} \leq C(\xi, \tau) \quad (11)$$

для любых  $(\xi, \tau) \in \Omega$ , где  $\omega_1$  – модуль непрерывности из условия (3), а  $C(\xi, \tau)$  – положительная постоянная, зависящая только от  $\xi$  и  $\tau$ .

**Доказательство.** В силу оценок (2), условия (3) и неравенств

$$\xi > g(\tau) \quad \text{и} \quad (a - b)^2 \geq a^2/2 - 2b^2, \quad a, b \in \mathbb{R}, \quad (12)$$

получаем

$$|\Psi(t; \xi, \tau)| \leq C(t - \tau)^{-1/2} \exp\{-c(g(t) - \xi)^2/(t - \tau)\} \leq C(t - \tau)^{-1/2} \exp\{-c(g(\tau) - \xi)^2/(t - \tau)\}.$$

Следовательно, имеет место оценка

$$|\Psi(t; \xi, \tau)| \leq C(\xi, \tau) \exp\{-c(\xi, \tau)/(t - \tau)\}, \quad \tau < t \leq T, \quad (13)$$

в которой  $c(\xi, \tau)$  – положительная постоянная, зависящая только от  $\xi$  и  $\tau$ .

Поэтому  $\lim_{t \rightarrow \tau+0} \Psi(t; \xi, \tau) = 0$ , а значит, справедливо включение  $\Psi(\cdot; \xi, \tau) \in C_0[\tau, T]$  с оценкой  $|\Psi(t; \xi, \tau)| \leq C(\xi, \tau)$ .

Докажем включение  $\Psi(\cdot; \xi, \tau) \in H^{1/2+\omega_1}[\tau, T]$ . Проверим, что

$$|\Delta_t \Psi(t; \xi, \tau)| \leq C(\xi, \tau)(|\Delta t|)^{1/2}\omega_1(|\Delta t|^{1/2}), \quad t, t + \Delta t \in (\tau, T]. \quad (14)$$

Не ограничивая общности, считаем  $\Delta t > 0$ . В случае  $\Delta t \geq t - \tau$  оценка (14) непосредственно следует из (13). В случае  $\Delta t < t - \tau$ , используя оценки (2), условие (3) и неравенства (12), находим

$$\begin{aligned} |\Delta_t \Psi(t; \xi, \tau)| &\leq C\{(\Delta t)^{1/2}\omega_1((\Delta t)^{1/2})(t - \tau)^{-1} + (\Delta t)(t - \tau)^{-3/2}\} \exp\{-c(g(\tau) - \xi)^2/(t - \tau)\} \leq \\ &\leq C(\xi, \tau)(\Delta t)^{1/2}\omega_1((\Delta t)^{1/2}), \end{aligned}$$

откуда вытекает оценка (14), переходя в которой к пределу при  $t \rightarrow \tau + 0$ , окончательно получаем доказываемое включение с оценкой (11). Лемма доказана.

Из леммы и теоремы 1 следует, что решением задачи (8)–(10) является потенциал простого слоя

$$v(x, t; \xi, \tau) = \int_{\tau}^t \Gamma(x, t; g(\eta), \eta) \varphi(\eta; \xi, \tau) d\eta, \quad (x, t) \in \overline{\Omega}_{(\tau, T)}, \quad (15)$$

где матричная плотность  $\varphi(\cdot; \xi, \tau)$  принадлежит пространству  $H^{\omega_4}[\tau, T]$ ,  $\omega_4 = \tilde{\omega}_0 + \tilde{\omega}_1$ , и является единственным в  $C[\tau, T]$  решением интегрального уравнения Вольтерры первого рода

$$\int_{\tau}^t \Gamma(g(t), t; g(\eta), \eta) \varphi(\eta) d\eta = \Psi(t; \xi, \tau), \quad t \in [\tau, T],$$

причём  $\varphi(\tau + 0; \xi, \tau) = 0$  для любых  $(\xi, \tau) \in \Omega$ . Кроме того (см. [20, 21]), матрица (15) принадлежит пространству  $H_0^{1, \omega_4}(\overline{\Omega})$  и для неё справедливы оценки

$$|\partial_x^l v(x, t; \xi, \tau)| \leq C(\xi, \tau) \exp\{-c(x - g(t))^2 / (t - \tau)\}, \quad (x, t) \in \Omega_{(\tau, T]}, \quad l = 0, 1;$$

$$|\partial_x^2 v(x, t; \xi, \tau)| \leq C(\xi, \tau) d^{-1}(x, t) \omega_4(d(x, t)), \quad (x, t) \in \Omega_{(\tau, T]}.$$

