

УРАВНЕНИЯ С ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ

УДК 517.956.227+517.958:539.3

ВОЛНЫ РЭЛЕЯ ДЛЯ ЭЛЛИПТИЧЕСКИХ СИСТЕМ
В ОБЛАСТЯХ С ПЕРИОДИЧЕСКИМИ ГРАНИЦАМИ

© 2022 г. С. А. Назаров

Рассмотрены формально самосопряжённые эллиптические системы дифференциальных уравнений в частных производных, порождающие формально положительные операторы и обладающие полиномиальным свойством. Найдены достаточные условия, обеспечивающие существование поверхностных волн Рэлея в задаче Неймана на полупространстве с периодической границей. Приведены примеры конкретных задач математической физики, в которых полученные достаточные условия упрощаются или превращаются в критерий, а также изучены не обслуживаемые общими результатами задачи теории пластин и пьезоэлектрики, причём последняя требует серьёзной модификации подхода.

DOI: 10.31857/S0374064122050053, EDN: SVEIJR

1. Постановка задачи. Пусть Ω – область в полупространстве $\mathbb{R}_+^d = \{x = (y, z) : y \in \mathbb{R}^{d-1}, z \in \mathbb{R}_+ = (0, +\infty)\}$, $d \geq 2$, инвариантная относительно целочисленных сдвигов вдоль осей $y_j = x_j$, $j = \overline{1, d-1}$, и бесконечная в направлении оси $z = x_d$, т.е.

$$\Omega = \{x \in \mathbb{R}^d : (y + \alpha, z) \in \Omega\} \quad \text{для любых мультииндексов } \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_{d-1}) \in \mathbb{Z}^{d-1}, \quad (1)$$

где $\mathbb{Z} = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$, $\{x \in \mathbb{R}^d : z > R\} \subset \Omega$, $R > 0$.

Границу Γ считаем $(d-1)$ -мерной и липшицевой. Введём полубесконечную призму $\Pi = \{x \in \Omega : |y_j| < 1/2, j = \overline{1, d-1}\}$ с сечением $\omega = (-1/2, 1/2)^{d-1}$ (единичный куб в \mathbb{R}^{d-1}) и криволинейным, не обязательно связным, основанием $\varpi = \{x \in \Gamma : y \in \omega\}$. Рассмотрим краевую задачу

$$\mathcal{L}(\nabla)u(x) = \lambda u(x), \quad x \in \Pi, \quad (2)$$

$$\mathcal{B}(x, \nabla)u(x) = 0, \quad x \in \varpi, \quad (3)$$

с условиями квазипериодичности

$$\begin{aligned} \partial_j^m u_k(x)|_{x_j=1/2} &= e^{i\theta_j} \partial_j^m u_k(x)|_{x_j=-1/2}, \quad x|_{x_j=\pm 1/2} \in \partial\Pi, \\ j &= \overline{1, d-1}, \quad k = \overline{1, K}, \quad m = \overline{0, 2t_k - 1}. \end{aligned} \quad (4)$$

Поясним принятые обозначения. Прежде всего, $\nabla = (\partial_1, \dots, \partial_{d-1})^T$, $\partial_j = \partial/\partial x_j$ и матричный дифференциальный оператор

$$\mathcal{L}(\nabla) = \overline{\mathcal{M}(-\nabla)^T} \mathcal{M}(\nabla), \quad (5)$$

формально самосопряжённый. Здесь T – знак транспонирования, черта означает комплексное сопряжение, $\mathcal{M}(\nabla)$ – матрица однородных дифференциальных операторов с постоянными (комплексными) коэффициентами, у которой элементы имеют порядки $\text{ord } \mathcal{M}_{nk} = t_k \in \mathbb{N} = \{1, 2, 3, \dots\}$, где $k = \overline{1, K}$, $n = \overline{1, N}$, а также $K, N \in \mathbb{N}$ и $N \geq K$. Сама матрица $\mathcal{M}(\nabla)$ является алгебраически комплектной [1, гл. 3], т.е. существует такое число $\rho_{\mathcal{M}} \in \mathbb{N}_0 = \mathbb{N} \cup \{0\}$, что для любой строки $\mathbf{p} = (\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_K)$, у которой элементы \mathbf{p}_k – однородные полиномы степени $\text{ord } \mathbf{p}_k = t_k + \rho$, причём $\rho \geq \rho_{\mathcal{M}}$, найдётся полиномиальная строка $\mathbf{q} = (\mathbf{q}_1, \dots, \mathbf{q}_N)$, удовлетворяющая равенству

$$\mathbf{p}(\xi) = \mathbf{q}(\xi)\mathcal{M}(\xi) \quad \text{для всех } \xi \in \mathbb{R}^d. \quad (6)$$

