

УРАВНЕНИЯ С ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ

УДК 517.956:533.2

О СВОЙСТВАХ КВАЗИГАЗОДИНАМИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ УРАВНЕНИЙ ГОМОГЕННОЙ ГАЗОВОЙ СМЕСИ С ОБЩЕЙ РЕГУЛЯРИЗУЮЩЕЙ СКОРОСТЬЮ

© 2022 г. А. А. Злотник, А. С. Федченко

Изучается квазигидродинамическая система уравнений гомогенной (с общими скоростью и температурой) многокомпонентной газовой смеси в отсутствие химических реакций с общей регуляризующей скоростью. Для неё выводится уравнение баланса энтропии с неотрицательным производством энтропии при наличии потоков диффузии компонент смеси. В отсутствие потоков диффузии новым способом строится линеаризованная на постоянном решении система уравнений, выполняется её приведение к симметричному виду и доказывается L^2 -диссипативность её решений, а также устанавливается вырождение (по отношению к плотностям компонент смеси) свойства параболичности исходной системы. Фактически изучаемая система имеет составной тип. Полученные свойства математически строго отражают её физическую корректность и диссипативный характер квазигидродинамической регуляризации.

DOI: 10.31857/S0374064122030050, EDN: BXWSAS

Введение. Уравнения движения многокомпонентных смесей газов (или жидкостей) представляют большой теоретический и прикладной интерес (см., в частности, [1–4]). В однокомпонентном случае давно используются квазигазодинамическая (КГД) и более простая квазигидродинамическая (КГидД) системы уравнений как регуляризованные системы уравнений Эйлера и Навье–Стокса вязкого сжимаемого теплопроводного газа [5–7]. Для них справедливо уравнение баланса энтропии с неотрицательным производством энтропии. Дополнительными важными математическими свойствами этих систем являются их равномерная по Петровскому параболичность и устойчивость решений линеаризованных систем, доказанные в [8–11].

Обобщения КГД и КГидД систем на случай бинарных смесей газов с различными плотностями, скоростями и температурами в отсутствие потоков диффузии и химических реакций даны в [6, 12]. Недавно построены соответствующие обобщения на практически важный случай гомогенных (с общими скоростью и температурой) смесей с одной общей или несколькими регуляризирующими скоростями, в том числе с учётом межфазного взаимодействия между собой компонент смеси [13, 14]. Применение разностных методов, основанных на КГидД и КГД системах для бинарных смесей с общей регуляризующей скоростью, хорошо зарекомендовало себя в ряде задач компьютерного моделирования (см. в том числе [14–18]).

В данной работе изучается КГидД система уравнений гомогенной многокомпонентной газовой смеси с общей регуляризующей скоростью при наличии потоков диффузии заданного типа и в отсутствие химических реакций. Для неё выводится уравнение баланса суммарной энтропии с неотрицательным производством энтропии (для КГидД систем при наличии потоков диффузии это реализуется впервые). В случае бинарной (двухкомпонентной) смеси потоки диффузии эквивалентны указанным в [1, гл. VI], но записаны изначально несколько иначе и полностью; вывод уравнения баланса энтропии также реализован более наглядно и подробно. Кроме того, новая форма записи потоков диффузии позволила дать обобщение на многокомпонентный случай.

В отсутствие потоков диффузии сначала указывается на то, что можно записать замкнутую систему уравнений относительно суммарных плотности, газовой “постоянной” и удельной теплоёмкости при постоянном объёме (для смесей две последние величины являются функциями), а также общих скорости и температуре. Это может быть полезно как при анализе свойств КГидД системы, так и при построении методов её численного решения.

Затем, и это главное, выводится линеаризованная на постоянном решении КГидД система уравнений, выполняется её приведение к симметричному виду и доказываются L^2 -диссипативность решений соответствующей задачи Коши и их оценки. Строится также упрощённая симметричная система уравнений для меньшего количества искомым функций с лучшими свойствами и для неё доказываются L^2 -диссипативность решений соответствующей начально-краевой задачи и их оценки. Устанавливается также вырождение (по отношению к плотностям компонент смеси) свойства параболичности исходной КГидД системы. Оба свойства тесно связаны и анализируются иным более компактным образом, чем это сделано в [8–10]. В этом анализе существенную роль играет использование редуцированной КГидД системы, уравнения которой разложены с точностью до квадрата модуля градиента решения, и новый способ нормировки плотностей компонент. Оба свойства строго математически выражают физическую диссипативность КГидД регуляризации, играющую принципиальную роль в успехе её применения.

Указанное вырождение свойства параболичности связано именно с использованием общей регуляризующей скорости (точнее, суммарного давления) в уравнениях баланса плотности компонент смеси. Более того, показывается, что фактически КГидД система уравнений в отсутствие потоков диффузии, подобно системе уравнений Навье–Стокса сжимаемого газа, имеет составной тип (а не параболический тип, как в однокомпонентном случае). Это обстоятельство существенно для корректной постановки краевых условий для плотностей компонент в начально-краевых задачах, а также для выбора способа дискретизации уравнений баланса плотности компонент смеси.

1. Квазигидродинамическая система уравнений гомогенной газовой смеси с общей регуляризующей скоростью и её следствия. Квазигидродинамическая система уравнений гомогенной газовой смеси с общей регуляризующей скоростью состоит из уравнений баланса массы компоненты, суммарного импульса и суммарной полной энергии:

$$\partial_t \rho_\alpha + \operatorname{div} [\rho_\alpha (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) + \mathbf{d}_\alpha] = 0, \quad \alpha = \overline{1, K}, \quad (1)$$

$$\partial_t (\rho \mathbf{u}) + \operatorname{div} [\rho (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \otimes \mathbf{u}] + \nabla p = \operatorname{div} \Pi + \rho \mathbf{f}, \quad (2)$$

$$\partial_t E + \operatorname{div} [(E + p)(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] = \operatorname{div} (-\mathbf{q} + \Pi \mathbf{u}) + \rho (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \cdot \mathbf{f} + Q. \quad (3)$$

Здесь основные искомые функции $\rho_\alpha > 0$, $\mathbf{u} = (u_1, \dots, u_n)$, $\theta > 0$ – соответственно плотность компоненты α , общие скорость и абсолютная температура смеси; число компонент $K \geq 2$. Можно считать, что они зависят от $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, где $n = 1, 2, 3$, и $t \geq 0$. Операторы div и $\nabla = (\partial_1, \dots, \partial_n)$ берутся по x , а $\partial_t := \partial/\partial t$, $\partial_i := \partial/\partial x_i$. Символы \otimes и \cdot обозначают соответственно тензорное и скалярное произведения векторов, а дивергенция тензора берётся по его первому индексу.

Компоненты смеси предполагаются совершенными политропными газами с уравнениями состояния $p_\alpha = R_\alpha \rho_\alpha \theta$ и $\varepsilon_\alpha = c_{V\alpha} \theta$, где p_α и ε_α – давление и удельная внутренняя энергия компоненты α , с постоянными $R_\alpha > 0$ и $c_{V\alpha} > 0$, $\alpha = \overline{1, K}$. Суммарные плотность, давление, удельная внутренняя энергия и полная энергия смеси задаются соответственно формулами

$$\rho = \langle \rho_\alpha \rangle := \sum_{\alpha=1}^K \rho_\alpha, \quad p = \langle p_\alpha \rangle = R \rho \theta, \quad \varepsilon = \left\langle \frac{\rho_\alpha}{\rho} \varepsilon_\alpha \right\rangle = c_V \theta, \quad E = \frac{1}{2} \rho |\mathbf{u}|^2 + \rho \varepsilon \quad (4)$$

с коэффициентами

$$R := \left\langle \frac{\rho_\alpha}{\rho} R_\alpha \right\rangle, \quad c_V := \left\langle \frac{\rho_\alpha}{\rho} c_{V\alpha} \right\rangle. \quad (5)$$

Здесь введена часто используемая в дальнейшем операция $\langle \cdot \rangle$ суммирования по индексу $\alpha = \overline{1, K}$. Вторая из формул (4) – это закон Дальтона для смесей. Подчеркнём, что R и c_V являются функциями, а не постоянными, в отличие от однокомпонентного случая ($K = 1$). Отметим, что здесь функции $C_\alpha := \rho_\alpha/\rho$ – массовые концентрации компонент смеси, которые будут возникать и ниже.

Тензор вязкости имеет вид $\Pi = \Pi^{NS} + \Pi^\tau$, а поток тепла – вид $\mathbf{q} = \mathbf{q}^F + \mathbf{q}^d$. При этом тензор вязкости Навье–Стокса и поток тепла Фурье задаются стандартными формулами

$$\Pi^{NS} = \mu \left[\nabla \mathbf{u} + (\nabla \mathbf{u})^T - \frac{2}{3}(\operatorname{div} \mathbf{u})\mathbb{I} \right] + \lambda(\operatorname{div} \mathbf{u})\mathbb{I}, \quad -\mathbf{q}^F = \varkappa \nabla \theta,$$

где $\nabla \mathbf{u} = \{\partial_i u_j\}_{i,j=1}^n$, \mathbb{I} – единичный тензор порядка n , а $\mu > 0$, $\lambda \geq 0$ – коэффициенты динамической и объёмной вязкости, $\varkappa > 0$ – коэффициент теплопроводности (которые могут зависеть от искомым функций). Общая регуляризирующая скорость и регуляризирующий тензор вязкости в КГидД случае имеют вид

$$\widehat{\mathbf{w}} = \tau \left[(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} + \frac{1}{\rho} \nabla p - \mathbf{f} \right], \quad \Pi^\tau = \rho \mathbf{u} \otimes \widehat{\mathbf{w}}, \quad (6)$$

где $\tau > 0$ – параметр регуляризации, который может зависеть от искомым функций. Плотность массовой силы \mathbf{f} и мощность тепловых источников $Q \geq 0$ – заданные функции.

Представленная модель является регуляризованной системой уравнений Навье–Стокса смеси вязких теплопроводных сжимаемых газов. Случай регуляризованных уравнений Эйлера, когда физические коэффициенты вязкости и теплопроводности равны нулю, также допускается: тогда подразумевается использование искусственных коэффициентов μ , λ , \varkappa , пропорциональных τ (см. [5–7]). Ниже их конкретный вид несуществен.