**3. Доказательство теоремы единственности.** Для оператора  $L$  рассмотрим сопряжённый к нему оператор  $L^*$ , определяемый формулой (см. [22, с. 318])

$$L^*u = \partial_t u + \sum_{l=0}^2 (-1)^l \partial_x^l (A_l^T(x, t)u) \equiv \partial_t u + A_2^T(x, t) \partial_x^2 u +$$

$$+ [2\partial_x A_2^T(x, t) - A_1^T(x, t)] \partial_x u + [\partial_x^2 A_2^T(x, t) - \partial_x A_1^T(x, t) + A_0^T(x, t)]u,$$

где  $A_l^T$  – транспонированная по отношению к  $A_l$  матрица,  $l = 0, 1, 2$ . Из результатов п. 2 следует, что можно построить матрицу Грина  $G^*(x, t; \xi, \tau)$ ,  $(x, t) \in \Omega_{[0, \tau)}$ ,  $(\xi, \tau) \in \Omega$ , задачи

$$L^*u = 0 \quad \text{в } \Omega, \quad u(x, T) = 0, \quad x \geq g(T), \quad u|_{\Sigma} = \psi,$$

а именно, функцию

$$G^*(x, t; \xi, \tau) = \Gamma^*(x, t; \xi, \tau) - v^*(x, t; \xi, \tau), \quad (x, t) \in \Omega_{[0, \tau)}, \quad (\xi, \tau) \in \Omega,$$

где  $\Gamma^*$  – ф.м.р. системы  $L^*u = 0$ , а матрица  $v^*(x, t; \xi, \tau)$  для любой фиксированной точки  $(\xi, \tau) \in \Omega$  является решением первой начально-краевой задачи

$$L^*v^*(\cdot; \xi, \tau) = 0 \quad \text{в } \Omega_{[0, \tau)},$$

$$v^*(\cdot; \xi, \tau) = 0 \quad \text{в } \overline{\Omega} \cap \{t = \tau\},$$

$$v^*(\cdot; \xi, \tau) = \Psi^*(\cdot; \xi, \tau) \quad \text{на } \Sigma \cap \{0 \leq t \leq \tau\},$$

где  $\Psi^*(t; \xi, \tau) = \Gamma^*(g(t), t; \xi, \tau)$ ,  $t \in [0, \tau)$ ,  $\Psi^*(t; \xi, \tau) = 0$ ,  $t = \tau$ .

Известно (см. [22, с. 319]), что  $\Gamma^*(x, t; \xi, \tau) = \Gamma^T(\xi, \tau; x, t)$ , где  $\Gamma$  – ф.м.р. системы  $Lu = 0$ . Поэтому из оценок (2) вытекают неравенства

$$|\partial_t^k \partial_x^l \Gamma^*(x, t; \xi, \tau)| \leq C(\tau - t)^{-(2k+l+1)/2} \exp\{-c(x - \xi)^2 / (\tau - t)\}, \quad (16)$$

в которых  $2k + l \leq 2$ ,  $(x, t; \xi, \tau) \in \overline{D} \times \overline{D}$ ,  $t < \tau$ .

Из результатов п. 2 следует, что для любых  $(\xi, \tau)$  имеет место включение

$$v^* \in H_0^{1, \omega_4}(\bar{\Omega}_{[0, \tau]}), \tag{17}$$

где  $\omega_4 = \tilde{\omega}_0 + \tilde{\omega}_1$ , и выполнены оценки

$$|\partial_x^l v^*(x, t; \xi, \tau)| \leq C(\xi, \tau) \exp\{-c(x - g(t))^2 / (\tau - t)\}, \quad (x, t) \in \Omega_{[0, \tau]}, \quad l = 0, 1, \tag{18}$$

$$|\partial_x^2 v^*(x, t; \xi, \tau)| \leq C(\xi, \tau) d^{-1}(x, t) \omega_4(d(x, t)), \quad (x, t) \in \Omega_{(0, \tau)}. \tag{19}$$

**Доказательство теоремы 2.** Зафиксируем произвольно выбранную точку  $(\xi, \tau) \in \Omega$  и докажем, что  $u(\xi, \tau) = 0$ .

Пусть  $\varepsilon \in (0, \tau)$  – произвольное фиксированное число. Положим

$$G^*(x, t) = G^*(x, t; \xi, \tau), \quad \hat{G}(x, t) = (G^*)^T(x, t), \quad v^*(x, t) = v^*(x, t; \xi, \tau).$$

Пусть вектор-функция  $u$  удовлетворяет условиям теоремы 2. Справедливо тождество

$$0 = \hat{G}(x, t) Lu(x, t) + (L^* G^*)^T(x, t) u(x, t) = \partial_t [\hat{G}(x, t) u(x, t)] - \partial_x [\hat{G}(x, t) A_2(x, t) \partial_x u(x, t) - (\partial_x \hat{G}(x, t)) A_2(x, t) u(x, t) - \hat{G}(x, t) (\partial_x A_2(x, t)) u(x, t) + \hat{G}(x, t) A_1(x, t) u(x, t)],$$

в силу которого для любых  $\varepsilon \in (0, \tau)$  и  $M > \max\{\max_{[0, T]} |g|, |\xi|\}$  имеет место равенство

$$0 = \int_0^{\tau-\varepsilon} dt \int_{g(t)}^{2M} \{\partial_t [\hat{G}(x, t) u(x, t)]\} dx - \int_0^{\tau-\varepsilon} dt \int_{g(t)}^{2M} \partial_x [\hat{G}(x, t) A_2(x, t) \partial_x u(x, t) - (\partial_x \hat{G}(x, t)) A_2(x, t) u(x, t) - \hat{G}(x, t) (\partial_x A_2(x, t)) u(x, t) + \hat{G}(x, t) A_1(x, t) u(x, t)] dx \equiv P(\varepsilon, M) - Q(\varepsilon, M), \tag{20}$$

где

$$P(\varepsilon, M) = \int_0^{\tau-\varepsilon} dt \int_{g(t)}^{2M} \{\partial_t [\hat{G}(x, t) u(x, t)]\} dx.$$

Рассмотрим вектор-функцию  $P(\varepsilon, M)$ . Только в доказательстве теоремы 2 примем обозначение

$$\|u\| := \sum_{l \leq 1} \sup_{\Omega} |\partial_x^l u| + \sup_{\Omega} \{|\Delta_t u| |\Delta t|^{-1/2}\} + \sup_{\Omega} \{|\partial_x^2 u| d(x, t) \omega^{-1}(d(x, t))\}.$$

Положим  $h(x, t) = \hat{G}(x, t) u(x, t)$ , если  $x \geq g(t)$ , и  $h(x, t) = 0$ , если  $x < g(t)$ . Заметим, что  $\partial_t h(z, t)|_{z=g(t)} = 0$ ,  $0 \leq t \leq \tau - \varepsilon$ .

Действительно, при  $g(t) < g(t + \Delta t)$  из определения функции  $h$  следует равенство

$$h(g(t), t + \Delta t) - h(g(t), t) = 0.$$

В случае  $g(t) \geq g(t + \Delta t)$  в силу оценок (6), (16), (19) и включения (17) находим

$$\begin{aligned} |h(g(t), t + \Delta t) - h(g(t), t)| &= |\hat{G}(g(t), t + \Delta t) u(g(t), t + \Delta t)| = \\ &= |\hat{G}(g(t), t + \Delta t) - \hat{G}(g(t), t)| |u(g(t), t + \Delta t) - u(g(t), t)| \leq C(\varepsilon) \|u\| |\Delta t| \omega_4(|\Delta t|^{1/2}). \end{aligned}$$

Поэтому существует вектор-функция  $f(x, t) \equiv \partial_t h(x, t)$ ,  $(x, t) \in \mathbb{R} \times [0, \tau - \varepsilon]$ . Заметим, что  $f$  непрерывна на  $\mathbb{R} \times [0, \tau - \varepsilon]$ . В самом деле, достаточно проверить, что

$$\lim_{(x,t) \rightarrow (g(t_0), t_0)} f(x, t) = f(g(t_0), t_0) = 0, \quad (x, t) \in \Omega, \quad t_0 \in [0, \tau - \varepsilon]. \tag{21}$$

По теореме о среднем в силу условий на гладкость вектор-функции  $u$  и соотношений (7), (16)–(19) получаем при  $x$ , достаточно близких к  $g(t)$ , неравенства

$$|[\partial_t \hat{G}(x, t)]u(x, t)| = |\partial_t \hat{G}(x, t)||u(x, t) - u(g(t), t)| \leq C(\varepsilon)\|u\|\omega_4(d(x, t)), \quad t \in [0, \tau - \varepsilon],$$

$$|\hat{G}(x, t)\partial_t u(x, t)| = |\hat{G}(x, t) - \hat{G}(g(t), t)||\partial_t u(x, t)| \leq C(\varepsilon)\|u\|\omega(d(x, t)), \quad t \in [0, \tau - \varepsilon].$$