Это требование обеспечивает неравенство Корна [1, § 3.7.4]

$$\|u; H^t(\Xi)\|^2 \leq C_{\Xi, \mathcal{M}}(\|\mathcal{M}(\nabla)u; L^2(\Xi)\|^2 + \|u; L^2(\Xi)\|^2)$$

$$\text{для } u = (u_1, \dots, u_k)^T \in H^t(\Xi) = H^{t_1}(\Xi) \times \dots \times H^{t_k}(\Xi), \tag{7}$$

где фигурируют пространство Лебега $L^2(\Xi)$ с натуральным скалярным произведением $(\cdot, \cdot)_{\Xi}$ и пространство Соболева $H^l(\Xi)$ порядка $l \in \mathbb{N}$, снабжённое стандартной нормой, а $\Xi \in \mathbb{R}^d$ – произвольная область с $(d-1)$ -мерной липшицевой границей $\partial\Xi$ и компактным замыканием $\bar{\Xi} = \Xi \cup \partial\Xi$. Разумеется, постоянная Корна $C_{\Xi, \mathcal{M}}$ в неравенстве (7) не зависит от вектор-функции $u \in H^t(\Xi)$. Справедлива формула Грина

$$(\mathcal{L}u, v)_{\Xi} = a(u, v; \Xi) + (\mathcal{N}u, \mathcal{D}v)_{\partial\Xi}, \tag{8}$$

в которой $v = (v_1, \dots, v_K)^T \in H^t(\Xi)$, $u \in H^{t \bullet + t}(\Xi)$ и $t_{\bullet} = \max\{t_1, \dots, t_K\}$. Кроме того, $\mathcal{D}(x, \nabla)$ – система Дирихле на $\partial\Xi$, $\text{ord } \mathcal{D}_{pk} \leq t_k - 1$ (см., [2, гл. 2, § 2]), а $(T \times K)$ -матрица $\mathcal{N}(x, \nabla)$ – оператор краевых условий Неймана (3), причём $T = t_1 + \dots + t_K$. Предположим, что \mathcal{A} и \mathcal{B} – эрмитовы положительно определённые числовые матрицы с размерами $N \times N$ и $K \times K$ соответственно; тогда полуторалинейная форма

$$a(u, v; \Xi) = (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)u, \mathcal{M}(\nabla)v)_{\Xi} \tag{9}$$

оказывается эрмитовой и положительной, а вариационная постановка задачи (2)–(4) со спектральным параметром λ и параметром Флоке $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_{d-1}) \in [-\pi, \pi)^{d-1}$

$$a(u, v; \Pi) = \lambda(\mathcal{B}u, v)_{\Pi} \quad \text{для всех } v \in H_{\theta}^t(\Pi) \tag{10}$$

осуществляется на пространстве $H_{\theta}^t(\Pi)$ вектор-функций $u \in H^t(\Pi)$, для которых выполнены устойчивые ($p = \overline{0, t_k - 1}$) условия квазипериодичности (4) (используем терминологию монографии [2, гл. 2])

$$H_{\theta}^t(\Pi) = \{u \in H^t(\Pi) : \partial_j^m u_k(x)|_{x_j=1/2} = e^{i\theta_j} \partial_j^m u_k(x)|_{x_j=-1/2} \text{ при } x|_{x_j=\pm 1/2} \in \partial\Pi, \\ j = \overline{1, d-1}, \quad k = \overline{1, K}, \quad m = \overline{0, t_k - 1}\}. \tag{11}$$

При этом краевые условия Неймана (3) и естественные ($p = \overline{t_k, 2t_k - 1}$) условия квазипериодичности (3) для гладкого решения $H_{\theta}^{t \bullet + t}(\Pi)$ восстанавливаются из интегрального тождества (10) при помощи формулы Грина (8) (см., например, [2, гл. 2; 3, гл. 2]).