В этой модели \mathbf{d}_α – поток диффузии между компонентой α и остальными компонентами, а \mathbf{q}^d – соответствующий дополнительный поток тепла. В случае бинарной смеси ($K = 2$) при $\mathbf{d}_\alpha = 0$ и $\mathbf{q}^d = 0$ приведённые выше уравнения были записаны (среди прочих) в [16]. В данной работе зададим указанные потоки следующими формулами:

$$-\mathbf{d}_\alpha := a_0 \left[\sum_{\beta: \beta \neq \alpha} \nabla (G_\alpha - G_\beta) + b_\alpha \nabla \theta \right] = a_0 [\nabla (K G_\alpha - G) + b_\alpha \nabla \theta] \quad \text{с} \quad G := \langle G_\alpha \rangle, \quad (7)$$

$$\mathbf{q}^d = \langle (G_\alpha + K^{-1} b_\alpha \theta) \mathbf{d}_\alpha \rangle, \quad (8)$$

$$G_\alpha := \varepsilon_\alpha - s_\alpha \theta + \frac{p_\alpha}{\rho_\alpha} = (c_{p\alpha} - s_\alpha) \theta, \quad s_\alpha := \bar{s}_\alpha - R_\alpha \ln \frac{\rho_\alpha}{\bar{\rho}_\alpha} + c_{V\alpha} \ln \frac{\theta}{\bar{\theta}}, \quad (9)$$

где G_α и s_α – потенциал Гиббса и удельная энтропия (см., например, [19]), а $c_{V\alpha}$ и $c_{p\alpha} = R_\alpha + c_{V\alpha}$ – удельные теплоёмкости при постоянном объёме и давлении компоненты $\alpha = \overline{1, K}$. Величины $a_0 \geq 0$ и b_α не конкретизируются; они могут зависеть от искомым функций и предполагается, что $\langle b_\alpha \rangle = 0$, а \bar{s}_α , $\bar{\rho}_\alpha > 0$, $\bar{\theta} > 0$ – постоянные (референсные значения s_α , ρ_α , θ). Величина $c_{p\alpha} \theta$ – удельная энтальпия компоненты α .

Важную роль играет свойство $\langle \mathbf{d}_\alpha \rangle = 0$, непосредственно вытекающее из (7) и сделанного предположения $\langle b_\alpha \rangle = 0$.

Так как имеют место равенства

$$\nabla G_\alpha = (c_{p\alpha} - s_\alpha) \nabla \theta - \theta \nabla s_\alpha, \quad \nabla s_\alpha = -R_\alpha \frac{1}{\rho_\alpha} \nabla \rho_\alpha + c_{V\alpha} \frac{1}{\theta} \nabla \theta,$$

то заменой $\tilde{b}_\alpha := b_\alpha - (K s_\alpha - \langle s_\alpha \rangle)$ введённые выражения для потоков можно сделать, как обычно, не зависящими явно от s_α :

$$\begin{aligned} -\mathbf{d}_\alpha &= a_0 \{ [K c_{p\alpha} - \langle c_{p\alpha} \rangle - (K s_\alpha - \langle s_\alpha \rangle - b_\alpha)] \nabla \theta - \theta \nabla (K s_\alpha - \langle s_\alpha \rangle) \} = \\ &= a_0 \left[\theta \left(K R_\alpha \frac{1}{\rho_\alpha} \nabla \rho_\alpha - \left\langle R_\alpha \frac{1}{\rho_\alpha} \nabla \rho_\alpha \right\rangle \right) + (K R_\alpha - \langle R_\alpha \rangle + \tilde{b}_\alpha) \nabla \theta \right], \\ \mathbf{q}^d &= \langle (G_\alpha + s_\alpha \theta - K^{-1} \langle s_\alpha \rangle \theta + K^{-1} \tilde{b}_\alpha \theta) \mathbf{d}_\alpha \rangle = \langle (c_{p\alpha} + K^{-1} \tilde{b}_\alpha) \theta \mathbf{d}_\alpha \rangle \end{aligned} \quad (10)$$

с учётом свойства $\langle \mathbf{d}_\alpha \rangle = 0$. При этом $\langle \tilde{b}_\alpha \rangle = 0$. Кроме того, поскольку $\rho_\alpha = pC_\alpha/(R\theta)$, то $\ln \rho_\alpha = \ln C_\alpha - \ln R + \ln p - \ln \theta$, $R = \langle R_\alpha C_\alpha \rangle$, и верна также формула

$$-\mathbf{d}_\alpha = a_0 \left\{ \theta \left[KR_\alpha \frac{1}{C_\alpha} \nabla C_\alpha - \left\langle R_\alpha \frac{1}{C_\alpha} \nabla C_\alpha \right\rangle - (KR_\alpha - \langle R_\alpha \rangle) \frac{1}{R} \langle R_\alpha \nabla C_\alpha \rangle \right] + (KR_\alpha - \langle R_\alpha \rangle) \frac{1}{R\rho} \nabla p + \tilde{b}_\alpha \nabla \theta \right\}. \quad (11)$$

В случае $K = 2$ формулы (7), (8) для потоков принимают вид, эквивалентный известному [1, гл. VI]:

$$-\mathbf{d}_1 = \mathbf{d}_2 = a_0 [\nabla(G_1 - G_2) + b_1 \nabla \theta], \quad \mathbf{q}^d = (G_1 - G_2 + b_1 \theta) \mathbf{d}_1.$$

Кроме того, поскольку $KR_1 - \langle R_\alpha \rangle = R_1 - R_2$ и

$$KR_1 \frac{1}{C_1} \nabla C_1 - \left\langle R_\alpha \frac{1}{C_\alpha} \nabla C_\alpha \right\rangle - (KR_1 - \langle R_\alpha \rangle) \frac{1}{R} \langle R_\alpha \nabla C_\alpha \rangle = \left(\frac{R_1}{C_1} + \frac{R_2}{C_2} \right) \nabla C_1 - \frac{(R_1 - R_2)^2}{R} \nabla C_1,$$

то после несложных алгебраических преобразований формулы (11) и (10) приводят к формулам более стандартного вида для бинарных смесей

$$-\mathbf{d}_1 = \mathbf{d}_2 = a_0 \left[\frac{R_1 R_2 \theta}{R C_1 (1 - C_1)} \nabla C_1 - \frac{R_1 - R_2}{R\rho} \nabla p + \tilde{b}_1 \nabla \theta \right], \quad \mathbf{q}^d = (c_{p1} - c_{p2} + \tilde{b}_1) \theta \mathbf{d}_1.$$

В частном случае $\tilde{b}_1 = 0$ (т.е. при отсутствии термодиффузии) их вид упрощается.

Выведем необходимый ниже набор следствий из уравнений (1)–(3), включая уравнения баланса суммарной массы, кинетической энергии, суммарной внутренней энергии, а также уравнения баланса скорости и температуры.

Применение операции $\langle \cdot \rangle$ к уравнению (1) (т.е. суммирование по $\alpha = \overline{1, K}$) с учётом свойства $\langle \mathbf{d}_\alpha \rangle = 0$ приводит к важному уравнению баланса суммарной массы

$$\partial_t \rho + \operatorname{div} [\rho(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] = 0. \quad (12)$$

Нередко уравнения (1) заменяют на уравнение (12) с добавлением уравнения для $K - 1$ концентраций

$$\partial_t (\rho C_\alpha) + \operatorname{div} [\rho C_\alpha (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) + \mathbf{d}_\alpha] = 0, \quad \alpha = \overline{1, K - 1};$$

в том числе так сделано в [15–17], но ниже это не используется. Последние уравнения в силу (12) можно также записать в недивергентном виде

$$\rho \partial_t C_\alpha + \rho \nabla C_\alpha \cdot (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) + \operatorname{div} \mathbf{d}_\alpha = 0. \quad (13)$$

Уравнение баланса импульса (2) скалярно умножим на \mathbf{u} и воспользуемся однотипными формулами

$$\begin{aligned} [\partial_t (\rho \mathbf{u})] \cdot \mathbf{u} &= \frac{1}{2} \partial_t (\rho |\mathbf{u}|^2) + \frac{1}{2} (\partial_t \rho) |\mathbf{u}|^2, \\ \operatorname{div} [\rho(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \otimes \mathbf{u}] \cdot \mathbf{u} &= \frac{1}{2} \operatorname{div} [\rho(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) |\mathbf{u}|^2] + \frac{1}{2} \{ \operatorname{div} [\rho(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] \} |\mathbf{u}|^2 \end{aligned}$$

и уравнением баланса суммарной массы (12), в результате получим уравнение баланса кинетической энергии

$$\frac{1}{2} \partial_t (\rho |\mathbf{u}|^2) + \frac{1}{2} \operatorname{div} [\rho(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) |\mathbf{u}|^2] + (\nabla p) \cdot \mathbf{u} = (\operatorname{div} \Pi) \cdot \mathbf{u} + \rho \mathbf{f} \cdot \mathbf{u}.$$

Вычитая его из уравнения баланса суммарной полной энергии (3) и пользуясь формулами

$$\operatorname{div} (\rho \mathbf{u}) = (\nabla p) \cdot \mathbf{u} + p \operatorname{div} \mathbf{u}, \quad \operatorname{div} (\Pi \mathbf{u}) = (\operatorname{div} \Pi) \cdot \mathbf{u} + \Pi : \nabla \mathbf{u},$$

придём к уравнению баланса суммарной внутренней энергии

$$\partial_t(\rho\varepsilon) + \operatorname{div}[\rho\varepsilon(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] + p \operatorname{div} \mathbf{u} - \operatorname{div}(p\widehat{\mathbf{w}}) = \operatorname{div}(-\mathbf{q}) + \Pi : \nabla \mathbf{u} - \rho\widehat{\mathbf{w}} \cdot \mathbf{f} + Q, \quad (14)$$

здесь и далее через $:$ обозначается скалярное произведение тензоров.

Уравнения типа (12)–(14) в несколько иных ситуациях хорошо известны; здесь их вывод приведён для полноты и замкнутости изложения.

Продифференцировав первые два слагаемые в левой части уравнения баланса импульса (2), получим

$$\begin{aligned} (\partial_t \rho)\mathbf{u} + \rho \partial_t \mathbf{u} + \operatorname{div}[\rho(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})]\mathbf{u} + \rho[(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \cdot \nabla]\mathbf{u} + \nabla p = \\ = \operatorname{div} \Pi^{NS} + (\operatorname{div} \mathbf{u})\rho\widehat{\mathbf{w}} + (\mathbf{u} \cdot \nabla)(\rho\widehat{\mathbf{w}}) + \rho \mathbf{f}. \end{aligned}$$

В силу уравнения баланса суммарной массы (12) после деления на ρ выведем уравнение баланса скорости

$$\partial_t \mathbf{u} + [(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \cdot \nabla]\mathbf{u} + \frac{1}{\rho} \nabla p = \frac{1}{\rho} \operatorname{div} \Pi^{NS} + (\operatorname{div} \mathbf{u})\widehat{\mathbf{w}} + \frac{1}{\rho} (\mathbf{u} \cdot \nabla)(\rho\widehat{\mathbf{w}}) + \mathbf{f}. \quad (15)$$

Обратимся к уравнению (14). Так как $\rho\varepsilon = \langle c_{V\alpha} \rho_\alpha \rangle \theta$, то верны однотипные формулы дифференцирования

$$\begin{aligned} \partial_t(\rho\varepsilon) &= \langle c_{V\alpha} \partial_t \rho_\alpha \rangle \theta + \langle \rho_\alpha c_{V\alpha} \rangle \partial_t \theta, \\ \operatorname{div}[\rho\varepsilon(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] &= \langle c_{V\alpha} \operatorname{div}[\rho_\alpha(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] \rangle \theta + \langle \rho_\alpha c_{V\alpha} \rangle (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \cdot \nabla \theta. \end{aligned}$$

Воспользуемся уравнением баланса массы компоненты (1) и после деления на $\langle \rho_\alpha c_{V\alpha} \rangle = c_V \rho$ придём к уравнению баланса температуры

$$\partial_t \theta + (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \cdot \nabla \theta + \frac{R}{c_V} \theta \operatorname{div} \mathbf{u} = \frac{1}{c_V \rho} [\langle c_{V\alpha} \operatorname{div} \mathbf{d}_\alpha \rangle \theta + \operatorname{div}(-\mathbf{q} + p\widehat{\mathbf{w}}) + \Pi : \nabla \mathbf{u} - \rho\widehat{\mathbf{w}} \cdot \mathbf{f} + Q]. \quad (16)$$

2. Уравнение баланса энтропии при наличии потоков диффузии. Введём суммарную удельную энтропию $s := \langle C_\alpha s_\alpha \rangle$ и выведем уравнение баланса суммарной энтропии ρs . Пусть $a_0 > 0$ в (7).

Теорема 1. Для КГидД системы уравнений справедливо уравнение баланса суммарной энтропии с неотрицательным производством энтропии

$$\begin{aligned} \partial_t(\rho s) + \operatorname{div} \left[\rho s(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) - \frac{1}{\theta} \varkappa \nabla \theta + \frac{1}{K} \langle b_\alpha \mathbf{d}_\alpha \rangle \right] = \\ = \frac{1}{\theta^2} \varkappa |\nabla \theta|^2 + \frac{1}{\theta} \left[\frac{\mu}{2} |\nabla \mathbf{u} + \nabla \mathbf{u}^T|^2 + \left(\lambda - \frac{2}{3} \mu \right) (\operatorname{div} \mathbf{u})^2 \right] + \frac{1}{K a_0 \theta} \langle |\mathbf{d}_\alpha|^2 \rangle + \frac{\rho}{\tau \theta} |\widehat{\mathbf{w}}|^2 + \frac{Q}{\theta} \geq 0. \quad (17) \end{aligned}$$

Доказательство. Преобразуем в силу уравнения баланса массы компоненты (1) и задания энтропии s_α (9) с последующей записью слагаемых в дивергентном виде следующую величину:

$$\begin{aligned} \partial_t(\rho s) + \operatorname{div}[\rho s(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) + \langle s_\alpha \mathbf{d}_\alpha \rangle] &= \langle \partial_t(\rho_\alpha s_\alpha) + \operatorname{div}[\rho_\alpha s_\alpha(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) + s_\alpha \mathbf{d}_\alpha] \rangle = \\ &= \langle \{ \partial_t \rho_\alpha + \operatorname{div}[\rho_\alpha(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) + \mathbf{d}_\alpha] \} s_\alpha \rangle + \langle \rho_\alpha [\partial_t s_\alpha + \nabla s_\alpha \cdot (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] + \nabla s_\alpha \cdot \mathbf{d}_\alpha \rangle = \\ &= \left\langle -R_\alpha [\partial_t \rho_\alpha + \nabla \rho_\alpha \cdot (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] + \frac{1}{\theta} [\rho_\alpha \partial_t \varepsilon_\alpha + \rho_\alpha \nabla \varepsilon_\alpha \cdot (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] \right\rangle + \langle \nabla s_\alpha \cdot \mathbf{d}_\alpha \rangle = \\ &= \left\langle -R_\alpha \{ \partial_t \rho_\alpha + \operatorname{div}[\rho_\alpha(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] - \rho_\alpha \operatorname{div}(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \} + \right. \\ &\left. + \frac{1}{\theta} \{ [\partial_t(\rho_\alpha \varepsilon_\alpha) + \operatorname{div}[\rho_\alpha \varepsilon_\alpha(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] - \varepsilon_\alpha [\partial_t \rho_\alpha + \operatorname{div}[\rho_\alpha(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})]] \} \right\rangle + \langle \nabla s_\alpha \cdot \mathbf{d}_\alpha \rangle. \end{aligned}$$

Далее воспользуемся равенством $\rho\varepsilon = \langle \rho_\alpha \varepsilon_\alpha \rangle$ и уравнениями баланса массы компоненты (1) и суммарной внутренней энергии (14), в результате получим

$$\begin{aligned} \partial_t(\rho s) + \operatorname{div}[\rho s(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) + \langle s_\alpha \mathbf{d}_\alpha \rangle] &= \langle (R_\alpha + c_{V\alpha}) \operatorname{div} \mathbf{d}_\alpha + R_\alpha \rho_\alpha \operatorname{div}(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) \rangle + \\ &+ \frac{1}{\theta}[-p \operatorname{div} \mathbf{u} + \operatorname{div}(p\widehat{\mathbf{w}}) + \operatorname{div}(-\mathbf{q}) + \Pi : \nabla \mathbf{u} - \rho \widehat{\mathbf{w}} \cdot \mathbf{f} + Q] + \langle \nabla s_\alpha \cdot \mathbf{d}_\alpha \rangle. \end{aligned}$$

Так как верны равенства

$$\begin{aligned} (R_\alpha + c_{V\alpha}) - s_\alpha &= \frac{G_\alpha}{\theta}, \quad \langle R_\alpha \rho_\alpha \rangle = \frac{p}{\theta}, \quad \operatorname{div}(p\widehat{\mathbf{w}}) = \nabla p \cdot \widehat{\mathbf{w}} + p \operatorname{div} \widehat{\mathbf{w}}, \quad \Pi^\tau : \nabla \mathbf{u} = \rho(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} \cdot \widehat{\mathbf{w}}, \\ \frac{1}{\theta} \operatorname{div}(-\mathbf{q}) &= \operatorname{div}\left(-\frac{1}{\theta} \mathbf{q}\right) + \frac{1}{\theta^2} \nabla \theta \cdot (-\mathbf{q}^F - \mathbf{q}^d), \quad \nabla s_\alpha = -\nabla\left(\frac{1}{\theta} G_\alpha\right), \end{aligned}$$

то

$$\begin{aligned} \partial_t(\rho s) + \operatorname{div}\left[\rho s(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) - \frac{1}{\theta} \langle G_\alpha \mathbf{d}_\alpha \rangle\right] &= \frac{1}{\theta} [\nabla p + \rho(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \rho \mathbf{f}] \cdot \widehat{\mathbf{w}} + \frac{1}{\theta} (\Pi^{NS} : \nabla \mathbf{u} + Q) - \\ &- \operatorname{div} \frac{\mathbf{q}}{\theta} - \frac{1}{\theta^2} \nabla \theta \cdot \langle (G_\alpha + K^{-1} b_\alpha \theta) \mathbf{d}_\alpha \rangle + \frac{1}{\theta^2} \nabla \theta \cdot \langle G_\alpha \mathbf{d}_\alpha \rangle - \frac{1}{\theta} \langle \nabla G_\alpha \cdot \mathbf{d}_\alpha \rangle. \end{aligned}$$

Последние три слагаемых правой части с учётом свойства $\langle \mathbf{d}_\alpha \rangle = 0$ можно записать в виде

$$-\frac{1}{K\theta} \langle [\nabla(KG_\alpha) + b_\alpha \nabla \theta] \cdot \mathbf{d}_\alpha \rangle = -\frac{1}{K\theta} \langle [\nabla(KG_\alpha - G) + b_\alpha \nabla \theta] \cdot \mathbf{d}_\alpha \rangle = \frac{1}{K a_0 \theta} \langle |\mathbf{d}_\alpha|^2 \rangle.$$

Кроме того, $\mathbf{q} - \langle G_\alpha \mathbf{d}_\alpha \rangle = -\varkappa \nabla \theta + K^{-1} \theta \langle b_\alpha \mathbf{d}_\alpha \rangle$. Уравнение (17) выведено.

Обратим внимание на то, что уравнение баланса энтропии (17) сохраняет силу, во-первых, при $\mathbf{d}_\alpha = 0$, $\alpha = \overline{1, K}$ (если угодно, при $a_0 = 0$; при $K = 2$ такой результат указан в конце раздела 2 в [14]), во-вторых, при $\tau = 0$ – в этих более простых случаях нужно отбросить слагаемые соответственно с \mathbf{d}_α и $\widehat{\mathbf{w}}$ в его левой и правой частях.

3. Разложение КГидД системы уравнений относительно градиента искомого функций. Изучаемые ниже свойства связаны с диссипативными свойствами КГидД системы уравнений. При этом ограничимся упрощённым случаем $\mathbf{d}_\alpha = 0$, $\alpha = \overline{1, K}$, который также оказывается достаточно нетривиальным.

Сначала обратим внимание на то, что в этом случае умножение уравнений баланса массы компоненты (1) на R_α и $c_{V\alpha}$ и суммирование по $\alpha = \overline{1, K}$ в силу (5) приводит к следующим одинаковым уравнениям для R и c_V :

$$\partial_t(\rho R) + \operatorname{div}[\rho R(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] = 0, \quad \partial_t(\rho c_V) + \operatorname{div}[\rho c_V(\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}})] = 0. \quad (18)$$

Так как в выражения для $\widehat{\mathbf{w}}$, p , ε , а значит, и в уравнения баланса импульса (2) и полной энергии (3), входят именно суммарные величины ρ , R и c_V (а не сами ρ_α , см. (4)), то уравнения (12), (18) вместе с (2), (3) образуют замкнутую систему уравнений для искомого функций $\rho > 0$, $R > 0$, $c_V > 0$, \mathbf{u} , $\theta > 0$, количество которых не зависит от K (и при $K > 3$ меньше исходного). Это обстоятельство можно применить в том числе при построении численных методов решения исходной КГидД системы уравнений; ниже в данной статье оно не используется. Отметим также, что в силу уравнения баланса суммарной массы (12) уравнения для R и c_V можно записать в недивергентном виде

$$\partial_t R + \nabla R \cdot (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) = 0, \quad \partial_t c_V + \nabla c_V \cdot (\mathbf{u} - \widehat{\mathbf{w}}) = 0.$$

Пусть далее $\mathbf{f} = 0$, $Q = 0$. Введём вектор искомого функций $\mathbf{z} = (\rho_1, \dots, \rho_K, \mathbf{u}, \theta)$ и выполним вспомогательную редукцию уравнений (1), (15) и (16) с точностью $O(|\nabla \mathbf{z}|^2)$.

Запишем уравнение баланса массы компоненты (1) в виде $\partial_t \rho_\alpha + \operatorname{div}(\rho_\alpha \mathbf{u}) = \operatorname{div}(\rho_\alpha \widehat{\mathbf{w}})$, $\alpha = \overline{1, K}$, и разложим его правую часть:

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(\rho_\alpha \widehat{\mathbf{w}}) &= \rho_\alpha \operatorname{div} \widehat{\mathbf{w}} + O(|\nabla \mathbf{z}|^2), \\ \operatorname{div} \widehat{\mathbf{w}} &= \tau \left[(\mathbf{u} \cdot \nabla) \operatorname{div} \mathbf{u} + \frac{1}{\rho} \operatorname{div} \nabla (\langle R_\alpha \rho_\alpha \rangle \theta) \right] + O(|\nabla \mathbf{z}|^2) = \\ &= \tau \left[\frac{\theta}{\rho} \langle R_\alpha \Delta \rho_\alpha \rangle + (\mathbf{u} \cdot \nabla) \operatorname{div} \mathbf{u} + R \Delta \theta \right] + O(|\nabla \mathbf{z}|^2). \end{aligned} \quad (19)$$

Разложим также слагаемые правой части уравнения (15):

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \Pi^{NS} &= \mu \operatorname{div}(\nabla \mathbf{u} + (\nabla \mathbf{u})^T) + \left(\lambda - \frac{2}{3} \mu \right) \nabla \operatorname{div} \mathbf{u} + O(|\nabla \mathbf{z}|^2) = \\ &= \mu \Delta \mathbf{u} + \left(\frac{1}{3} \mu + \lambda \right) \nabla \operatorname{div} \mathbf{u} + O(|\nabla \mathbf{z}|^2), \\ \frac{1}{\rho} (\mathbf{u} \cdot \nabla) (\rho \widehat{\mathbf{w}}) &= \tau (\mathbf{u} \cdot \nabla) \left[(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} + \frac{1}{\rho} \nabla p \right] + O(|\nabla \mathbf{z}|^2) = \\ &= \tau \left[(\mathbf{u} \cdot \nabla) (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} + \frac{\theta}{\rho} (\mathbf{u} \cdot \nabla) \langle R_\alpha \nabla \rho_\alpha \rangle + R (\mathbf{u} \cdot \nabla) \nabla \theta \right] + O(|\nabla \mathbf{z}|^2), \end{aligned}$$

и слагаемые правой части уравнения (16):

$$\operatorname{div}(-\mathbf{q}) = \varkappa \Delta \theta + O(|\nabla \mathbf{z}|^2), \quad \operatorname{div}(p \widehat{\mathbf{w}}) = p \operatorname{div} \widehat{\mathbf{w}} + O(|\nabla \mathbf{z}|^2),$$

далее см. разложение в (19).

Подставляя все эти разложения в правые части соответствующих уравнений и учитывая, что

$$|\widehat{\mathbf{w}} \cdot \nabla \mathbf{u}| + |(\operatorname{div} \mathbf{u}) \rho \widehat{\mathbf{w}}| + |\widehat{\mathbf{w}} \cdot \nabla \theta| + |\Pi : \nabla \mathbf{u}| = O(|\nabla \mathbf{z}|^2)$$

и $p = R\rho\theta$, выведем в итоге редуцированную систему уравнений с производной ∂_t отдельно для каждой из искоемых функций:

$$\begin{aligned} &\partial_t \rho_\alpha + \mathbf{u} \cdot \nabla \rho_\alpha + \rho_\alpha \operatorname{div} \mathbf{u} = \\ &= \tau \left[\frac{\rho_\alpha \theta}{\rho} \langle R_\beta \Delta \rho_\beta \rangle + \rho_\alpha (\mathbf{u} \cdot \nabla) \operatorname{div} \mathbf{u} + R \rho_\alpha \Delta \theta \right] + O(|\nabla \mathbf{z}|^2), \quad \alpha = \overline{1, K}, \end{aligned} \quad (20)$$

$$\begin{aligned} &\partial_t \mathbf{u} + \frac{\theta}{\rho} \langle R_\alpha \nabla \rho_\alpha \rangle + (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} + R \nabla \theta = \tau \frac{\theta}{\rho} (\mathbf{u} \cdot \nabla) \langle R_\alpha \nabla \rho_\alpha \rangle + \\ &+ \frac{\mu}{\rho} \Delta \mathbf{u} + \frac{\chi}{\rho} \nabla \operatorname{div} \mathbf{u} + \tau (\mathbf{u} \cdot \nabla) (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} + \tau R (\mathbf{u} \cdot \nabla) \nabla \theta + O(|\nabla \mathbf{z}|^2), \end{aligned} \quad (21)$$

$$\begin{aligned} &\partial_t \theta + \frac{R}{c_V} \theta \operatorname{div} \mathbf{u} + \mathbf{u} \cdot \nabla \theta = \\ &= \tau \frac{R \theta^2}{c_V \rho} \langle R_\alpha \Delta \rho_\alpha \rangle + \tau \frac{R \theta}{c_V} (\mathbf{u} \cdot \nabla) \operatorname{div} \mathbf{u} + \left(\tau \frac{R^2 \theta}{c_V} + \frac{\varkappa}{c_V \rho} \right) \Delta \theta + O(|\nabla \mathbf{z}|^2), \end{aligned} \quad (22)$$

где $\chi := \mu/3 + \lambda$. Выражения типа $\langle R_\beta \Delta \rho_\beta \rangle$ подразумевают суммирование по $\beta = \overline{1, K}$.

Ниже полученная редуцированная система уравнений служит очень удобной основой как для линеаризации исходной КГидД системы, так и при анализе её параболичности.

4. Линеаризованная на постоянном решении КГидД система уравнений и её L^2 -диссипативность. При $\mathbf{f} = 0$ и $Q = 0$ система уравнений (1)–(3) имеет постоянные решения $(\rho_1, \dots, \rho_K, \mathbf{u}, \theta)(x, t) \equiv \mathbf{z}_0$, где $\mathbf{z}_0 = (\rho_{10}, \dots, \rho_{K0}, \mathbf{u}_0, \theta_0)$ с $\rho_{10} > 0, \dots, \rho_{K0} > 0, \theta_0 > 0$. Линеаризуем систему на этом фоновом решении. Для этого запишем решение в виде

$$\rho_\alpha = \rho_{\alpha 0} + \rho_{\alpha*} \tilde{\rho}_\alpha \quad (\alpha = \overline{1, K}), \quad \mathbf{u} = \mathbf{u}_0 + u_* \tilde{\mathbf{u}}, \quad \theta = \theta_0 + \theta_* \tilde{\theta}, \quad (23)$$

где $\rho_{\alpha*} \geq 0, u_* > 0, \theta_* > 0$ – нормировочные обезразмеривающие параметры, а $\tilde{\mathbf{z}} := (\tilde{\rho}, \tilde{\mathbf{u}}, \tilde{\theta})$ – вектор безразмерных возмущений с $\tilde{\rho} := (\tilde{\rho}_1, \dots, \tilde{\rho}_K)$. В дальнейшем важно, что, в отличие от [8–10], множители $\rho_{\alpha*}$ могут быть выбраны не равными фоновым значениям $\rho_{\alpha 0}$.

Введём нормированные фоновые плотности компонент и скорость, а также фоновые значения суммарной плотности и коэффициентов R и c_V :

$$\hat{\rho}_{\alpha 0} := \frac{\rho_{\alpha 0}}{\rho_{\alpha*}}, \quad \hat{\mathbf{u}}_0 := \frac{\mathbf{u}_0}{u_*}, \quad \rho_0 := \langle \rho_{\alpha 0} \rangle, \quad R_0 := \left\langle \frac{\rho_{\alpha 0}}{\rho_0} R_\alpha \right\rangle, \quad c_{V0} := \left\langle \frac{\rho_{\alpha 0}}{\rho_0} c_{V\alpha} \right\rangle.$$

В отличие от работ [8–10] решение в виде (23) подставим не в исходную КГидД систему или в систему уравнений (1), (15), (16), а в редуцированную систему (20)–(22). Так как $\partial_k \mathbf{z} = (\rho_{1*} \partial_k \tilde{\rho}_1, \dots, \rho_{K*} \partial_k \tilde{\rho}_K, u_* \partial_k \tilde{\mathbf{u}}, \theta_* \partial_k \tilde{\theta})$, $k = \overline{1, n}$, и $O(|\nabla \mathbf{z}|^2) = O(|\nabla \tilde{\mathbf{z}}|^2)$, то после отбрасывания членов 2-го порядка малости относительно вектора $\tilde{\mathbf{z}}$ и его производных 1-го и 2-го порядков и деления уравнений соответственно на $\rho_{\alpha*}, u_*, \theta_*$, несложными преобразованиями получаем линеаризованную систему уравнений

$$\begin{aligned} & \partial_t \tilde{\rho}_\alpha + u_* (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\rho}_\alpha + \hat{\rho}_{\alpha 0} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}) = \\ & = \tau_0 u_*^2 \left[\frac{\hat{\rho}_{\alpha 0} \theta_0}{\rho_0 u_*^2} \langle R_\beta \rho_{\beta*} \Delta \tilde{\rho}_\beta \rangle + \hat{\rho}_{\alpha 0} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \frac{R_0 \hat{\rho}_{\alpha 0} \theta_*}{u_*^2} \Delta \tilde{\theta} \right], \quad \alpha = \overline{1, K}, \end{aligned} \quad (24)$$

$$\begin{aligned} \partial_t \tilde{\mathbf{u}} + u_* \left(\frac{\theta_0}{\rho_0 u_*^2} \langle R_\alpha \rho_{\alpha*} \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + \frac{R_0 \theta_*}{u_*^2} \nabla \tilde{\theta} \right) = u_*^2 \left[\tau_0 \frac{\theta_0}{\rho_0 u_*^2} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \langle R_\alpha \rho_{\alpha*} \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle + \right. \\ \left. + \frac{\mu_0}{\rho_0 u_*^2} \Delta \tilde{\mathbf{u}} + \frac{\chi_0}{\rho_0 u_*^2} \nabla \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \tau_0 (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + \tau_0 \frac{R_0 \theta_*}{u_*^2} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \nabla \tilde{\theta} \right], \end{aligned} \quad (25)$$

$$\begin{aligned} & \partial_t \tilde{\theta} + u_* \left(\frac{R_0 \theta_0}{c_{V0} \theta_*} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\theta} \right) = \\ & = u_*^2 \left[\tau_0 \frac{R_0 \theta_0^2}{c_{V0} \rho_0 u_*^2 \theta_*} \langle R_\alpha \rho_{\alpha*} \Delta \tilde{\rho}_\alpha \rangle + \tau_0 \frac{R_0 \theta_0}{c_{V0} \theta_*} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \left(\tau_0 \frac{R_0^2 \theta_0}{c_{V0} u_*^2} + \frac{\varkappa_0}{c_{V0} \rho_0 u_*^2} \right) \Delta \tilde{\theta} \right]. \end{aligned} \quad (26)$$

Здесь $\tau_0, \mu_0, \chi_0, \varkappa_0$ – фоновые значения $\tau, \mu, \chi, \varkappa$, т.е. их значения на фоновом решении, и из конвективных слагаемых (т.е. с первыми производными по x) вынесен общий множитель u_* , а из диссипативных слагаемых (т.е. со вторыми производными) – множитель u_*^2 .

Для упрощения анализа полученной системы уравнений существенна возможность одновременной симметризации как конвективных, так и диссипативных слагаемых. Симметричность конвективных слагаемых достигается наложением условий

$$\hat{\rho}_{\alpha 0} = \frac{\theta_0}{\rho_0 u_*^2} R_\alpha \rho_{\alpha*} \Leftrightarrow \frac{u_*^2}{\rho_{\alpha*}^2} = \frac{R_\alpha \theta_0}{\rho_{\alpha 0} \rho_0}, \quad \alpha = \overline{1, K}, \quad \text{и} \quad \frac{R_0 \theta_*}{u_*^2} = \frac{R_0 \theta_0}{c_{V0} \theta_*} \Leftrightarrow \frac{\theta_*^2}{u_*^2} = \frac{\theta_0}{c_{V0}}. \quad (27)$$

Симметричность диссипативных слагаемых имеет место при выполнении условий

$$\hat{\rho}_{\alpha 0} = \frac{\theta_0}{\rho_0 u_*^2} R_\alpha \rho_{\alpha*}, \quad \frac{R_0 \hat{\rho}_{\alpha 0} \theta_*}{u_*^2} = \frac{R_0 \theta_0^2}{c_{V0} \rho_0 u_*^2 \theta_*} R_\alpha \rho_{\alpha*}, \quad \alpha = \overline{1, K}, \quad \text{и} \quad \frac{R_0 \theta_*}{u_*^2} = \frac{R_0 \theta_0}{c_{V0} \theta_*}.$$

Первое и третье из них совпадают с условиями (27), а второе следует из условий (27), что обеспечивает одновременную симметризацию конвективных и диссипативных слагаемых.

Отметим, что при $\rho_{\alpha*} = \rho_{\alpha 0}$ условиям (27) можно удовлетворить только в очень частном случае: когда $p_{\alpha 0} = R_{\alpha} \rho_{\alpha 0} \theta_0$ не зависит от α . С другой стороны, условия (27) фактически содержат свободный параметр (выбором которого будет удобно распорядиться ниже) – им удовлетворяет выбор

$$\rho_{\alpha*} = b\sqrt{\rho_{\alpha 0} c_{V0} \rho_0 / R_{\alpha}}, \quad \alpha = \overline{1, K}, \quad u_* = b\sqrt{c_{V0} \theta_0}, \quad \theta_* = b\theta_0 \quad \text{при любом } b > 0. \quad (28)$$

Пусть ниже условия (27) выполнены. Тогда вид коэффициентов линеаризованной системы уравнений (24)–(26) существенно упрощается:

$$\begin{aligned} & \partial_t \tilde{\rho}_{\alpha} + u_*(\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} + \hat{\rho}_{\alpha 0} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}) = \\ & = \tau_0 u_*^2 [\hat{\rho}_{\alpha 0} \langle \hat{\rho}_{\beta 0} \Delta \tilde{\rho}_{\beta} \rangle + \hat{\rho}_{\alpha 0} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + a \hat{\rho}_{\alpha 0} \Delta \tilde{\theta}], \quad \alpha = \overline{1, K}, \end{aligned} \quad (29)$$

$$\begin{aligned} & \partial_t \tilde{\mathbf{u}} + u_*(\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}) = \\ & = u_*^2 [\tau_0 (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle + \bar{\mu}_0 \Delta \tilde{\mathbf{u}} + \bar{\chi}_0 \nabla \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \tau_0 (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + \tau_0 a (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \nabla \tilde{\theta}], \end{aligned} \quad (30)$$

$$\partial_t \tilde{\theta} + u_*(a \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\theta}) = u_*^2 [\tau_0 a \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \Delta \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle + \tau_0 a (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + (\tau_0 a^2 + \bar{\varkappa}_0) \Delta \tilde{\theta}], \quad (31)$$

где введены обозначения

$$a := \frac{R_0 \theta_*}{u_*^2}, \quad \bar{\mu}_0 := \frac{\mu_0}{\rho_0 u_*^2}, \quad \bar{\chi}_0 := \frac{\chi_0}{\rho_0 u_*^2}, \quad \bar{\varkappa}_0 := \frac{\varkappa_0}{c_{V0} \rho_0 u_*^2}. \quad (32)$$

Вид правых частей уравнений (24)–(26) и (29)–(31) наводит на мысль о том, что можно вывести замкнутую симметричную систему уравнений для функций $\tilde{r} := \langle R_{\alpha} \rho_{\alpha*} \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle / (R_0 \rho_0)$, $\tilde{\mathbf{u}}$, $\tilde{\theta}$. Чтобы реализовать это предположение, применим операцию $\langle R_{\alpha} \rho_{\alpha*} (\cdot) \rangle / (R_0 \rho_0)$ к уравнению (24) и в силу равенств $\langle R_{\alpha} \rho_{\alpha*} \hat{\rho}_{\alpha 0} \rangle = \langle R_{\alpha} \rho_{\alpha 0} \rangle = R_0 \rho_0$ получим уравнение

$$\partial_t \tilde{r} + u_*(\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{r} + \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}) = \tau_0 u_*^2 \left[\frac{R_0 \theta_0}{u_*^2} \Delta \tilde{r} + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \frac{R_0 \theta_*}{u_*^2} \Delta \tilde{\theta} \right].$$

Симметризуем систему из этого уравнения и уравнений (25), (26) с $\langle R_{\alpha} \rho_{\alpha*} \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle = R_0 \rho_0 \nabla \tilde{r}$ и $\langle R_{\alpha} \rho_{\alpha*} \Delta \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle = R_0 \rho_0 \Delta \tilde{r}$. Симметричность конвективных слагаемых обеспечивается выполнением условий

$$1 = \frac{R_0 \theta_0}{u_*^2} \Leftrightarrow u_* = \sqrt{R_0 \theta_0} \quad \text{и} \quad \frac{R_0 \theta_*}{u_*^2} = \frac{R_0 \theta_0}{c_{V0} \theta_*} \Leftrightarrow \theta_* = \sqrt{\frac{\theta_0}{c_{V0}}} u_*, \quad \text{т.е.} \quad \theta_* = \theta_0 \sqrt{\frac{R_0}{c_{V0}}}. \quad (33)$$

Симметричность диссипативных слагаемых обеспечивается выполнением тех же условий и условия $R_0 \theta_* / u_*^2 = R_0^2 \theta_0^2 / (c_{V0} u_*^2 \theta_*)$, которое следует из предыдущих. Таким образом, при указанном в (33) выборе u_* и θ_* приходим к следующей упрощенной системе уравнений:

$$\partial_t \tilde{r} + u_*(\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{r} + \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}) = \tau_0 u_*^2 [\Delta \tilde{r} + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \bar{a} \Delta \tilde{\theta}], \quad (34)$$

$$\begin{aligned} & \partial_t \tilde{\mathbf{u}} + u_*(\nabla \tilde{r} + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + \bar{a} \nabla \tilde{\theta}) = \\ & = u_*^2 [\tau_0 (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \nabla \tilde{r} + \bar{\mu}_0 \Delta \tilde{\mathbf{u}} + \bar{\chi}_0 \nabla \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \tau_0 (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + \tau_0 \bar{a} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \nabla \tilde{\theta}], \end{aligned} \quad (35)$$

$$\partial_t \tilde{\theta} + u_*(\bar{a} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\theta}) = u_*^2 [\tau_0 \bar{a} \Delta \tilde{r} + \tau_0 \bar{a} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + (\tau_0 \bar{a}^2 + \bar{\varkappa}_0) \Delta \tilde{\theta}], \quad (36)$$

где $\bar{a} := \sqrt{R_0 / c_{V0}}$ и для $\bar{\mu}_0$, $\bar{\chi}_0$, $\bar{\varkappa}_0$ использованы прежние обозначения (32) с $u_* = \sqrt{R_0 \theta_0}$.

Если функции \tilde{r} , $\tilde{\mathbf{u}}$, $\tilde{\theta}$ найдены, то в силу уравнения (29) для $\tilde{\rho}_{\alpha}$ получается простейшее неоднородное уравнение переноса

$$\partial_t \tilde{\rho}_{\alpha} + u_* \hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} = g_{\alpha} := -\hat{\rho}_{\alpha 0} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \tau_0 u_*^2 [\hat{\rho}_{\alpha 0} \Delta \tilde{r} + \hat{\rho}_{\alpha 0} (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + a \hat{\rho}_{\alpha 0} \Delta \tilde{\theta}], \quad \alpha = \overline{1, K},$$

поскольку можно считать, что $u_* = \sqrt{R_0 \theta_0}$ в (28). Оно допускает решение в явном виде.

Для анализа задачи Коши для системы (29)–(31) умножим её уравнения на соответствующие компоненты непрерывно дифференцируемой финитной вектор-функции

$$\mathbf{z} = (\rho_1, \dots, \rho_n, \mathbf{u}, \theta)(x)$$

(её не следует путать с решением КГидД системы, которое выше обозначалось аналогично) и проинтегрируем по \mathbb{R}^n . Результаты сложим, проинтегрируем по частям и получим интегральное тождество

$$(\partial_t \tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t), \mathbf{z})_{L^2(\mathbb{R}^n)} + u_* \mathcal{B}_{\mathbb{R}^n}(\tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t), \mathbf{z}) + u_*^2 \mathcal{A}_{\mathbb{R}^n}(\tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t), \mathbf{z}) = 0, \quad t > 0. \quad (37)$$

В нём участвуют скалярное произведение в пространстве Лебега вектор-функций $L^2(\mathbb{R}^n)$ и формы

$$\begin{aligned} \mathcal{B}_{\mathbb{R}^n}(\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z}) &:= \langle (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\rho}_\alpha + \hat{\rho}_{\alpha 0} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}, \rho_\alpha) \rangle + \langle \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}, \mathbf{u} \rangle + (a \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\theta}, \theta), \\ \mathcal{A}_{\mathbb{R}^n}(\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z}) &:= \bar{\mu}_0 (\nabla \tilde{\mathbf{u}}, \nabla \mathbf{u}) + \bar{\chi}_0 (\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}, \operatorname{div} \mathbf{u}) + \bar{\varkappa}_0 (\nabla \tilde{\theta}, \nabla \theta) + \tau_0 [\langle \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle, \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle \rangle + \\ &+ \langle (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}}, \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle \rangle + (a \nabla \tilde{\theta}, \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle) + \langle \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u} \rangle + \langle (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}}, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u} \rangle + \\ &+ (a \nabla \tilde{\theta}, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u}) + \langle \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle, a \nabla \theta \rangle + \langle (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}}, a \nabla \theta \rangle + (a \nabla \tilde{\theta}, a \nabla \theta)]. \end{aligned}$$

Здесь для краткости (\cdot, \cdot) – скалярное произведение в $L^2(\mathbb{R}^n)$ или $L^2(\mathbb{R}^n)$ – пространстве Лебега скалярных функций (тензоры $\nabla \tilde{\mathbf{u}}$ и $\nabla \mathbf{u}$ рассматриваем как векторы длины n^2). Эти формулы годятся для пространств как вещественных, так и комплекснозначных функций $\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z}$; в первом случае обе формы являются билинейными, а во втором – полуторалинейными.

Ниже ограничимся вещественным случаем, в отличие от [8, 9]. Тогда с помощью интегрирования по частям приходим к равенству

$$\begin{aligned} \mathcal{B}_{\mathbb{R}^n}(\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z}) &= (\hat{\mathbf{u}}_0, \langle \langle \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle \rho_\alpha \rangle) + (\nabla \tilde{\mathbf{u}}) \mathbf{u} + (\nabla \tilde{\theta}) \theta - \\ &- (\tilde{\mathbf{u}}, \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle) + \langle \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_\alpha \rangle, \mathbf{u} \rangle - a(\tilde{\theta}, \operatorname{div} \mathbf{u}) + a(\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}, \theta), \end{aligned}$$

и, поскольку $(\nabla w)w = 0.5 \nabla(w^2)$, $(\nabla \mathbf{u}) \mathbf{u} = 0.5 \nabla(|\mathbf{u}|^2)$ и $\hat{\mathbf{u}}_0 = \operatorname{const}$, получаем

$$\mathcal{B}_{\mathbb{R}^n}(\mathbf{z}, \mathbf{z}) = 0, \quad \mathcal{A}_{\mathbb{R}^n}(\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z}) = \mathcal{A}(\mathbf{z}, \tilde{\mathbf{z}}) \quad \text{для всех } \mathbf{z}, \tilde{\mathbf{z}} \in \mathbf{H}^1(\mathbb{R}^n), \quad (38)$$

где $\mathbf{H}^1(\mathbb{R}^n)$ – пространство Соболева вектор-функций $\mathbf{z} \in L^2(\mathbb{R}^n)$, имеющих обобщённые по Соболеву производные $\partial_i \mathbf{z} \in L^2(\mathbb{R}^n)$, $i = \overline{1, n}$. Далее, для любой вектор-функции $\mathbf{z} \in \mathbf{H}^1(\mathbb{R}^n)$ непосредственно выводим

$$\begin{aligned} \mathcal{A}_{\mathbb{R}^n}(\mathbf{z}, \mathbf{z}) &= \bar{\mu}_0 \|\nabla \mathbf{u}\|^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \mathbf{u}\|^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \theta\|^2 + \tau_0 [\|\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle\|^2 + \|(\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u}\|^2 + \|a \nabla \theta\|^2 + \\ &+ 2\langle (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u}, \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle \rangle + 2(a \nabla \theta, \langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle) + 2(a \nabla \theta, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u})] = \\ &= \bar{\mu}_0 \|\nabla \mathbf{u}\|^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \mathbf{u}\|^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \theta\|^2 + \tau_0 [\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u} + a \nabla \theta]^2 \geq 0. \end{aligned} \quad (39)$$

Здесь для краткости $\|\cdot\|$ – норма в $L^2(\mathbb{R}^n)$ или $L^2(\mathbb{R}^n)$.

Таким образом, билинейная форма $\mathcal{A}_{\mathbb{R}^n}(\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z})$ – симметричная и неотрицательно определённая. Однако в отличие от однокомпонентного случая она не является положительно определённой, поскольку $\mathcal{A}_{\mathbb{R}^n}(\mathbf{z}, \mathbf{z}) = \tau_0 \|\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle\|^2$ при $\mathbf{u} = \operatorname{const}$, $\theta = \operatorname{const}$, а тождество $\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \rho_\alpha \rangle \equiv 0$ означает только то, что $\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \rho_\alpha \rangle \equiv \operatorname{const}$. (Для $\mathbf{z} \in \mathbf{H}^1(\mathbb{R}^n)$ все три const равны нулю.) Это обстоятельство является прямым следствием использования общей регуляризующей скорости $\hat{\mathbf{w}}$ (точнее, суммарного давления p) в уравнениях (1).

Пусть $\mathbf{V}(S_T)$ – гильбертово пространство вектор-функций $\tilde{\mathbf{z}} \in L^2((0, T); \mathbf{H}^1(\mathbb{R}^n))$, имеющих обобщённую производную $\partial_t \tilde{\mathbf{z}} \in L^2((0, T); \mathbf{H}^{-1}(\mathbb{R}^n))$, где $S_T = \mathbb{R}^n \times (0, T)$ – слой и $\mathbf{H}^{-1}(\mathbb{R}^n) = (\mathbf{H}^1(\mathbb{R}^n))^*$ (см. используемые здесь понятия, например, в [20]). Введём слабое

решение $\tilde{\mathbf{z}} \in \mathbf{V}(S_T)$ задачи Коши для системы уравнений (29)–(31), удовлетворяющее интегральному тождеству

$$\int_0^T \langle \partial_t \tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t), \mathbf{z} \rangle_{\mathbb{R}^n} dt + u_* \mathcal{B}_{S_T}(\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z}) + u_*^2 \mathcal{A}_{S_T}(\tilde{\mathbf{z}}, \mathbf{z}) = 0 \quad \text{для любой } \mathbf{z} \in \mathbf{L}^2((0, T); \mathbf{H}_0^1(\Omega)) \quad (40)$$

при всех $T > 0$ и начальному условию $\tilde{\mathbf{z}}|_{t=0} = \tilde{\mathbf{z}}^{(0)} \in \mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)$. Здесь $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathbb{R}^n}$ – отношение двойственности на $\mathbf{H}^{-1}(\mathbb{R}^n) \times \mathbf{H}^1(\mathbb{R}^n)$, а в используемых билинейных формах скалярные произведения берутся по S_T вместо \mathbb{R}^n .

Теорема 2. Для решения $\tilde{\mathbf{z}} \in \mathbf{V}(S_T)$ ($T > 0$ – любое) линеаризованной системы уравнений (29)–(31) при всех $t \geq 0$ верно энергетическое равенство

$$0.5 \|\tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t)\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2 + u_*^2 [\bar{\mu}_0 \|\nabla \tilde{\mathbf{u}}\|_{\mathbf{L}^2(S_t)}^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}\|_{\mathbf{L}^2(S_t)}^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \tilde{\theta}\|_{\mathbf{L}^2(S_t)}^2 + \tau_0 \|\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}\|_{\mathbf{L}^2(S_t)}^2] = 0.5 \|\tilde{\mathbf{z}}^{(0)}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2. \quad (41)$$

Как следствие, функция $\|\tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t)\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}$ не возрастает при $t \geq 0$ (это свойство $\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)$ -диссипативности), введённое решение единственно и верна энергетическая оценка

$$\max\{\sup_{t \geq 0} \|\tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t)\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}, \sqrt{2} u_* [\bar{\mu}_0 \|\nabla \tilde{\mathbf{u}}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \tilde{\theta}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 + \tau_0 \|\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2]^{1/2}\} \leq \|\tilde{\mathbf{z}}^{(0)}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}, \quad (42)$$

где $S := \mathbb{R}^n \times (0, +\infty)$.

Доказательство. Положив $\mathbf{z} = \tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t)$ в тождестве (40) и применив затем первое свойство в (38) и формулу в (39), приходим к указанному энергетическому равенству (с t вместо T). При этом свойство $\tilde{\mathbf{z}} \in C([0, T]; \mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n))$ и формула

$$\int_0^T \langle \partial_t \tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t), \mathbf{z} \rangle_{\mathbb{R}^n} dt = 0.5 \|\tilde{\mathbf{z}}(\cdot, T)\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2 - 0.5 \|\tilde{\mathbf{z}}^{(0)}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2$$

при всех $T > 0$ вытекают из [20, гл. IV, теорема 1.17 и замечание 1.22]. Свойство $\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)$ -диссипативности очевидно (поскольку в (41) нормы по S_t не убывают по $t \geq 0$), а энергетическая оценка легко получается стандартным образом. Единственность решения следует из (41) или (42). Теорема доказана.

В силу энергетических равенства (41) и оценки (42) справедливо

Следствие. Существует производная $\partial_t (\|\tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t)\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2) \in L^1(0, +\infty)$ и верна другая форма энергетического равенства

$$0.5 \partial_t (\|\tilde{\mathbf{z}}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2) + u_*^2 [\bar{\mu}_0 \|\nabla \tilde{\mathbf{u}}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \tilde{\theta}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2 + \tau_0 \|\langle \hat{\rho}_{\alpha 0} \nabla \tilde{\rho}_{\alpha} \rangle + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}\|_{\mathbf{L}^2(\mathbb{R}^n)}^2] = 0$$

при почти всех $t > 0$.

Равенство из формулировки следствия формально получается подстановкой в тождество (37) $\mathbf{z} = \tilde{\mathbf{z}}(\cdot, t)$.

Замечание. Так как коэффициенты системы уравнений (29)–(31) постоянны, то производные $\partial_t \tilde{\mathbf{z}} = (\partial_t \tilde{\rho}, \partial_t \tilde{\mathbf{u}}, \partial_t \tilde{\theta})$ и $\partial_i \tilde{\mathbf{z}} = (\partial_i \tilde{\rho}, \partial_i \tilde{\mathbf{u}}, \partial_i \tilde{\theta})$, $i = \overline{1, n}$, удовлетворяют той же системе уравнений. Поэтому априорная оценка (42) сохраняет силу при замене $\tilde{\mathbf{z}}$ на $\partial_t \tilde{\mathbf{z}}$ и $\partial_i \tilde{\mathbf{z}}$ (на самом деле, и на производную $\tilde{\mathbf{z}}$ любого порядка по t, x_1, \dots, x_n). Такие следствия из априорной оценки позволяют доказать существование введённого выше обобщённого решения системы при надлежащих условиях регулярности $\tilde{\mathbf{z}}^{(0)}$. Его существование также следует из указанной выше связи данной системы уравнений с системой (34)–(36), анализ которой более стандартен (см. ниже). Здесь подробнее на этом останавливаться не будем.

5. L^2 -диссипативность упрощённой линеаризованной КГидД системы уравнений. Выполним анализ начально-краевой задачи для упрощённой системы уравнений (34)–(36). Для этого введём вектор-функции $\tilde{\mathbf{y}} := (\tilde{r}, \tilde{\mathbf{u}}, \tilde{\theta})$ и $\mathbf{y} := (r, \mathbf{u}, \theta)$ и формы, аналогичные определённым выше:

$$\begin{aligned} \tilde{\mathcal{B}}_\Omega(\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y}) &:= (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{r} + \hat{\rho}_{\alpha 0} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}, r)_\Omega + (\nabla \tilde{r} + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + \bar{a} \nabla \tilde{\theta}, \mathbf{u})_\Omega + (\bar{a} \operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}} + \hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla \tilde{\theta}, \theta)_\Omega, \\ \tilde{\mathcal{A}}_\Omega(\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y}) &:= \bar{\mu}_0 (\nabla \tilde{\mathbf{u}}, \nabla \mathbf{u})_\Omega + \bar{\chi}_0 (\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}, \operatorname{div} \mathbf{u})_\Omega + \bar{\varkappa}_0 (\nabla \tilde{\theta}, \nabla \theta)_\Omega + \tau_0 [(\nabla \tilde{r}, \nabla r)_\Omega + ((\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}}, \nabla r)_\Omega + \\ &+ (\bar{a} \nabla \tilde{\theta}, \nabla r)_\Omega + (\nabla \tilde{r}, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u})_\Omega + ((\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}}, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u})_\Omega + (\bar{a} \nabla \tilde{\theta}, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u})_\Omega + \\ &+ (\nabla \tilde{r}, \bar{a} \nabla \theta)_\Omega + ((\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}}, \bar{a} \nabla \theta)_\Omega + (\bar{a} \nabla \tilde{\theta}, \bar{a} \nabla \theta)_\Omega]. \end{aligned}$$

Здесь для краткости $(\cdot, \cdot)_\Omega$ – скалярное произведение в $L^2(\Omega)$ или $L^2(\Omega)$, а Ω – ограниченная область в \mathbb{R}^n . Как и выше, эти формулы годятся для пространств как вещественных, так и комплекснозначных функций $\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y}$; в первом случае обе формы являются билинейными, а во втором – полуторалинейными.

Ниже ограничимся вещественным случаем. Тогда снова имеем

$$\tilde{\mathcal{B}}_\Omega(\mathbf{y}, \mathbf{y}) = 0, \quad \tilde{\mathcal{A}}_\Omega(\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y}) = \tilde{\mathcal{A}}(\mathbf{y}, \tilde{\mathbf{y}}) \quad \text{для всех } \mathbf{y}, \tilde{\mathbf{y}} \in \mathbf{H}_0^1(\Omega), \quad (43)$$

где $\mathbf{H}_0^1(\Omega)$ – пространство Соболева вектор-функций $\mathbf{y} \in L^2(\Omega)$ с $\partial_i \mathbf{y} \in L^2(\Omega)$, $i = \overline{1, n}$, и таких, что $\mathbf{y}|_{\partial\Omega} = 0$ (напомним, что для общей области Ω на самом деле это пространство строится как замыкание в норме $\mathbf{H}^1(\Omega)$ пространства бесконечно дифференцируемых финитных в Ω функций). Далее, для любой $\mathbf{y} \in \mathbf{H}_0^1(\Omega)$ непосредственно получаем

$$\begin{aligned} \tilde{\mathcal{A}}_\Omega(\mathbf{y}, \mathbf{y}) &= \bar{\mu}_0 \|\nabla \mathbf{u}\|_\Omega^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \mathbf{u}\|_\Omega^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \theta\|_\Omega^2 + \tau_0 [\|\nabla r\|_\Omega^2 + \|(\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u}\|_\Omega^2 + \|\bar{a} \nabla \theta\|_\Omega^2 + \\ &+ 2((\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u}, \nabla r)_\Omega + 2(\bar{a} \nabla \theta, \nabla r)_\Omega + 2(\bar{a} \nabla \theta, (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u})_\Omega] = \\ &= \bar{\mu}_0 \|\nabla \mathbf{u}\|_\Omega^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \mathbf{u}\|_\Omega^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \theta\|_\Omega^2 + \tau_0 \|\nabla r + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u} + \bar{a} \nabla \theta\|_\Omega^2 \geq 0, \end{aligned} \quad (44)$$

где для краткости $\|\cdot\|_\Omega$ – норма в $L^2(\Omega)$ или в $L^2(\Omega)$. Так как справедливо неравенство

$$\|\nabla r\|_\Omega \leq \|\hat{\mathbf{u}}_0\| \|\nabla \mathbf{u}\|_\Omega + \bar{a} \|\nabla \theta\|_\Omega + \|\nabla r + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \mathbf{u} + \bar{a} \nabla \theta\|_\Omega,$$

то билинейная форма $\tilde{\mathcal{A}}_\Omega(\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y})$ является уже не только симметричной, но и положительно определённой для $\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y} \in \mathbf{H}_0^1(\Omega)$.

Пусть $\mathbf{V}(Q_T)$ – пространство вектор-функций $\tilde{\mathbf{y}} \in L^2((0, T); \mathbf{H}_0^1(\Omega))$, имеющих обобщённую производную $\partial_t \tilde{\mathbf{y}} \in L^2((0, T); \mathbf{H}^{-1}(\Omega))$, где $Q_T = \Omega \times (0, T)$ – цилиндр и $\mathbf{H}^{-1}(\Omega) = (\mathbf{H}_0^1(\Omega))^*$. Введём слабое решение $\tilde{\mathbf{y}} \in \mathbf{V}(Q_T)$ начально-краевой задачи для системы уравнений (34)–(36) при краевом условии $\tilde{\mathbf{y}}|_{\partial\Omega \times (0, T)} = 0$, удовлетворяющее интегральному тождеству

$$\int_0^T \langle \partial_t \tilde{\mathbf{y}}(\cdot, t), \mathbf{y} \rangle_\Omega dt + u_* \tilde{\mathcal{B}}_{Q_T}(\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y}) + u_*^2 \tilde{\mathcal{A}}_{Q_T}(\tilde{\mathbf{y}}, \mathbf{y}) = 0 \quad \text{для любой } \mathbf{y} \in L^2((0, T); \mathbf{H}_0^1(\Omega)) \quad (45)$$

при всех $T > 0$ и начальному условию $\tilde{\mathbf{y}}|_{t=0} = \tilde{\mathbf{y}}^{(0)} \in L^2(\Omega)$. Здесь $\langle \cdot, \cdot \rangle_\Omega$ – отношение двойственности на $\mathbf{H}^{-1}(\Omega) \times \mathbf{H}_0^1(\Omega)$, а в используемых билинейных формах скалярные произведения берутся по Q_T вместо Ω .

Следующая теорема аналогична теореме 2 (вместе с её доказательством на основе определения (45) и свойств (43), (44), включая свойство $\mathbf{y} \in C([0, T]; L^2(\Omega))$ при всех $T > 0$).

Теорема 3. *Введённое слабое решение $\tilde{\mathbf{y}} \in \mathbf{V}(Q_T)$ ($T > 0$ – любое) линеаризованной системы уравнений (34)–(36) существует и единственно, и для него при всех $t \geq 0$ верно энергетическое равенство*

$$0.5 \|\tilde{\mathbf{y}}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + u_*^2 [\bar{\mu}_0 \|\nabla \tilde{\mathbf{u}}\|_{L^2(Q_t)}^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}\|_{L^2(Q_t)}^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \tilde{\theta}\|_{L^2(Q_t)}^2 +$$

$$+ \tau_0 \|\nabla \tilde{r} + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}\|_{L^2(Q_t)}^2 = 0.5 \|\tilde{\mathbf{y}}^{(0)}\|_{L^2(\Omega)}^2.$$

Как следствие, функция $\|\tilde{\mathbf{y}}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}$ не возрастает при $t \geq 0$ (свойство $L^2(\Omega)$ -диссипативности), и верна энергетическая оценка

$$\max \left\{ \sup_{t \geq 0} \|\tilde{\mathbf{y}}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}, \sqrt{2} u_* [\bar{\mu}_0 \|\nabla \tilde{\mathbf{u}}\|_{L^2(Q)}^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}\|_{L^2(Q)}^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \tilde{\theta}\|_{L^2(Q)}^2 + \tau_0 \|\nabla \tilde{r} + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}\|_{L^2(Q)}^2]^{1/2} \right\} \leq \|\tilde{\mathbf{y}}^{(0)}\|_{L^2(\Omega)},$$

где $Q := \Omega \times (0, +\infty)$.

Справедлив также аналог следствия 1: верны свойство $\partial_t(\|\tilde{\mathbf{y}}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}^2) \in L^1(0, +\infty)$ и другая форма энергетического равенства

$$0.5 \partial_t(\|\tilde{\mathbf{y}}\|_{L^2(\Omega)}^2) + u_*^2 [\bar{\mu}_0 \|\nabla \tilde{\mathbf{u}}\|_{L^2(\Omega)}^2 + \bar{\chi}_0 \|\operatorname{div} \tilde{\mathbf{u}}\|_{L^2(\Omega)}^2 + \bar{\varkappa}_0 \|\nabla \tilde{\theta}\|_{L^2(\Omega)}^2 + \tau_0 \|\nabla \tilde{r} + (\hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \nabla) \tilde{\mathbf{u}} + a \nabla \tilde{\theta}\|_{L^2(Q_t)}^2] = 0$$

при почти всех $t > 0$. Из этого равенства вытекает, что $\|\tilde{\mathbf{y}}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}$ экспоненциально быстро убывает по $t \geq 0$.

Отметим, что введённое слабое решение не только единственно, но и существует в соответствии с [20, гл. VI, теорема 1.1 и § 1.3]. Его регулярность можно изучить стандартными методами теории параболических уравнений [21]. Кроме того, последняя теорема переносится с начально-краевой задачи на задачу Коши.

6. Анализ параболичности исходной КГидД системы уравнений гомогенной газовой смеси. Анализ параболичности по Петровскому КГД и КГидД систем уравнений в однокомпонентном случае выполнен в работах [8–10]. Чтобы выполнить его для системы (1)–(3), в редуцированной системе (20)–(22) необходимо отбросить конвективные слагаемые в левых частях и остаточные члены $O(|\nabla \mathbf{z}|^2)$ в правых частях уравнений. В такой упрощённой одно-родной системе уравнений, содержащей только производные ∂_t и $\partial_i \partial_j$, следует “заморозить” зависящие от решения \mathbf{z} коэффициенты перед $\partial_i \partial_j$ и выполнить преобразование Фурье по x :

$$\mathcal{F}\mathbf{z}(\zeta, t) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} \mathbf{z}(x, t) e^{-ix \cdot \zeta} dx, \quad \zeta \in \mathbb{R}^n,$$

где i – мнимая единица. “Замороженные” коэффициенты будем брать в некоторой точке $\mathbf{z}_0 = (\rho_{10}, \dots, \rho_{K0}, \mathbf{u}_0, \theta_0)$, уже использовавшейся выше в качестве фонового решения. Сказанное приводит к системе обыкновенных дифференциальных уравнений вида

$$\partial_t \mathcal{F}\mathbf{z}(\zeta, t) + u_*^2 |\zeta|^2 A_0(\xi) \mathcal{F}\mathbf{z}(\zeta, t) = 0, \quad t > 0, \tag{46}$$

с параметром $\zeta \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ и вещественной матрицей $A_0(\xi)$ порядка $K + n + 1$ с $\xi = \zeta/|\zeta|$.

Свойство параболичности определяется в терминах собственных значений $\lambda[A_0(\xi)]$ введённой матрицы. Как и в [8–10], под *неравномерной параболичностью* в некоторой подобласти $\mathcal{D} \subset (0, +\infty)^K \times \mathbb{R}^n \times (0, +\infty)$ области значений решения удобно понимать свойство

$$\inf_{|\xi|=1} u_*^2 \operatorname{Re} \lambda[A_0(\xi)] > 0 \quad \text{для всех } \mathbf{z}_0 \in \mathcal{D}, \tag{47}$$

где $\operatorname{Re} \lambda$ – вещественная часть λ .

Выполним замену $\mathbf{z} = D\tilde{\mathbf{z}}$ с диагональной матрицей $D := \operatorname{diag} \{\rho_{1*}, \dots, \rho_{K*}, u_*, \dots, u_*, \theta_*\}$ порядка $K + n + 1$ с элементами, удовлетворяющими условиям (27). Тогда $\mathcal{F}\mathbf{z} = D\mathcal{F}\tilde{\mathbf{z}}$ и после умножения системы (46) слева на D^{-1} приходим к эквивалентной системе

$$\partial_t \mathcal{F}\tilde{\mathbf{z}}(\zeta, t) + u_*^2 |\zeta|^2 \hat{A}_0(\xi) \mathcal{F}\tilde{\mathbf{z}}(\zeta, t) = 0, \quad t > 0,$$

с матрицей $\hat{A}_0(\xi) = D^{-1} A_0(\xi) D$, подобной матрице $A_0(\xi)$.

Нетрудно видеть, что матрица $-u_*^2 \hat{A}_0(\xi)$ непосредственно возникает в результате применения преобразования Фурье не к редуцированной системе (20)–(22), как выше, а к правой части симметризованной линейаризованной системы (29)–(31). Поэтому $\hat{A}_0(\xi) = [\hat{A}_0(\xi)]^T$, а собственные значения $\lambda[\hat{A}_0(\xi)] = \lambda[A_0(\xi)]$ вещественны и (с учётом непрерывности $\hat{A}_0(\xi)$ по ξ) условие (47) принимает вид

$$\lambda[\hat{A}_0(\xi)] > 0 \text{ для любых единичного } \xi \text{ и } \mathbf{z}_0 \in \mathcal{D}. \tag{48}$$

Явный 3×3 -блочный вид матрицы $\hat{A}_0(\xi)$ следующий:

$$\hat{A}_0(\xi) = \begin{pmatrix} \tau_0 \hat{\rho}_0 \otimes \hat{\rho}_0 & \tau_0 s \hat{\rho}_0 \otimes \xi & \tau_0 a \hat{\rho}_0 \\ \tau_0 s \xi \otimes \hat{\rho}_0 & (\bar{\mu}_0 + \tau_0 s^2) I_n + \bar{\chi}_0 \xi \xi^T & \tau_0 a s \xi \\ \tau_0 a \hat{\rho}_0^T & \tau_0 a s \xi^T & \bar{\varkappa}_0 + \tau_0 a^2 \end{pmatrix},$$

где $\hat{\rho}_0 := (\hat{\rho}_1, \dots, \hat{\rho}_K)^T$, $s = s(\xi) := \hat{\mathbf{u}}_0 \cdot \xi$, вектор ξ считаем столбцом, I_n – единичная матрица порядка n . Очевидно, что у блока $\tau_0 \hat{\rho}_0 \otimes \hat{\rho}_0$, имеющего порядок K , ранг равен 1. При этом квадратичная форма с матрицей $\hat{A}_0(\xi)$ имеет вид

$$\begin{aligned} \hat{A}_0(\xi) \mathbf{b} \cdot \mathbf{b} &= \tau_0 (\hat{\rho}_0 \cdot \mathbf{r})^2 + 2\tau_0 s (\hat{\rho}_0 \cdot \mathbf{r})(\xi \cdot \mathbf{v}) + 2\tau_0 a (\hat{\rho}_0 \cdot \mathbf{r})q + \\ &+ (\bar{\mu}_0 + \tau_0 s^2) |\mathbf{v}|^2 + \bar{\chi}_0 (\xi \cdot \mathbf{v})^2 + 2\tau_0 a s (\xi \cdot \mathbf{v})q + (\bar{\varkappa}_0 + \tau_0 a^2) q^2 = \\ &= \bar{\mu}_0 |\mathbf{v}|^2 + \bar{\chi}_0 (\xi \cdot \mathbf{v})^2 + \bar{\varkappa}_0 q^2 + \tau_0 [s^2 (|\mathbf{v}|^2 - (\xi \cdot \mathbf{v})^2) + (\hat{\rho}_0 \cdot \mathbf{r} + s \xi \cdot \mathbf{v} + aq)^2] \geq 0 \end{aligned} \tag{49}$$

для любого блочного вектора-столбца $\mathbf{b} := (\mathbf{r}, \mathbf{v}, q)^T$ с $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^K$, $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$, $q \in \mathbb{R}$. Отметим, что выражение в квадратных скобках можно также записать в виде $|(\hat{\rho}_0 \cdot \mathbf{r})\xi + s\mathbf{v} + aq\xi|^2$.

Формула (49), особенно с указанной альтернативной записью выражения в квадратных скобках, является прямым матричным аналогом для (39). Из неё следует, что вместо неравенства (48) выполнено только более слабое свойство $\lambda[\hat{A}_0(\xi)] \geq 0$ для любых единичного ξ и $\mathbf{z}_0 \in \mathcal{D}$, причём собственное значение $\lambda[\hat{A}_0(\xi)] = 0$ имеет кратность $K - 1$, поскольку равенство $\hat{A}_0(\xi) \mathbf{b} \cdot \mathbf{b} = 0$ означает, что $\mathbf{v} = 0$, $q = 0$, $\hat{\rho}_0 \cdot \mathbf{r} = 0$. Таким образом, происходит вырождение размерности $K - 1$ свойства неравномерной параболичности в \mathcal{D} . Поэтому для исходной КГидД системы нельзя дать столь элементарное доказательство локальной классической корректности задачи Коши как в [8].

Уравнение баланса массы компонент (1) при $\mathbf{d}_\alpha = 0$ после приведения к недивергентному виду и деления на ρ_α запишем в виде

$$\partial_t \ln \rho_\alpha + \nabla \ln \rho_\alpha \cdot (\mathbf{u} - \hat{\mathbf{w}}) + \operatorname{div} (\mathbf{u} - \hat{\mathbf{w}}) = 0. \tag{50}$$

Как следствие, при всех $\alpha, \beta = \overline{1, K}$ имеем

$$\partial_t \ln \frac{\rho_\alpha}{\rho_\beta} + \nabla \ln \frac{\rho_\alpha}{\rho_\beta} \cdot (\mathbf{u} - \hat{\mathbf{w}}) = 0. \tag{51}$$

Это дифференциальные уравнения первого порядка (они вытекают также из (13)). Все K уравнений (1) можно эквивалентным образом заменить на одно из них (или одно из уравнений (50)) с фиксированным $\alpha = \beta$ и $K - 1$ уравнений (51) с остальными $\alpha \neq \beta$. Отсюда очевидно, что КГидД система уравнений (1)–(3) (при $\mathbf{d}_\alpha = 0$) является системой уравнений составного типа. Это существенно для корректной постановки краевых условий для плотностей компонент (или их концентраций) в начально-краевых задачах, а также для выбора способа дискретизации уравнений баланса плотности компонент смеси (или их концентраций).

Таким образом, КГидД система уравнений (1)–(3) гомогенной смеси в отсутствие потоков диффузии имеет составной тип, как и система уравнений Навье–Стокса сжимаемого однокомпонентного газа. В противоположность этому система уравнений Эйлера однокомпонентной

газовой динамики имеет гиперболический тип, а КГидД система уравнений однокомпонентного газа – параболический по Петровскому тип. Вместе с тем для всех этих систем разных типов, включая КГидД систему (1)–(3) при наличии потоков диффузии, справедливы уравнения баланса энтропии с неотрицательным производством энтропии.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект 19-01-00262).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ландау Л.Д., Лившиц Е.М. Теоретическая физика. Т. VI. Гидродинамика М., 1986.
2. Нигматуллин Р.И. Динамика многофазных сред. Ч. 1. М., 1987.
3. Пилмогин Н.Н., Турский Г.А. Динамика ионизированного излучающего газа. М., 1989.
4. *Giovangigli V. Multicomponent Flow Modeling. Boston, 1999.*
5. Четверушкин Б.Н. Кинетические схемы и квазигазодинамическая система уравнений. М., 2004.
6. Елизарова Т.Г. Квазигазодинамические уравнения и методы расчёта вязких течений. М., 2007.
7. Шеретов Ю.В. Динамика сплошных сред при пространственно-временном осреднении. М.; Ижевск, 2009.
8. Злотник А.А., Четверушкин Б.Н. О параболичности квазигазодинамической системы уравнений, ее гиперболической 2-го порядка модификации и устойчивости малых возмущений для них // Журн. вычислит. математики и мат. физики. 2008. Т. 48. № 3. С. 445–472.
9. Злотник А.А. О параболичности квазигидродинамической системы уравнений и устойчивости малых возмущений для нее // Мат. заметки. 2008. Т. 83. № 5. С. 667–682.
10. Злотник А.А. Квазигазодинамическая система уравнений с общими уравнениями состояния // Докл. РАН. 2010. Т. 431. № 5. С. 605–609.
11. Злотник А.А. Линеаризованная устойчивость равновесных решений квазигазодинамической системы уравнений // Докл. РАН. 2010. Т. 433. № 6. С. 599–603.
12. Елизарова Т.Г., Злотник А.А., Четверушкин Б.Н. О квазигазо- и гидродинамических уравнениях бинарных смесей газов // Докл. РАН. 2014. Т. 459. № 4. С. 395–399.
13. Балашов В.А., Савенков Е.В. Многокомпонентная квазигидродинамическая модель для описания течений многофазной жидкости с учетом межфазного взаимодействия // Прикл. механика и техн. физика. 2018. Т. 59. № 3. С. 57–68.
14. Елизарова Т.Г., Злотник А.А., Шильников Е.В. Регуляризованные уравнения для численного моделирования течений гомогенных бинарных смесей вязких сжимаемых газов // Журн. вычислит. математики и мат. физики. 2019. Т. 59. № 11. С. 1899–1914.
15. Balashov V., Zlotnik A., Savenkov E. Analysis of a regularized model for the isothermal two-component mixture with the diffuse interface // Russ. J. Numer. Anal. Math. Model. 2017. V. 32. № 6. P. 347–358.
16. Balashov V., Zlotnik A. An energy dissipative semi-discrete finite-difference method on staggered meshes for the 3D compressible isothermal Navier–Stokes–Cahn–Hilliard equations // J. Comput. Dynamics. 2020. V. 7. № 2. P. 291–312.
17. Balashov V., Zlotnik A. On a new spatial discretization for a regularized 3D compressible isothermal Navier–Stokes–Cahn–Hilliard system of equations with boundary conditions // J. Sci. Comput. 2021. V. 86. Art. 33.
18. Елизарова Т.Г., Шильников Е.В. Численное моделирование газовых смесей в рамках квазигазодинамического подхода на примере взаимодействия ударной волны с пузырьком газа // Журн. вычислит. математики и мат. физики. 2021. Т. 61. № 1. С. 124–135.
19. Квасников И.А. Термодинамика и статистическая физика. Т. 1. Теория равновесных систем. М., 2002.
20. Гаевский Х., Греггер К., Захариас К. Нелинейные операторные уравнения и операторные дифференциальные уравнения. М., 1978.
21. Ладыженская О.А., Солонников В.А., Уралъцева Н.Н. Линеиные и квазилинейные уравнения параболического типа. М., 1967.

Национальный исследовательский университет
“Высшая школа экономики”, г. Москва

Поступила в редакцию 24.03.2021 г.
После доработки 24.03.2021 г.
Принята к публикации 09.03.2022 г.