Следовательно,  $f(x, t) \rightarrow 0 = f(g(t), t)$  при  $x \rightarrow g(t) + 0$  для любого  $t \in [0, \tau - \varepsilon]$ . Отсюда и из равенства  $f(x, t) - f(g(t_0), t_0) = f(x, t) - f(g(t), t)$  вытекает соотношение (21). Поэтому  $f \in C\{[-2M, 2M] \times [0, \tau - \varepsilon]\}$ . Тогда

$$\begin{aligned} P(\varepsilon, M) &= \int_0^{\tau-\varepsilon} dt \int_{-2M}^{2M} f(x, t) dx = \int_0^{\tau-\varepsilon} dt \int_{-2M}^{2M} \partial_t h(x, t) dx = \\ &= \int_0^{\tau-\varepsilon} dt \left\{ \partial_t \int_{-2M}^{2M} h(x, t) dx \right\} = \int_{-2M}^{2M} h(x, \tau - \varepsilon) dx - \int_{-2M}^{2M} h(x, 0) dx = \int_{-2M}^{2M} h(x, \tau - \varepsilon) dx. \end{aligned}$$

Положим  $\hat{u}(x, t) = u(x, t)$ , если  $x \geq g(t)$ , и  $\hat{u}(x, t) = 0$ , если  $x < g(t)$ . Тогда при  $M \rightarrow +\infty$  получаем, что

$$\begin{aligned} P(\varepsilon, M) &= \int_{-2M}^{2M} \hat{G}(x, \tau - \varepsilon)\hat{u}(x, \tau - \varepsilon) dx \rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} \hat{G}(x, \tau - \varepsilon)\hat{u}(x, \tau - \varepsilon) dx = \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} [\Gamma(\xi, \tau; x, \tau - \varepsilon) - (v^*)^T(x, \tau - \varepsilon)]\hat{u}(x, \tau - \varepsilon) dx. \end{aligned}$$

При  $\varepsilon \rightarrow +0$  имеем

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \Gamma(\xi, \tau; x, \tau - \varepsilon)\hat{u}(x, \tau - \varepsilon) dx \rightarrow \hat{u}(\xi, \tau) = u(\xi, \tau),$$

и в силу условий на гладкость вектор-функции  $u$  и оценок (18)

$$\left| \int_{-\infty}^{+\infty} (v^*)^T(x, \tau - \varepsilon)\hat{u}(x, \tau - \varepsilon) dx \right| \leq C\|u\| \int_{-\infty}^{+\infty} \exp \left\{ -c \frac{(x - g(t))^2}{\varepsilon} \right\} dx = C\|u\|\sqrt{\varepsilon} \rightarrow 0,$$

поэтому

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \lim_{M \rightarrow +\infty} P(\varepsilon, M) = u(\xi, \tau). \tag{22}$$

Рассмотрим вектор-функцию  $Q(\varepsilon, M)$ . Для неё справедливо равенство

$$\begin{aligned} Q(\varepsilon, M) &= \int_0^{\tau-\varepsilon} [\hat{G}(2M, t)A_2(2M, t)\partial_x u(2M, t) - (\partial_x \hat{G}(2M, t))A_2(2M, t)u(2M, t) - \\ &\quad - \hat{G}(2M, t)(\partial_x A_2(2M, t))u(2M, t) + \hat{G}(2M, t)A_1(2M, t)u(2M, t)] dt. \end{aligned}$$

Из оценок (2), (18) и условий на гладкость вектор-функции  $u$  следует, что

$$\begin{aligned} |Q(\varepsilon, M)| &\leq C \|u\| \int_0^{\tau-\varepsilon} \sum_{l=0}^1 [|\partial_x^l \Gamma(2M, t; \xi, \tau)| + |\partial_x^l v^*(2M, t)|] dt \leq \\ &\leq C(\varepsilon) \|u\| \int_0^{\tau-\varepsilon} \exp \left\{ -c \frac{M^2}{T} \right\} dt \rightarrow 0 \end{aligned}$$

при  $M \rightarrow +\infty$ , а значит,

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \lim_{M \rightarrow +\infty} Q(\varepsilon, M) = 0. \quad (23)$$

Из соотношений (20), (22), (23) вытекает нужное равенство

$$0 = \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \lim_{M \rightarrow +\infty} [P(\varepsilon, M) - Q(\varepsilon, M)] = u(\xi, \tau).$$

Теорема 2 доказана.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Петровский И.Г. О проблеме Коши для систем линейных уравнений с частными производными в области неаналитических функций // Бюлл. Моск. гос. ун-та. Секц. А. 1938. Т. 1. № 7. С. 1–72.
2. Ильин А.М., Калашиников А.С., Олейник О.А. Линейные уравнения второго порядка параболического типа // Успехи мат. наук. 1962. Т. 17. Вып. 3 (105). С. 3–146.
3. Камынин Л.И. О решении методом потенциалов основных краевых задач для одномерного параболического уравнения второго порядка // Сиб. мат. журн. 1974. Т. 15. № 4. С. 806–834.
4. Мазья В.Г., Кресин Г.И. О принципе максимума для сильно эллиптических и параболических систем второго порядка с постоянными коэффициентами // Мат. сб. 1984. Т. 125 (167). № 4 (12). С. 458–480.
5. Солонников В.А. О краевых задачах для линейных параболических систем дифференциальных уравнений общего вида // Тр. Мат. ин-та им. В.А. Стеклова АН СССР. 1985. Т. 83. С. 3–163.
6. Ладыженская О.А., Солонников В.А., Уралъцева Н.Н. Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа. М., 1967.
7. Бадерко Е.А., Черепова М.Ф. Первая краевая задача для параболических систем в плоских областях с негладкими боковыми границами // Докл. РАН. 2014. Т. 458. № 4. С. 379–381.
8. Бадерко Е.А., Черепова М.Ф. Потенциал простого слоя и первая краевая задача для параболической системы на плоскости // Дифференц. уравнения. 2016. Т. 52. № 2. С. 198–208.
9. Бадерко Е.А., Черепова М.Ф. Единственность решений начально-краевых задач для параболических систем в плоских ограниченных областях с негладкими боковыми границами // Докл. РАН. 2020. Т. 494. № 1. С. 5–8.
10. Бадерко Е.А., Черепова М.Ф. Единственность решения первой начально-краевой задачи для параболических систем на плоскости в модельном случае // Докл. РАН. 2018. Т. 483. № 3. С. 247–249.
11. Бадерко Е.А., Черепова М.Ф. О единственности решения первой начально краевой задачи для параболических систем с постоянными коэффициентами в полуограниченной области на плоскости // Дифференц. уравнения. 2019. Т. 55. № 5. С. 673–682.
12. Baderko E.A., Cherepova M.F. Uniqueness of a solution in a Hölder class to the first initial boundary value problem for a parabolic system in a bounded nonsmooth domain in the plane // J. of Math. Sci. 2020. V. 251. № 5. P. 557–572.
13. Камынин Л.И., Химченко Б.Н. Об аналогах теоремы Жиро для параболического уравнения 2-го порядка // Сиб. мат. журн. 1973. Т. 14. № 1. С. 86–110.
14. Бадерко Е.А., Черепова М.Ф. Задача Дирихле для параболических систем с Дини-непрерывными коэффициентами на плоскости // Докл. РАН. 2017. Т. 476. № 1. С. 7–10.
15. Baderko E.A., Cherepova M.F. Dirichlet problem for parabolic systems with Dini continuous coefficients // Appl. Anal. 2019. <https://doi.org/10.1080/00036811.2019.1698733>.

16. Камынин Л.И., Химченко Б.Н. Принцип максимума и локальная регулярность (в смысле Липшица) решений параболического уравнения 2-го порядка вблизи боковой части параболической границы // Докл. АН СССР. 1974. Т. 219. № 4. С. 785–788.
17. Камынин Л.И., Химченко Б.Н. Принцип максимума и локальные оценки Липшица вблизи боковой границы для решений параболического уравнения 2-го порядка // Сиб. мат. журн. 1975. Т. 16. № 6. С. 1172–1187.
18. Дзядык В.К. Введение в теорию равномерного приближения функций полиномами. М., 1977.
19. Камынин Л.И. Гладкость тепловых потенциалов в пространстве Дини–Гельдера // Сиб. мат. журн. 1970. Т. 11. № 5. С. 1017–1045.
20. Зейнеддин М. Гладкость потенциала простого слоя для параболической системы второго порядка в классах Дини // Деп. ВИНТИ РАН. 16.04.92. № 1294–В92.
21. Baderko E.A., Cherepova M.F. Smoothness in the Dini space of a single layer potential for a parabolic system in the plane // J. Math. Sci. 2018. V. 235. № 2. P. 154–167.
22. Фридман А. Уравнения с частными производными параболического типа. М., 1968.

Московский государственный университет  
им. М.В. Ломоносова,  
Московский центр фундаментальной  
и прикладной математики

Поступила в редакцию 02.03.2021 г.  
После доработки 02.03.2021 г.  
Принята к публикации 15.04.2021 г.