2. Волны Рэлея. Пусть при каких-то $\lambda \in \mathbb{R}_+$ и $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1}$ у задачи (9) есть нетривиальное решение $u \in H^t(\Pi)$. Обычным способом (см., например, монографии [4, 5]) определим вектор-функцию

$$\Omega \ni x \mapsto \mathbf{u}(x) = e^{i(\theta_1[y_1] + \dots + \theta_{d-1}[y_{d-1}])} u(y_1 - [y_1], \dots, y_{d-1} - [y_{d-1}], z), \tag{12}$$

где $[b]$ – целая часть числа $b \in \mathbb{R}$. Нетрудно проверить, что благодаря условиям квазипериодичности, включённым в определение (11), вектор-функция (12) попадает в пространство $H_{\text{loc}}^t(\bar{\Pi})$. Более того, в п. 4 будет проверено, что \mathbf{u} – функция, бесконечно дифференцируемая внутри области Ω и экспоненциально затухающая при $z \rightarrow +\infty$. Таким образом, при дополнительном предположении о гладкости поверхности Γ эта вектор-функция удовлетворяет дифференциальной задаче

$$\begin{aligned} \mathcal{L}(\nabla)\mathbf{u}(x) &= \lambda\mathbf{u}(x), & x \in \Omega, \\ \mathcal{B}(x, \nabla)\mathbf{u}(x) &= 0, & x \in \Gamma, \end{aligned} \tag{13}$$

и локализована около границы, т.е. обладает всеми свойствами классических волн Рэлея.

Подобные специфические “поверхностные волны” в деформируемых средах были обнаружены впервые лордом Рэлеем [6], а затем в иных вариантах Г. Лэмбом [7] и Р. Стоунли [8]. Сопутствующие физические явления нашли разнообразные применения в сейсмологии и сейсмозведке, в методах неразрушающего контроля приповерхностных повреждений и прочности соединений и многих других прикладных дисциплинах. Поэтому количество опубликованных исследований в этом направлении, выполненных на разных уровнях строгости, огромно – упомянем несколько монографий [9–11] и работ [12–20], а также обзорную статью [21].

Большинство результатов, особенно для векторных задач, например, в теории упругости, получены при помощи аналитических методов в случае прямых границ и вычислительных методов в случае осциллирующих. Далее, как и в [16–18, 20], применяются вариационные методы спектрального анализа, годящиеся для произвольных периодических границ и широкого класса систем дифференциальных уравнений. Вместе с тем при доказательстве существования экспоненциально затухающей при $z \rightarrow +\infty$ волны (12) задействованные методы не предоставляют сколь-нибудь точной информации о её строении, т.е. исследование спектральных характеристик найденных рэлеевских волн оставлено за рамками данной работы.

В следующих двух пунктах изучается задача (2)–(4) при $\lambda = 0$, для которой установлены теоремы 1 и 2, позволяющие сделать выводы о непрерывном спектре задачи (10). В п. 5 (теорема 5) доказываются достаточные условия непустоты дискретного спектра в случае $\theta \neq 0$ (при $\theta = 0$ он заведомо пуст). В п. 6 полученный результат применяется к скалярной и векторным задачам об акустической и упругих средах, а в п. 7 рассматриваются две механические задачи, не охватываемые теоремой 5 и требующие модификации подхода, причём для рассмотренной пьезоэлектрической задачи (п. 7, 5°) результат и способ его вывода существенно отличаются от, например, задачи теории упругости (п. 6, 2°).

3. Полиномиальное свойство и спектр. В пространстве Соболева $H_\theta^t(\Pi)$ введём эквивалентную норму

$$\|u\|_\theta = (a(u, u; \Pi) + (\mathcal{B}u, u)_\Pi)^{1/2}. \quad (14)$$

Требуемая оценка

$$\|u; H_\theta^t(\Pi)\| \leq c_\theta \|u\|_\theta \quad (15)$$

обеспечена применением неравенства Корна (7) в усечённой призме $\Pi(R) = \{x \in \Pi : z < R\}$ и кубах $Q_{R+m} = (R+m, R+m+1) \times (-1/2, 1/2)$, $m \in \mathbb{N}_0$. Просуммировав эти неравенства, придём к соотношению

$$\|u; H_\theta^t(\Pi)\|^2 \leq \max\{\mathcal{C}_{\Pi(R), \mathcal{M}}, \mathcal{C}_{Q_0, \mathcal{M}}\} (\|\mathcal{M}(\nabla)u; L^2(\Pi)\|^2 + \|u; L^2(\Pi)\|^2)$$

и, наконец, учтём положительную определённую матриц \mathcal{A} и \mathcal{B} в формулах (9) и (14). Неравенство, обратное для (15), очевидно.

Гильбертово пространство (11), снабжённое скалярным произведением

$$\langle u, v \rangle_\theta = a(u, v; \Pi) + (\mathcal{B}u, v)_\Pi, \quad (16)$$

обозначим через \mathcal{H}_θ и введём в нем положительный, симметричный и непрерывный, а значит, самосопряжённый оператор \mathcal{T}_θ при помощи формулы

$$\langle \mathcal{T}_\theta u, v \rangle_\theta = (\mathcal{B}u, v)_\Pi \quad \text{при всех } u, v \in \mathcal{H}_\theta. \quad (17)$$

Его норма не превосходит единицы. Благодаря определениям (14) и (16), (17) вариационная задача (10) оказывается эквивалентной абстрактному уравнению

$$\mathcal{T}_\theta u = \tau u \quad \text{в пространстве } \mathcal{H}_\theta$$

с новым спектральным параметром

$$\tau = (1 + \lambda)^{-1}. \quad (18)$$

По спектру $\Sigma_\theta \subset [0, 1]$ оператора \mathcal{T}_θ определяем спектр задачи (10) (или (2)–(4) в случае гладкой границы Γ)

$$\sigma_\theta = \{\lambda : (1 + \lambda)^{-1} \in \Sigma_\theta\} \subset \overline{\mathbb{R}_+} = [0, +\infty). \quad (19)$$

Более того, связь (18) спектральных параметров передает все качества (дискретность, непрерывность и проч.) компонент спектра \mathcal{T}_θ компонентам спектра σ_θ .

Изучим спектр (19), используя информацию о задаче (10), полученную на основе теории эллиптических краевых задач в областях с цилиндрическими выходами на бесконечность [22, гл. 5; 23, § 3] и полиномиального свойства [23–25] полуторалинейной формы (19):

$$a(u, u; \Xi) = 0, \quad u \in H^t(\Xi) \Leftrightarrow u \in \mathcal{P}|_\Xi. \tag{20}$$

Здесь \mathcal{P} – конечномерное подпространство векторных полиномов. По причине алгебраической комлектности матрицы $\mathcal{M}(\nabla)$ справедливо равенство [23; предложение 1.6]

$$\mathcal{P} = \{p = (p_1, \dots, p_K)^T : \mathcal{M}(\nabla)p(x) = 0, \quad x \in \mathbb{R}^d\}. \tag{21}$$

Подчеркнём, что в линеале (21) могут быть и полиномы $p = (p_1, \dots, p_K)^T$, у которых $\text{ord } p_k \geq t_k$ (см. п. 6, 2°).

Высказывание (21) предоставляет много полезных сведений о задаче (10), в частности, следующее утверждение [23; теоремы 1.9, 3.4 и 5.1], пояснения к проверке которого приведено в следующем пункте.

Теорема 1. При $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1} \setminus \{0\}$ задача

$$a(u, v; \Pi) = f(v) \quad \text{для всех } v \in H_\theta^t(\Pi) \tag{22}$$

с непрерывным (анти)линейным функционалом $f \in H_\theta^t(\Pi)^*$ имеет единственное решение $u \in H_\theta^t(\Pi)$ и верна оценка

$$\|u; H_\theta^t(\Pi)\| \leq c_\theta \|f; H_\theta^t(\Pi)^*\|,$$

в которой множитель c_θ не зависит от f , но неограниченно возрастает при $\theta \rightarrow 0 \in \mathbb{R}^{d-1}$.

Теперь выводим первичную информацию о спектре (19), который представим как дизъюнктное объединение существенного σ_θ^e и дискретного σ_θ^d спектров.

Следствие 1. 1) При $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1} \setminus \{0\}$ непрерывный спектр σ_θ^e совпадает с существенным σ_θ^e и приобретает положительную точку отсечки λ_θ^\dagger , а значит, дискретный спектр σ_θ^d может появиться только на интервале $(0, \lambda_\theta^\dagger)$.

2) При $\theta = 0$ спектр $\sigma_0 = \sigma_0^e = \sigma_0^c$ занимает всю замкнутую положительную полуось $\overline{\mathbb{R}_+}$ и поэтому $\sigma_0^d = \emptyset$.

Доказательство. Поскольку второе слагаемое в левой части интегрального тождества

$$a(u, v; \Pi) - \lambda(\mathcal{B}u, v)_\Pi = f(v) \quad \text{для всех } v \in H_\theta^t(\Pi) \tag{23}$$

порождает исчезающее при $\lambda \rightarrow 0$ непрерывное возмущение оператора задачи (22), свойство однозначной разрешимости из теоремы 1 передается задаче (23) при $\lambda \in [0, \lambda_\theta^\#)$ и некотором $\lambda_\theta^\# > 0$. Согласно общим результатам [26, 27] (см. также [22, гл. 1, § 2 и замечание 3.1.5]) задача (10) не имеет собственных чисел бесконечной кратности, т.е. $\sigma_\theta^c = \sigma_\theta^e$ и, кроме того, σ_θ^c – луч $[\lambda_\theta^\dagger, +\infty)$, т.е. односвязное множество, причём, разумеется, $\lambda_\theta^\dagger \geq \lambda_\theta^\# > 0$.

По поводу второго утверждения, означающего, что $\lambda_0^\dagger = 0$, см. теорему 3.

4. Экспоненциальные и полиномиальные решения; разрешимость задачи при $\theta = 0$. Пусть носитель функционала f из правой части интегрального тождества (23) компактный и $\text{supp } f \subset \overline{\Pi(R)}$. Тогда решение $u \in H_\theta^t(\Pi)$ бесконечно дифференцируемо на множестве $\overline{\Pi} \setminus \overline{\Pi(R + \delta)}$ при любом $\delta > 0$. В самом деле, гладкость внутри призмы $\{x \in \Pi : z > R\}$ обеспечена локальными оценками (см. монографию [2, § 3] и работы [28, 29]) решений эллиптических*) систем. Выберем какой-либо индекс $j \in \{1, \dots, d - 1\}$, для определённости $j = 1$, и рассмотрим вектор-функцию

$$\hat{u}(x) = \begin{cases} u(x) & \text{при } x_1 \in (-1/2, 1/2), \\ e^{\pm i\theta_1} u(x_1 \mp 1, x') & \text{при } x_1 \mp 1 \in (-1/2, 1/2), \end{cases}$$

*) Эллиптичность оператора $\mathcal{L}(\nabla)$ вытекает из полиномиального свойства (20); см. [23, гл. 5, § 1].

где $x' = (x_2, \dots, x_{d-1}) \in (-1/2, 1/2)^{d-2}$ и $x_d > R$. В силу условий квазипериодичности, включённых в определение пространства (11), вектор-функция \hat{u} попадает в пространство $H_{\text{loc}}^t(\overline{\Pi_1(R)})$, т.е. упомянутые выше локальные оценки показывают, что она гладкая внутри расширенной призмы $\Pi_{\square}(R) = (-3/2, 3/2) \times (-1/2, 1/2)^{d-2} \times (R, +\infty)$, а значит, в $\Pi(R)$, вплоть до граней $\{\pm 1/2\} \times (-1/2, 1/2)^{d-2} \times (R, +\infty)$. Перебирая по очереди остальные индексы j , приходим к нужному утверждению о гладкости.

Приведём некоторые сведения из теории эллиптических краевых задач в цилиндрических областях [22, гл. 5; 23, § 3; 27]. С задачей (2)–(4) в бесконечном цилиндре $\omega \times \mathbb{R}$ свяжем операторный пучок

$$\mathbb{R} \ni \mu \mapsto \mathfrak{A}_{\theta}^{\lambda}(\mu) = \mathcal{L}(\nabla_y, \mu) - \lambda \mathcal{B} : H_{\theta}^{l+t}(\omega) \rightarrow H_{\theta}^{l-t}(\omega), \tag{24}$$

где $l \geq t_{\bullet}$ и $H_{\theta}^l(\omega)$ – пространство Соболева функций, подчинённых условиям квазипериодичности на противоположных гранях единичного куба ω

$$\begin{aligned} \partial_j^m U_k(y)|_{y_j=1/2} &= e^{i\theta_j} \partial_j^m U_k(y)|_{y_j=-1/2}, \\ y|_{y_j=\pm 1/2} &\in \partial\omega, \quad j = \overline{1, d-1}, \quad k = \overline{1, K}, \quad m = \overline{0, l-1}. \end{aligned} \tag{25}$$

В силу эллиптичности оператора $\mathcal{L}(\nabla)$ спектр пучка (24) состоит из нормальных собственных чисел (без конечных точек сгущения), расположенных в объединении полосы $\{\mu \in \mathbb{C} : |\operatorname{Re} \mu| \leq \beta_{\lambda}^0\}$ и двойного угла $\{\mu \in \mathbb{C} : |\operatorname{Re} \mu| \leq \beta_{\lambda}^1 |\operatorname{Im} \mu|\}$, где β_{λ}^0 и β_{λ}^1 – положительные числа (см. [26; 30, гл. 1; 22, гл. 1]). Каждому собственному числу μ отвечает каноническая система жордановых цепочек

$$\{U^{p,q} : p = \overline{1, \varkappa^q}, \quad q = \overline{0, \varkappa_p^a - 1}\}, \tag{26}$$

которая состоит из собственных ($q = 0$) и присоединённых ($q > 0$) векторов, удовлетворяющих уравнениям

$$\mathfrak{A}_{\theta}^{\lambda}(\mu)U^{p,q} = - \sum_{j=1}^q \frac{1}{j!} \frac{d^j \mathfrak{A}_{\theta}^{\lambda}}{d\mu^j}(\mu)U^{p,q-j}, \quad p = \overline{1, \varkappa^q}, \quad q = \overline{0, \varkappa_p^a - 1}. \tag{27}$$

При этом \varkappa^q – геометрическая, а $\varkappa_1^a, \dots, \varkappa_{\varkappa^q}^a$ – частные алгебраические кратности собственного числа μ ; $\varkappa_1^a + \dots + \varkappa_{\varkappa^q}^a$ – полная его кратность, и уравнения (27) с $q = \varkappa_p^a$ решений не имеют (цепочки непродолжимы). По системе (26) выстраиваются экспоненциальные решения задачи (2)–(4) в цилиндре $\omega \times \mathbb{R}$:

$$U^{p,q}(y, z) = e^{\mu z} \sum_{j=0}^q \frac{z^j}{j!} U^{p,q-j}(y), \quad p = \overline{1, \varkappa^q}, \quad q = \overline{0, \varkappa_p^a - 1}. \tag{28}$$

Изучим экспоненциальные решения при разных значениях параметра Флоке $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1}$. Начнём со случая $\theta = 0$ и заметим, что среди полиномов из линейала (20) только не зависящие от переменных y_1, \dots, y_{d-1} удовлетворяют на противоположных гранях призмы Π условиям “чистой” периодичности, в которые превращаются условия (25) при $\theta = 0$.

Лемма 1. *В линейале*

$$\mathcal{P}^0 = \{p \in \mathcal{P} : \text{полином } p \text{ зависит только от переменной } z\} \tag{29}$$

можно ввести базис

$$p^{k,q}(z) = \mathbf{e}_k \frac{z^q}{q!}, \quad k = \overline{1, K}, \quad q = \overline{0, t_k - 1}, \tag{30}$$

где $\mathbf{e}_k = (\delta_{1,k}, \dots, \delta_{K,k})^T$ – орт в пространстве \mathbb{R}^K , а $\delta_{j,k}$ – символ Кронекера.

Доказательство. Обратим внимание на важное свойство: $\partial_z p \in \mathcal{P}$ для всякого векторного полинома $p \in \mathcal{P}$ по причине инвариантности формы (9) относительно сдвигов вдоль

оси z . Ввиду строения матричного дифференциального оператора $\mathcal{M}(\nabla)$ (см. п. 1) линейная оболочка полиномов (30) содержится в \mathcal{P}^0 . Допустим, что в линеале (29) нашёлся полином

$$P(z) = \left(a_1 \frac{z^{t_1}}{t_1!}, \dots, a_K \frac{z^{t_K}}{t_K!} \right)^T, \quad a = (a_1, \dots, a_K)^T \in \mathbb{C}^K, \quad |a| = 1. \quad (31)$$

Очевидно, что $\mathcal{M}(\mathbf{e}_d \partial_z) = \mathcal{M}(\mathbf{e}_d)Z(\partial_z)$ при $Z(\zeta) = \text{diag} \{ \zeta^{t_1}, \dots, \zeta^{t_K} \}$, т.е.

$$0 = \mathcal{M}(\nabla)P(z) = \mathcal{M}(\mathbf{e}_d)a.$$

Требование (6), применённое к полиному (31), даёт такой векторный полином \mathbf{q} , что

$$\xi_d^{\rho \mathcal{M}}(\overline{a_1} \xi_d^{t_1}, \dots, \overline{a_K} \xi_d^{t_K}) = \mathbf{q}(\xi) \mathcal{M}(\xi) \quad \text{для всех } \xi \in \mathbb{R}^d. \quad (32)$$

Положим $\xi_1 = \dots = \xi_{d-1} = 0$ в равенстве (32) и умножим результат справа на $Z(\xi_d)^{-1}a$. В итоге придём к противоречию, доказывающему лемму:

$$\xi_d^{\rho \mathcal{M}} |a|^2 = \mathbf{q}(\mathbf{e}_d \xi_d) \mathcal{M}(\mathbf{e}_d \xi_d) Z(\xi_d)^{-1} a = \mathbf{q}(\mathbf{e}_d \xi_d) \mathcal{M}(\mathbf{e}_d) a = 0.$$

Следующее утверждение – конкретизация предложения 1 [25] (см. также обзор [23, предложение 3.2]).

Теорема 2. *Существует такое $\gamma_0 > 0$, что у пучка (24) с параметрами $\theta = 0 \in \mathbb{R}^{d-1}$ и $\lambda = 0$ в полосе $\{ \mu \in \mathbb{C} : |\text{Re } \mu| < \gamma_0 \}$ есть только одно собственное число $\mu = 0$ с полной алгебраической кратностью $2T = 2(t_1 + \dots + t_K)$. Ему отвечает каноническая система жордановых цепочек*

$$\{ \mathbf{e}_k, 0, \dots, 0, U^{k, t_k}, \dots, U^{k, 2t_k - 1} \}, \quad k = \overline{1, K}, \quad (33)$$

у которых явно указаны первые t_k элементов, а остальные – суть решения уравнений (27) при $\theta = 0$, $\lambda = 0$ и $q = \overline{t_k, 2t_k - 1}$.

Первые t_k элементов жордановой цепочки (33) предоставляют по формуле (28) элементы базиса (30) в линеале (29). Поскольку оператор краевых условий Неймана (3), взятый из формулы Грина (8), представим в виде $\mathcal{N}(x, \nabla) = \mathcal{N}^\#(x, \nabla) \mathcal{M}(\nabla)$ с подходящим матричным дифференциальным оператором $\mathcal{N}^\#(x, \nabla)$, согласно соотношению (21) справедливы равенства

$$\mathcal{N}(x, \nabla) p^{k, q}(x) = 0, \quad x \in \varpi, \quad k = \overline{1, K}, \quad q = \overline{0, t_k - 1}.$$

Таким образом, полиномы (30) удовлетворяют всей задаче (2)–(4) при $\theta = 0$, что и поясняет очередное утверждение, доказанное в [23, п. 3, § 5] и [25, § 5].

Теорема 3. *Если при некотором $\gamma \in (0, \gamma_0)$ функционал*

$$H_0^\dagger(\Pi) \ni v \mapsto f^\gamma(v) = f(e^{\gamma z} v) \quad (34)$$

оказался непрерывным, то задача (22) с $\theta = 0$ имеет решение $u \in H_0^\dagger(\Pi)$ в том и только в том случае, когда выполнены T условий ортогональности

$$f(p) = 0 \quad \text{для любого } p \in \mathcal{P}^0.$$

Кроме того, это решение единственное и для него верны включение $e^{\gamma z} u \in H_0^\dagger(\Pi)$ и оценка

$$\|e^{\gamma z} u; H_0^\dagger(\Pi)\| \leq c_\gamma \|f^\gamma; H_0^\dagger(\Pi)^*\|.$$

При этом число $\gamma_0 > 0$ взято из теоремы 2, а множитель c_γ не зависит от функционала (34), но неограниченно возрастает при $\gamma \rightarrow +0$.

Переформулируем результат для неоднородной задачи Неймана

$$\begin{aligned} \mathcal{L}(\nabla)u(x) &= f(x), \quad x \in \Pi, \\ \mathcal{N}(x, \nabla)u(x) &= g(x), \quad x \in \varpi, \end{aligned} \tag{35}$$

в случае периодических ($\theta = 0$) гладких правых частей f, g и торца ϖ . При экспоненциальном затухании вектор-функции f задача (35) с условиями периодичности (4), $\theta = 0$, имеет периодическое гладкое решение $u \in H_0^t(\Pi)$ тогда и только тогда, когда справедливы условия ортогональности

$$(f, p)_\Pi + (g, Dp)_\varpi = 0 \quad \text{при каждом } p \in \mathcal{P}^0,$$

вытекающие из формулы Грина с пробными вектор-функциями $v \in \mathcal{P}^0$. Вместе с тем, как показывает последнее пояснение в формулировке теоремы 3, предельный переход $\gamma \rightarrow +0$ невозможен, и действительно оператор задачи (35), (4), $\theta = 0$, в пространстве $H_0^t(\Pi)$ теряет фредгольмовость, так как линеал \mathcal{P}^0 содержит по крайней мере все постоянные векторы, из которых нетрудно соорудить сингулярную последовательность Вейля [31, гл. 9, § 1] для оператора \mathcal{T}_0 в точке $\tau = 1$, а значит, $\Sigma_0^e = [0, 1]$ и $\sigma_0^e = [0, +\infty)$ согласно связи (18) спектральных параметров τ и λ .

Теорема 1 придает иные свойства оператору \mathcal{T}_θ при $\theta \neq 0$ – он становится изоморфизмом, что согласуется со следующим утверждением, вытекающим из предложения 3.2 (1) [23], поскольку задача (22) с условиями квазипериодичности остаётся самосопряжённой, но ни один полином из линеала (21) не удовлетворяет названным условиям при $\theta \neq 0$.

Теорема 4. *При $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1} \setminus \{0\}$ найдётся такое положительное число $\gamma(\theta)$, что полоса $\{\mu \in \mathbb{C} : |\operatorname{Re} \mu| < \gamma(\theta)\}$ свободна от спектра пучка $\mu \mapsto \mathfrak{A}_\theta^0(\mu)$. При этом $\gamma(\theta) \rightarrow +0$ в случае $\theta \rightarrow 0 \in \mathbb{R}^{d-1}$.*

Следствие 2. *При $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1} \setminus \{0\}$ и $|\gamma| < \gamma(\theta)$, где число $\gamma(\theta) > 0$ взято из теоремы 4, решение $u \in H_\theta^t(\Pi)$ задачи (22) с правой частью f , подчинённой требованию (34), удовлетворяет включению $e^{\gamma z}u \in H_\theta^t(\Pi)$ и оценке*

$$\|e^{\gamma z}u; H_\theta^t(\Pi)\| \leq c_\gamma \|f^\gamma; H_\theta^t(\Pi)^*\|.$$

Доказательство выводится из теоремы 4 при помощи общих результатов работы [27] (см. также [22, гл. 3 и 5] и [23, § 3]), однако при малом γ может быть получено элементарными средствами. В качестве пробной вектор-функции в интегральном тождестве (22) возьмём произведение $v^\gamma = e^{\gamma z}v \in C_c^\infty(\overline{\Pi})^K \cap H_\theta^t(\Pi)$. Ввиду компактности её носителя можно сделать замену неизвестной $u \mapsto u^\gamma = e^{\gamma z}u$. В результате интегральное тождество принимает вид

$$(\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla - \gamma \mathbf{e}_d)u^\gamma, \mathcal{M}(\nabla + \gamma \mathbf{e}_d)v^\gamma)_\Pi = f(v^\gamma). \tag{36}$$

По замыканию формула (36) верна при $v^\gamma \in H_\theta^t(\Pi)$, а её левая часть порождает малое, с нормой $O(|\gamma|)$, возмущение оператора задачи (22), а значит, при достаточно малом $|\gamma|$ видоизменённая задача остаётся однозначно разрешимой, что и требовалось проверить. Остаётся отметить, что упрощённый подход не позволяет приблизить весовой показатель γ к критической величине $\gamma(\theta)$.

Поскольку оператор вложения $\mathcal{H}_\theta \subset L^2(\Pi)^K$ некомпактный, это же свойство присуще оператору \mathcal{T}_θ , заданному формулой (18). Следовательно, по теореме 9.2.1 из [31] существенный спектр Σ_θ^e не может состоять из единственной точки $\tau = 0$. Таким образом, найдутся точки $\tau \in (0, 1)$ и $\lambda = \tau^{-1} - 1 > 0$, при которых оператор $\mathcal{T}_\theta - \tau$ и оператор $\mathcal{O}_\theta : H_\theta^t(\Pi) \rightarrow H_\theta^t(\Pi)^*$ задачи (23) теряют фредгольмовость. Пусть $\lambda = \lambda_\theta^\dagger$ – наименьшая из таких точек; она положительна при $\theta \neq 0$ в силу теоремы 1. Согласно теории краевых задач в цилиндрических областях [22, гл. 3 и 5; 27] у пучка (24) с пороговым параметром $\lambda = \lambda_\theta^\dagger$ есть собственное число $\mu = i\zeta$ на мнимой оси, которому отвечает экспоненциальное решение задачи (2)–(4) в цилиндре $\omega \times \mathbb{R}$

$$w(y, z) = e^{i\zeta z}W(y), \tag{37}$$

где W – соответствующая собственная вектор-функция, удовлетворяющая условиям квазипериодичности (25). Таких собственных чисел может быть несколько – они возникают в результате смещения на мнимую ось из полуплоскостей $\{\mu \in \mathbb{C} : \pm \text{Im } \mu > 0\}$ собственных чисел пучка $\mathfrak{A}_\theta^\lambda$ при $\lambda \rightarrow \lambda_\theta^\dagger - 0$. