

УРАВНЕНИЯ С ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ

УДК 517.957

**О РАЗРЕШИМОСТИ СПЕЦИАЛЬНОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ
В ЦИЛИНДРИЧЕСКОЙ ОБЛАСТИ
ДЛЯ ОДНОГО КЛАССА НЕЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ
ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ
С ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ**

© 2022 г. С. С. Харибегашвили, Б. Г. Мидодашвили

Для одного класса нелинейных систем дифференциальных уравнений с частными производными рассматривается специальная краевая задача в цилиндрической области. Исследованы вопросы существования, единственности и отсутствия решений этой задачи.

DOI: 10.31857/S0374064122010095

1. Введение. В евклидовом пространстве \mathbb{R}^{n+1} переменных $x = (x_1, \dots, x_n)$ и t рассмотрим нелинейную систему дифференциальных уравнений с частными производными вида

$$L_f := \frac{\partial^{4k} u}{\partial t^{4k}} - \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} + f(u) = F(x, t), \quad (1.1)$$

где вектор-функции $f = (f_1, \dots, f_N)^T$, $F = (F_1, \dots, F_N)^T$ заданы (условия, которым они удовлетворяют, приводятся ниже), а $u = (u_1, \dots, u_N)^T$ – искомая вектор-функция, $N \geq 2$; A_{ij} – заданные постоянные квадратные матрицы порядка N , причём $A_{ij} = A_{ji}$, $i, j = \overline{1, n}$, $n \geq 2$, k – натуральное число.

Для системы (1.1) рассмотрим краевую задачу в следующей постановке: в цилиндрической области $D_T := \Omega \times (0, T)$, где Ω – открытая липшицева область в \mathbb{R}^n , найти решение $u = u(x, t)$ системы (1.1), удовлетворяющее краевым условиям

$$u|_{\Gamma} = 0, \quad (1.2)$$

$$\left. \frac{\partial^i u}{\partial t^i} \right|_{\Omega_0 \cup \Omega_T} = 0, \quad i = \overline{0, 2k-1}, \quad (1.3)$$

где $\Gamma := \partial\Omega \times (0, T)$ – боковая часть границы цилиндрической области D_T , а $\Omega_0 = \Omega \times \{0\}$ и $\Omega_T = \Omega \times \{T\}$ – нижнее и верхнее основания этого цилиндра соответственно.

В скалярном случае, т.е. когда $N = 1$, эта задача изучена в работе [1]. Исследованию начальных и смешанных задач для полулинейных дифференциальных уравнений с частными производными высокого порядка, имеющих структуру, отличную от (1.1), посвящена многочисленная литература (см., например, работы [2–12] и приведённую в них библиографию).

Обозначим через $C^{2,4k}(\overline{D}_T)$ линейное пространство непрерывных в \overline{D}_T вектор-функций $u = (u_1, \dots, u_N)^T$, имеющих непрерывные в \overline{D}_T частные производные $\partial u / \partial x_i$, $\partial^2 u / \partial x_i \partial x_j$, $\partial^l u / \partial t^l$, $i, j = \overline{1, n}$; $l = \overline{1, 4k}$. Положим

$$C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T) := \left\{ u \in C^{2,4k}(\overline{D}_T) : u|_{\Gamma} = 0, \left. \frac{\partial^i u}{\partial t^i} \right|_{\Omega_0 \cup \Omega_T} = 0, i = \overline{0, 2k-1} \right\}.$$

Введём гильбертово пространство $W_0^{1,2k}(D_T)$, которое получается пополнением по норме

$$\|u\|_{W_0^{1,2k}(D_T)}^2 = \int_{D_T} \left[|u|^2 + \sum_{i=1}^{2k} \left| \frac{\partial^i u}{\partial t^i} \right|^2 + \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|^2 \right] dx dt \quad (1.4)$$

классического пространства $C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$, здесь и в дальнейшем $|u|^2 = \sum_{i=1}^N u_i^2$.

Замечание 1.1. Из определения (1.4) следует, что если $u \in W_0^{1,2k}(D_T)$, то тогда $u \in \overset{\circ}{W}_2^1(D_T)$ и $\partial^i u / \partial t^i \in L_2(D_T)$, $i = \overline{1, 2k}$. Здесь $W_2^1(D_T)$ – хорошо известное пространство Соболева, состоящее из элементов пространства $L_2(D_T)$, имеющих обобщённые частные производные первого порядка из $L_2(D_T)$, и $\overset{\circ}{W}_2^1(D_T) = \{u \in W_2^1(D_T) : u|_{\partial D_T} = 0\}$, где равенство $u|_{\partial D_T} = 0$ понимается в смысле теории следа [13, с. 70].

Будем предполагать, что в системе (1.1) нелинейная вектор-функция $f = (f_1, \dots, f_N)^T$ удовлетворяет следующим условиям:

$$f \in C(\mathbb{R}^N), \quad |f(u)| \leq M_1 + M_2|u|^\alpha, \quad u \in \mathbb{R}^N, \quad (1.5)$$

где $M_i = \text{const} \geq 0$, $i = 1, 2$, и

$$0 \leq \alpha = \text{const} < (n + 1)/(n - 1). \quad (1.6)$$

Замечание 1.2. Оператор вложения $I : W_2^1(\overline{D}_T) \rightarrow L_q(D_T)$ является линейным непрерывным компактным оператором, если $1 < q < 2(n + 1)/(n - 1)$, $n > 1$ [13, с. 81]. В то же время оператор Немыцкого $K : L_q(D_T) \rightarrow L_2(D_T)$, действующий по формуле $Ku = f(u)$, где $u = (u_1, \dots, u_N)^T \in L_q(D_T)$ и вектор-функция $f = (f_1, \dots, f_N)^T$ удовлетворяет условию (1.5), является непрерывным и ограниченным при $q \geq 2\alpha$ [14, с. 66, 67]. Поэтому если $\alpha < (n + 1)/(n - 1)$, то существует число q такое, что $1 < q < 2(n + 1)/(n - 1)$ и $q \geq 2\alpha$. Следовательно, в этом случае оператор

$$K_0 = KI : W_2^1(D_T) \rightarrow L_2(D_T) \quad (1.7)$$

является непрерывным и компактным. Поэтому из включения $u \in W_2^1(D_T)$ следует включение $f(u) \in L_2(D_T)$, а из сходимости $u^m \rightarrow u$ при $m \rightarrow \infty$ в пространстве $W_2^1(D_T)$ – сходимости $f(u^m) \rightarrow f(u)$ при $m \rightarrow \infty$ в пространстве $L_2(D_T)$.

Здесь и ниже принадлежность вектор-функции $v = (v_1, \dots, v_N)^T$ некоторому пространству X означает, что каждая её компонента v_i , $1 \leq i \leq N$, принадлежит пространству X .

Замечание 1.3. Пусть $u \in C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$ – классическое решение задачи (1.1)–(1.3). Умножив скалярно на произвольную вектор-функцию $\varphi \in C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$ обе части системы (1.1) и проинтегрировав полученное равенство по частям по области D_T , получим

$$\int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} u}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} \varphi}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right] dx dt + \int_{D_T} f(u) \varphi dx dt = \int_{D_T} F \varphi dx dt. \quad (1.8)$$

Примем равенство (1.8) за основу определения слабого обобщённого решения задачи (1.1)–(1.3).

Определение. Пусть вектор-функция f удовлетворяет условиям (1.5), (1.6), а вектор-функция F принадлежит пространству $L_2(D_T)$. Вектор-функция $u \in W_0^{1,2k}(D_T)$ называется *слабым обобщённым решением задачи (1.1)–(1.3)*, если интегральное равенство (1.8) справедливо для любой вектор-функции $\varphi \in W_0^{1,2k}(D_T)$, т.е.

$$\begin{aligned} & \int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} u}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} \varphi}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right] dx dt + \int_{D_T} f(u) \varphi dx dt = \\ & = \int_{D_T} F \varphi dx dt \quad \text{для любой } \varphi \in W_0^{1,2k}(D_T). \end{aligned} \quad (1.9)$$

Отметим, что интеграл $\int_{D_T} f(u) \varphi dx dt$ в равенстве (1.9) определён корректно, поскольку в силу замечания 1.2 из $u \in W_0^{1,2k}(D_T)$ следует, что $f(u) \in L_2(D_T)$ и, значит, имеет место включение $f(u) \varphi \in L_1(D_T)$.

Нетрудно проверить, что если решение u задачи (1.1)–(1.3) в смысле определения принадлежит классу $C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$, то оно будет и классическим решением этой задачи.

2. Разрешимость задачи (1.1)–(1.3). Ниже предполагаем, что оператор

$$\sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} \quad (2.1)$$

является сильно эллиптическим, т.е. что матрица $Q(\xi) = \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \xi_i \xi_j$ при каждом ненулевом $\xi = (\xi_1, \dots, \xi_n)^T \in \mathbb{R}^n$ является положительно определённой [13, с. 243]:

$$(Q(\xi)\eta, \eta)_{\mathbb{R}^N} > 0 \text{ для любого } \eta \in \mathbb{R}^N \setminus \{(0, \dots, 0)^T\} \text{ при каждом } \xi \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, \dots, 0)^T\}, \quad (2.2)$$

где $(\cdot, \cdot)_{\mathbb{R}^N}$ – стандартное скалярное произведение в евклидовом пространстве \mathbb{R}^N . Как показано в [13, с. 244] неравенство (2.2) накладывает ограничение только на симметрическую часть матриц A_{ij} .

Отметим, что в скалярном случае оператор (2.1) является обычным эллиптическим оператором и в этом случае линейная часть оператора L_f из (1.1), т.е. оператор L_0 , является семиэллиптической [15, с. 142].

При выполнении условия (2.2) в пространстве $C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$ наряду со скалярным произведением

$$(u, v)_0 = \int_{D_T} \left[(u, v)_{\mathbb{R}^N} + \sum_{i=1}^{2k} \frac{\partial^i u}{\partial t^i} \frac{\partial^i v}{\partial t^i} + \sum_{i=1}^n \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_i} \right] dx dt \quad (2.3)$$

с нормой $\|\cdot\|_0 = \|\cdot\|_{W_0^{1,2k}(D_T)}$, определённой правой частью равенства (1.4), введём скалярное произведение

$$(u, v)_1 = \int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} u}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} v}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_j} \right] dx dt \quad (2.4)$$

и соответствующую норму

$$\|u\|_1^2 = \int_{D_T} \left[\left| \frac{\partial^{2k} u}{\partial t^{2k}} \right|^2 + \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j} \right] dx dt, \quad (2.5)$$

где $u, v \in C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$.

Лемма 2.1. *Имеет место двойная оценка*

$$c_1 \|u\|_0 \leq \|u\|_1 \leq c_2 \|u\|_0 \text{ для всех } u \in C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T) \quad (2.6)$$

с положительными постоянными c_1 и c_2 , не зависящими от u .

Доказательство. Если $u \in C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$, то при фиксированном $t \in [0, T]$ вектор-функция $u(\cdot, t) \in \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega)$ удовлетворяет неравенству [13, с. 62]

$$\|u(\cdot, t)\|_{L_2(\Omega)}^2 \leq c_0 \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial u}{\partial x_i}(x, t) \right|^2 dx \quad (2.7)$$

с положительной постоянной $c_0 = c_0(\Omega)$, не зависящей от u и t .

Как известно, из неравенства (2.2) следует, что [13, с. 244]

$$\int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial v}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_j} dx \geq k_0 \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial v}{\partial x_i} \right|^2 dx \text{ для любой } v \in \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega) \quad (2.8)$$

с положительной постоянной k_0 , не зависящей от v .

В силу оценок (2.7) и (2.8) имеем

$$\|u(\cdot, t)\|_{L_2(\Omega)}^2 \leq \frac{c_0}{k_0} \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j}(x, t) dx \quad \text{для всех } u \in C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T). \quad (2.9)$$

Так как матрицы A_{ij} постоянны, то наряду с (2.8) выполняется неравенство

$$\int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial v}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_j} dx \leq k_1 \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial v}{\partial x_i} \right|^2 dx \quad \text{для любой } v \in \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega) \quad (2.10)$$

с положительной постоянной k_1 , не зависящей от v .

Интегрируя неравенства (2.7)–(2.10) по $t \in [0, T]$, получаем оценки

$$\|u\|_{L_2(D_T)}^2 \leq c_0 \int_{D_T} \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|^2(x, t) dx dt, \quad (2.11)$$

$$\|u\|_{L_2(D_T)}^2 \leq \frac{c_0}{k_0} \int_{D_T} \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j}(x, t) dx dt, \quad (2.12)$$

$$k_0 \int_{D_T} \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|^2 dx dt \leq \int_{D_T} \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j} dx dt \leq k_1 \int_{D_T} \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|^2 dx dt \quad (2.13)$$

для любой $u \in C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T)$.

Так как вектор-функция $u = (u_1, \dots, u_N)^T \in C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T)$ удовлетворяет равенствам (1.3), то несложно видеть, что справедливы соотношения

$$\frac{\partial^i u(\cdot, t)}{\partial t^i} = \frac{1}{(2k - i - 1)!} \int_0^t (t - \tau)^{2k-i-1} \frac{\partial^{2k} u(\cdot, \tau)}{\partial t^{2k}} d\tau, \quad i = \overline{1, 2k - 1},$$

откуда, используя неравенство Коши, будем иметь

$$\begin{aligned} \left| \frac{\partial^i u(\cdot, t)}{\partial t^i} \right|^2 &\leq \frac{1}{((2k - i - 1)!)^2} \int_0^t (t - \tau)^{2(2k-i-1)} d\tau \int_0^t \left| \frac{\partial^{2k} u(\cdot, \tau)}{\partial t^{2k}} \right|^2 d\tau = \\ &= \frac{t^{4k-2i-1}}{((2k - i - 1)!)^2 (4k - 2i - 1)} \int_0^t \left| \frac{\partial^{2k} u(\cdot, \tau)}{\partial t^{2k}} \right|^2 d\tau \leq T^{4k-2i-1} \int_0^T \left| \frac{\partial^{2k} u(\cdot, \tau)}{\partial t^{2k}} \right|^2 d\tau. \end{aligned} \quad (2.14)$$

Из неравенства (2.14) следует, что

$$\int_0^t \left| \frac{\partial^i u(\cdot, \tau)}{\partial t^i} \right|^2 d\tau \leq T^{4k-2i} \int_0^T \left| \frac{\partial^{2k} u(\cdot, \tau)}{\partial t^{2k}} \right|^2 d\tau, \quad i = \overline{1, 2k - 1}.$$

Интегрируя полученное неравенство по Ω , получаем

$$\int_{D_T} \left| \frac{\partial^i u}{\partial t^i} \right|^2 dx dt \leq T^{4k-2i} \int_{D_T} \left| \frac{\partial^{2k} u}{\partial t^{2k}} \right|^2 dx dt, \quad i = \overline{1, 2k - 1}. \quad (2.15)$$

Наконец, из (1.4), (2.3), (2.5), (2.11)–(2.13) и (2.15) легко следует (2.6). Лемма доказана.

Замечание 2.1. Согласно лемме 2.1 если пополнить пространство $C_0^{2,4k}(\overline{D}_T, \partial D_T)$ по норме (2.5), то вследствие определения (2.3) получится то же самое гильбертово пространство $W_0^{1,2k}(D_T)$ с эквивалентными скалярными произведениями (2.3) и (2.4).

Введём следующее условие:

$$\liminf_{|u| \rightarrow \infty} \frac{uf(u)}{|u|^2} \geq 0. \quad (2.16)$$

Лемма 2.2. Пусть $F \in L_2(D_T)$ и выполнены условия (1.5), (1.6) и (2.16). Тогда для любого слабого обобщённого решения $u \in W_0^{1,2k}(D_T)$ задачи (1.1)–(1.3) имеет место априорная оценка

$$\|u\|_0 = \|u\|_{W_0^{1,2k}(D_T)} \leq c_3 \|F\|_{L_2(D_T)} + c_4 \quad (2.17)$$

с постоянными $c_3 > 0$ и $c_4 \geq 0$, не зависящими от u и F .

Доказательство. Так как $f \in C(\mathbb{R}^N)$, то из условия (2.16) следует, что для любого $\varepsilon > 0$ существует число $M_\varepsilon \geq 0$, при котором

$$uf(u) \geq -M_\varepsilon - \varepsilon|u|^2 \quad \text{для всех } u \in \mathbb{R}^N. \quad (2.18)$$

Полагая $\varphi = u \in W_0^{1,2k}(D_T)$ в равенстве (1.9) и принимая во внимание неравенство (2.18) и определение (2.5), для любого $\varepsilon > 0$ будем иметь

$$\begin{aligned} \|u\|_1^2 &= - \int_{D_T} uf(u) dx dt + \int_{D_T} Fu dx dt \leq M_\varepsilon \text{mes } D_T + \varepsilon \int_{D_T} u^2 dx dt + \int_{D_T} \left(\frac{1}{4\varepsilon} F^2 + \varepsilon|u|^2 \right) dx dt = \\ &= \frac{1}{4\varepsilon} \|F\|_{L_2(D_T)}^2 + M_\varepsilon \text{mes } D_T + 2\varepsilon \|u\|_{L_2(D_T)}^2 \leq \frac{1}{4\varepsilon} \|F\|_{L_2(D_T)}^2 + M_\varepsilon \text{mes } D_T + 2\varepsilon \|u\|_0^2. \end{aligned} \quad (2.19)$$

Из (2.6) и (2.19) следует двойное неравенство

$$c_1^2 \|u\|_0^2 \leq \|u\|_1^2 \leq \frac{1}{4\varepsilon} \|F\|_{L_2(D_T)}^2 + M_\varepsilon \text{mes } D_T + 2\varepsilon \|u\|_0^2,$$

положив в котором $\varepsilon = c_1^2/4$, получим

$$\|u\|_0^2 \leq 2c_1^{-4} \|F\|_{L_2(D_T)}^2 + 2c_1^{-2} M_\varepsilon \text{mes } D_T.$$

Из последнего неравенства вытекает оценка (2.17), где $c_3^2 = 2c_1^{-4}$ и $c_4^2 = 2c_1^{-2} M_\varepsilon \text{mes } D_T$ при $\varepsilon = c_1^2/4$. Лемма доказана.

Замечание 2.2. Прежде чем рассмотреть вопрос о разрешимости задачи (1.1)–(1.3) в нелинейном случае, рассмотрим соответствующую (1.1)–(1.3) линейную задачу, т.е. когда $f = 0$. В этом случае при $F \in L_2(D_T)$ аналогичным образом вводится определение слабого обобщённого решения $u \in W_0^{1,2k}(D_T)$ этой задачи: для него должно выполняться интегральное равенство

$$(u, \varphi)_1 = \int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} u}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} \varphi}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right] dx dt = \int_{D_T} F \varphi dx dt \quad \text{для любой } \varphi \in W_0^{1,2k}(D_T). \quad (2.20)$$

С учётом левой оценки в (2.6) имеем

$$\left| \int_{D_T} F \varphi dx dt \right| \leq \|F\|_{L_2(D_T)} \|\varphi\|_{L_2(D_T)} \leq \|F\|_{L_2(D_T)} \|\varphi\|_0 \leq c_1^{-1} \|F\|_{L_2(D_T)} \|\varphi\|_1. \quad (2.21)$$

В силу замечания 2.1 и соотношений (2.20) и (2.21) из теоремы Рисса следует существование единственной вектор-функции $u \in W_0^{1,2k}(D_T)$, для которой выполняется равенство (2.20) и для нормы которой справедлива оценка

$$\|u\|_1 \leq c_1^{-1} \|F\|_{L_2(D_T)}. \tag{2.22}$$

В силу левой оценки в (2.6) из (2.22) следует, что

$$\|u\|_0 = \|u\|_{W_0^{1,2k}(D_T)} \leq c_1^{-2} \|F\|_{L_2(D_T)}. \tag{2.23}$$

Таким образом, вводя обозначение $u = L_0^{-1}F$, находим, что линейной задаче, соответствующей задаче (1.1)–(1.3), т.е. когда $f = 0$, отвечает линейный ограниченный оператор

$$L_0^{-1} : L_2(D_T) \rightarrow W_0^{1,2k}(D_T),$$

для нормы которого в силу (2.23) имеет место оценка

$$\|L_0^{-1}\|_{L_2(D_T) \rightarrow W_0^{1,2k}(D_T)} \leq c_1^{-2}. \tag{2.24}$$

Принимая во внимание определение и замечание 2.2, запишем интегральное тождество (1.9), эквивалентное задаче (1.1)–(1.3), в виде функционального уравнения

$$u = L_0^{-1}[-f(u) + F] \tag{2.25}$$

в гильбертовом пространстве $W_0^{1,2k}(D_T)$.

Замечание 2.3. Так как в силу определения (1.4) и замечания 1.1 пространство $W_0^{1,2k}(D_T)$ непрерывно вложено в пространство $\overset{\circ}{W}_2^1(D_T)$, то при выполнении условий (1.5), (1.6) оператор

$$K_1 = KII_1 : W_0^{1,2k}(D_T) \rightarrow L_2(D_T),$$

где KI – оператор, определённый в замечании 1.2 (см. (1.7)), $I_1 : W_0^{1,2k}(D_T) \rightarrow \overset{\circ}{W}_2^1(D_T)$ – оператор вложения, также является непрерывным и компактным.

Запишем уравнение (2.25) в виде

$$u = Au := L_0^{-1}(K_1u + F). \tag{2.26}$$

Принимая во внимание уравнение (2.25) и замечание 2.3, заключаем, что оператор $A : W_0^{1,2k}(D_T) \rightarrow W_0^{1,2k}(D_T)$ из (2.26) является непрерывным и компактным. В то же время вследствие схемы доказательства априорной оценки (2.17) из леммы 2.2, в которой $c_3^2 = 2c_1^{-4}$ и $c_4^2 = 2c_1^{-2}M_\varepsilon \text{mes } D_T$, $\varepsilon = c_1^2/4$, нетрудно видеть, что для любого значения параметра $\tau \in [0, 1]$ и любого решения $u \in W_0^{1,2k}(D_T)$ уравнения $u = \tau Au$ справедлива та же априорная оценка (2.17) с теми же постоянными $c_3 > 0$ и $c_4 \geq 0$, не зависящими от u , F и τ . Поэтому, согласно теореме Лере–Шаудера о неподвижной точке [16, с. 375], уравнение (2.26), а следовательно, и задача (1.1)–(1.3) имеет хотя бы одно слабое обобщённое решение u в пространстве $W_0^{1,2k}(D_T)$. Таким образом, справедлива

Теорема 2.1. Пусть выполнены условия (1.5), (1.6) и (2.16). Тогда для любой вектор-функции $F \in L_2(D_T)$ задача (1.1)–(1.3) имеет хотя бы одно слабое обобщённое решение u в пространстве $W_0^{1,2k}(D_T)$.

3. Единственность решения задачи (1.1)–(1.3). Введём условие

$$(f(u) - f(v))(u - v) \geq 0 \quad \text{для всех } u, v \in \mathbb{R}^N. \tag{3.1}$$

Замечание 3.1. Несложно проверить, что условие (3.1) будет выполнено, если вектор-функция $f = (f_1, \dots, f_N)^T$ принадлежит пространству $C^1(\mathbb{R}^N)$ и матрица $(\partial f_i / \partial u_j)_{i,j=1}^N$ является неотрицательно определённой, т.е.

$$\sum_{i,j=1}^N \frac{\partial f_i}{\partial u_j}(u) \xi_i \xi_j \geq 0 \quad \text{для всех } \xi = (\xi_1, \dots, \xi_N)^T \in \mathbb{R}^N \text{ при каждом } u = (u_1, \dots, u_N)^T \in \mathbb{R}^N.$$

Теорема 3.1. Пусть вектор-функция f удовлетворяет условиям (1.5), (1.6), (3.1). Тогда для любой вектор-функции $F \in L_2(D_T)$ задача (1.1)–(1.3) не может иметь более одного слабого обобщённого решения в пространстве $W_0^{1,2k}(D_T)$.

Доказательство. Пусть $F \in L_2(D_T)$ и u_1, u_2 – два слабых обобщённых решения задачи (1.1)–(1.3) в пространстве $W_0^{1,2k}(D_T)$, т.е., согласно (1.9), имеют место равенства

$$\begin{aligned} & \int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} u_l}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} \varphi}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial u_l}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right] dx dt + \int_{D_T} f(u_l) \varphi dx dt = \\ & = \int_{D_T} F \varphi dx dt \quad \text{для любой } \varphi \in W_0^{1,2k}(D_T), \quad l = 1, 2. \end{aligned} \quad (3.2)$$

Из (3.2) вытекает, что для разности $v = u_2 - u_1$ выполняется соотношение

$$\begin{aligned} & \int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} v}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} \varphi}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n A_{ij} \frac{\partial v}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right] dx dt = \\ & = - \int_{D_T} (f(u_2) - f(u_1)) \varphi dx dt \quad \text{для любой } \varphi \in W_0^{1,2k}(D_T), \end{aligned} \quad (3.3)$$

полагая в котором $\varphi = v \in W_0^{1,2k}(D_T)$, в силу определения (2.5) получаем

$$\|v\|_1 = - \int_{D_T} (f(u_2) - f(u_1))(u_2 - u_1) dx dt. \quad (3.4)$$

Из равенства (3.4) и условия (3.1) с учётом левой оценки (2.6) следует, что

$$c_1 \|v\|_0 \leq \|v\|_1 \leq 0,$$

поэтому $v = 0$, т.е. $u_2 = u_1$. Теорема доказана.

Из теорем 2.1 и 3.1 вытекает

Теорема 3.2. Пусть выполнены условия (1.5), (1.6), (2.16) и (3.1). Тогда для любой вектор-функции $F \in L_2(D_T)$ задача (1.1)–(1.3) имеет единственное слабое обобщённое решение u в пространстве $W_0^{1,2k}(D_T)$.

4. Случай отсутствия решения задачи (1.1)–(1.3). Ниже рассмотрим частный случай системы (1.1), когда она расщеплена в главной части, т.е. $A_{ij} = a_{ij} I_N$, где I_N – единичная матрица порядка N , а числа a_{ij} такие, что оператор $\sum_{i,j=1}^n a_{ij} \partial^2 / \partial x_i \partial x_j$ является скалярным эллиптическим оператором.

Наложим на вектор-функцию f следующее условие: существуют числа l_1, \dots, l_N , не все из которых нулевые, такие, что

$$\sum_{i=1}^N l_i f_i(u) \leq - \left| \sum_{i=1}^N l_i u_i \right|^\beta \quad \text{для любого } u = (u_1, \dots, u_N)^T \in \mathbb{R}^N, \quad 1 < \beta = \text{const} < \frac{n+1}{n-1}. \quad (4.1)$$

Для упрощения изложения рассмотрим случай, когда область Ω – единичный шар $|x| < 1$.

Теорема 4.1. Пусть вектор-функция f удовлетворяет условиям (1.5), (1.6) и (4.1). Пусть $F^0 = (F_1^0, \dots, F_N^0)^T \in L_2(D_T)$, $G = \sum_{i=1}^N l_i F_i^0 \geq 0$ и $\|G\|_{L_2(D_T)} \neq 0$. Тогда существует число $\mu_0 = \mu_0(G, \beta) > 0$ такое, что при $\mu > \mu_0$ задача (1.1)–(1.3) не имеет слабого обобщённого решения в пространстве $W_0^{1,2k}(D_T)$ для $F = \mu F_0$.

Доказательство. Предположим, что условия теоремы выполнены и слабое обобщённое решение $u = (u_1, \dots, u_N)^T \in W_0^{1,2k}(D_T)$ задачи (1.1)–(1.3) существует для любого фиксированного $\mu > 0$. Предположим также, что $\varphi = (l_1 \varphi_0, \dots, l_N \varphi_0)^T$ в равенстве (1.9), где φ_0 – скалярная функция, удовлетворяющая условиям

$$\varphi_0 \geq 0, \quad \varphi_0 \in C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T), \tag{4.2}$$

где пространство $C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T) \subset W_0^{1,2k}(D_T)$ введено во введении.

Тогда, обозначая $v = \sum_{i=1}^N l_i u_i$ и принимая во внимание расщеплённость системы (1.1) в главной части, а также условия (4.1) и (4.2), из равенства (1.9) получаем

$$\begin{aligned} \int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} v}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} \varphi_0}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \frac{\partial v}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi_0}{\partial x_j} \right] dx dt &= \int_{D_T} \left(- \sum_{i=1}^N l_i f_i(u) \right) \varphi_0 dx dt + \mu \int_{D_T} G \varphi_0 dx dt \geq \\ &\geq \int_{D_T} |v|^\beta \varphi_0 dx dt + \mu \int_{D_T} G \varphi_0 dx dt. \end{aligned} \tag{4.3}$$

Так как $v \in W_0^{1,2k}(D_T)$ и $\varphi_0 \in C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T)$, то интегрирование по частям даёт

$$\int_{D_T} \left[\frac{\partial^{2k} v}{\partial t^{2k}} \frac{\partial^{2k} \varphi_0}{\partial t^{2k}} + \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \frac{\partial v}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi_0}{\partial x_j} \right] dx dt = \int_{D_T} v L_0 \varphi_0 dx dt, \tag{4.4}$$

где L_0 – скалярный оператор, соответствующий оператору из (1.1) при $f = 0$. Из (4.3) и (4.4) вытекает неравенство

$$\int_{D_T} |v|^\beta \varphi_0 dx dt \leq \int_{D_T} v L_0 \varphi_0 dx dt - \mu \int_{D_T} G \varphi_0 dx dt. \tag{4.5}$$

Ниже воспользуемся методом пробных функций [17, с. 10–12]. В качестве пробной функции возьмём $\varphi_0 \in C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T)$ такую, что $\varphi_0|_{D_T} > 0$. Если в неравенстве Юнга с параметром $\varepsilon > 0$, т.е. в неравенстве

$$ab \leq \frac{\varepsilon}{\beta} a^\beta + \frac{1}{\beta' \varepsilon^{\beta'-1}} b^{\beta'}, \quad \text{где } a, b \geq 0, \quad \beta' = \frac{\beta}{\beta - 1},$$

положим $a = |u| \varphi_0^{1/\beta}$, $b = |L_0 \varphi_0| / \varphi_0^{1/\beta}$, то, учитывая равенство $\beta'/\beta = \beta' - 1$, будем иметь

$$|v L_0 \varphi_0| = |v| \varphi_0^{1/\beta} \frac{|L_0 \varphi_0|}{\varphi_0^{1/\beta}} \leq \frac{\varepsilon}{\beta} |v|^\beta \varphi_0 + \frac{1}{\beta' \varepsilon^{\beta'-1}} \frac{|L_0 \varphi_0|^{\beta'}}{\varphi_0^{\beta'-1}}. \tag{4.6}$$

Из неравенств (4.5) и (4.6) следует, что

$$\left(1 - \frac{\varepsilon}{\beta}\right) \int_{D_T} |v|^\beta \varphi_0 dx dt = \frac{1}{\beta' \varepsilon^{\beta'-1}} \int_{D_T} \frac{|L_0 \varphi_0|^{\beta'}}{\varphi_0^{\beta'-1}} dx dt - \mu \int_{D_T} G \varphi_0 dx dt,$$

откуда при $\varepsilon < \beta$ получаем

$$\int_{D_T} |v|^\beta \varphi_0 dx dt \leq \frac{\beta}{(\beta - \varepsilon)\beta' \varepsilon_0^{\beta'-1}} \int_{D_T} \frac{|L_0 \varphi_0|^{\beta'}}{\varphi_0^{\beta'-1}} dx dt - \frac{\beta \mu}{\beta - \varepsilon} \int_{D_T} G \varphi_0 dx dt. \quad (4.7)$$

Принимая во внимание, что $\beta' = \beta/(\beta - 1)$, $\beta = \beta'/(\beta' - 1)$ и равенство

$$\min_{0 < \varepsilon < \beta} \frac{\beta}{(\beta - \varepsilon)\beta' \varepsilon_0^{\beta'-1}} = 1,$$

которое достигается при $\varepsilon = 1$, в силу (4.7) приходим к неравенству

$$\int_{D_T} |v|^\beta \varphi_0 dx dt \leq \int_{D_T} \frac{|L_0 \varphi_0|^{\beta'}}{\varphi_0^{\beta'-1}} dx dt - \beta' \mu \int_{D_T} G \varphi_0 dx dt. \quad (4.8)$$

Нетрудно проверить, что пробная функция

$$\varphi_0(x, t) = ((1 - |x|^2)t(T - t))^m \quad (4.9)$$

при достаточно большом положительном m удовлетворяет условиям

$$\varphi_0 \in C_0^{2,4k}(\overline{D_T}, \partial D_T), \quad \varphi_0|_{D_T} > 0, \quad \kappa_0 = \int_{D_T} \frac{|L_0 \varphi_0|^{\beta'}}{\varphi_0^{\beta'-1}} dx dt < \infty. \quad (4.10)$$

Так как, согласно предположениям теоремы, $G \in L_2(D_T)$, $\|G\|_{L_2(D_T)} \neq 0$, $G \geq 0$ и $\text{mes } D_T < +\infty$, то, поскольку $\varphi_0|_{D_T} > 0$, имеем

$$0 < \kappa_1 = \int_{D_T} G \varphi_0 dx dt < +\infty. \quad (4.11)$$

Обозначим через $g(\mu)$ правую часть неравенства (4.8), которая является линейной функцией относительно μ . Тогда в силу (4.10) и (4.11) справедливы неравенства

$$g(\mu) < 0 \quad \text{при} \quad \mu > \mu_0 \quad \text{и} \quad g(\mu) > 0 \quad \text{при} \quad \mu < \mu_0, \quad (4.12)$$

где $g(\mu) = \kappa_0 - \beta' \mu \kappa_1$, $\mu_0 = \kappa_0/(\beta' \kappa_1) > 0$.

Согласно (4.12) при $\mu > \mu_0$ правая часть неравенства (4.8) отрицательна, в то время как его левая часть неотрицательна. Полученное противоречие доказывает теорему.

Отметим, что если условие (4.1) выполнено, то условие (2.16) нарушается. Действительно, чтобы убедиться в этом, достаточно взять $u = \lambda(l_1, \dots, l_N)^T$ при $\lambda \rightarrow +\infty$.

Замечание 4.1. Напомним, что в теореме 4.1 для упрощения доказательства мы предположили, что область Ω является единичным шаром $|x| < 1$. Однако эта теорема остаётся справедливой и в более общем случае – когда Ω представляет собой область с достаточно гладкой границей. Указанное предположение было обусловлено конструкцией пробной функции φ_0 , удовлетворяющей условиям (4.10) и определяемой формулой (4.9) для достаточно большого положительного m . Если граница $\partial\Omega$ области Ω задана уравнением $\omega(x) = 0$, где $\nabla_x \omega|_{\partial\Omega} \neq 0$, $\omega|_{\Omega} > 0$, $\nabla_x = (\partial/\partial x_1, \dots, \partial/\partial x_n)$ и $\omega \in C^2(\mathbb{R}^n)$, то тогда вместо пробной функции (4.9) следует взять функцию

$$\varphi_0(x, t) = (\omega(x)t(T - t))^m,$$

где m – достаточно большое положительное число, и в этом случае теорема 4.1 остаётся справедливой.

Замечание 4.2. Теорема 4.1 останется справедливой, если условие (4.1) заменить более общим условием

$$\sum_{i=1}^N l_i f_i(u) \leq -d_0 \left| \sum_{i=1}^N l_i u_i \right|^\beta \quad \text{для любого } u = (u_1, \dots, u_N)^T \in \mathbb{R}^N, \quad 1 < \beta = \text{const} < \frac{n+1}{n-1}, \quad (4.13)$$

где $d_0 = \text{const} > 0$. Действительно, неравенство (4.13) сводится к неравенству (4.1). Для этого нужно в неравенстве (4.13) сделать замену $l_i = \lambda \tilde{l}_i$, где $\lambda = d_0^{1/(1-\beta)}$, и разделить обе части полученного неравенства на λ . В результате этого получим неравенство (4.1), в котором вместо l_i будет написано \tilde{l}_i .

Приведём один класс вектор-функций f , которые удовлетворяют условию (4.13):

$$f_i(u_1, \dots, u_N) = \sum_{j=1}^N a_{ij} |u_j|^{\beta_{ij}} + b_i, \quad i = \overline{1, N}, \quad (4.14)$$

где для чисел a_{ij} , β_{ij} и b_i выполняются неравенства

$$a_{ij} > 0, \quad 1 < \beta_{ij} < \frac{n+1}{n-1}, \quad \sum_{i=1}^N b_i > 0, \quad i, j = \overline{1, N}. \quad (4.15)$$

В этом случае в (4.13) следует взять $l_1 = \dots = l_N = -1$. Действительно, в силу (4.15) выберем числа α_0 и β такими, чтобы

$$0 < \alpha_0 \leq \min_{i,j} a_{ij}, \quad \sum_{i=1}^N b_i - \alpha_0 N^2 \geq 0, \quad 1 < \beta < \beta_{ij}, \quad i, j = \overline{1, N}. \quad (4.16)$$

Несложно проверить, что $|s|^{\beta_{ij}} \geq |s|^\beta - 1$ для всех $s \in \mathbb{R}$. Используя известное неравенство [18, с. 302]

$$\sum_{i=1}^N |y_i|^\beta > N^{1-\beta} \left| \sum_{i=1}^N y_i \right|^\beta \quad \text{для любого } y = (y_1, \dots, y_N)^T \in \mathbb{R}^N, \quad \beta = \text{const} > 1,$$

вследствие (4.14) и (4.15) будем иметь

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^N f_i(u_1, \dots, u_N) &\geq \alpha_0 \sum_{i,j=1}^N |u_j|^{\beta_{ij}} + \sum_{i=1}^N b_i \geq \alpha_0 \sum_{i,j=1}^N (|u_j|^\beta - 1) + \sum_{i=1}^N b_i \geq \\ &\geq \alpha_0 N \sum_{j=1}^N |u_j|^\beta - \alpha_0 N^2 + \sum_{i=1}^N b_i \geq \alpha_0 N^{2-\beta} \left| \sum_{j=1}^N u_j \right|^\beta + \sum_{i=1}^N b_i - \alpha_0 N^2 \geq \alpha_0 N^{2-\beta} \left| \sum_{j=1}^N u_j \right|^\beta. \end{aligned} \quad (4.17)$$

В силу (4.17) заключаем, что если выполнены условия (4.14) и (4.15), то имеет место неравенство (4.13), в котором $l_1 = \dots = l_N = -1$ и $d_0 = \alpha_0 N^{2-\beta}$.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Kharibegashvili S., Midodashvili B.* A boundary value problem for higher-order semilinear partial differential equations // Complex Variables and Elliptic Equat. 2019. V. 64. № 5. P. 766–776.
2. *Харибегашвили С.С., Мудодашвили Б.Г.* О существовании, единственности и отсутствии решений одной краевой задачи для квазилинейного гиперболического уравнения // Укр. мат. журн. 2019. Т. 71. № 8. С. 1123–1132.

3. *Kharibegashvili S., Midodashvili B.* Solvability of characteristic boundary-value problems for nonlinear equations with iterated wave operator in the principal part // *Electr. J. Differ. Equat.* 2008. № 72. P. 1–12.
4. *Kharibegashvili S., Midodashvili B.* On one boundary value problem for a nonlinear equation with iterated wave operator in the principal part // *Georgian Math. J.* 2008. Т. 15. № 3. P. 541–554.
5. *Kharibegashvili S.* Boundary value problems for some classes of nonlinear wave equations // *Mem. Differ. Equat. Math. Phys.* 2009. V. 46. P. 1–114.
6. *Xiangying C.* Existence and nonexistence of global solutions for nonlinear evolution equation of fourth order // *Appl. Math. J. Chinese Univ.* 2001. Ser. B. V. 16. № 3. P. 251–258.
7. *Budd C.J., Galaktionov V.A., Williams J.F.* Self-similar blow-up in higher-order semilinear parabolic equations // *Siam J. Appl. Math.* 2004. V. 64. № 5. P. 1775–1809.
8. *Aliev A.B., Lichaei B.H.* Existence and nonexistence of global solutions of the Cauchy problem for higher order semilinear pseudohyperbolic equations // *J. Nonlin. Anal.: Theory, Methods & Appl.* 2010. V. 72. № 7–8. P. 3275–3288.
9. *Wang Y.Z., Wang Y.X.* Existence and nonexistence of global solutions for a class of nonlinear wave equations of higher order // *J. Nonlin. Anal.: Theory, Methods & Appl.* 2010. V. 72. № 12. P. 4500–4507.
10. *Galaktionov V.A., Mitidieri E.L., Pohozaev S.I.* Blow-up for Higher-Order Parabolic, Hyperbolic, Dispersion and Schrodinger Equations. New York, 2014.
11. *Ma T., Gu J., Li L.* Asymptotic behaviour of solutions to a class of fourth-order nonlinear evolution equations with dispersive and dissipative terms // *J. Inequal. Appl.* 2016. V. 2016. Art. 318.
12. *Lin G., Gao Y., Sun Y.* On local existence and blow-up solutions for nonlinear wave equations of higher-order Kirchhoff type with strong dissipation // *Int. J. Modern Nonlinear Theory and Appl.* 2017. V. 6. № 1. P. 11–25.
13. *Ладыженская О.А.* Краевые задачи математической физики. М., 1973.
14. *Куфнер Ф., Фучик С.* Нелинейные дифференциальные уравнения. М., 1988.
15. *Хёрмандер Л.* Линейные дифференциальные операторы с частными производными. М., 1965.
16. *Треногин В.А.* Функциональный анализ. М., 1993.
17. *Митидиери Э., Похожаев С.И.* Априорные оценки и отсутствие решений нелинейных уравнений и неравенств в частных производных // *Тр. Мат. ин-та им. В.А. Стеклова РАН.* 2001. Т. 134. С. 3–383.
18. *Фихтенгольц Г.М.* Курс дифференциального и интегрального исчисления. Т. I. М., 1969.

Грузинский технический университет,
г. Тбилиси,
Тбилисский государственный университет
им. И.А. Джавахишвили, Грузия

Поступила в редакцию 20.10.2021 г.
После доработки 23.11.2021 г.
Принята к публикации 23.11.2021 г.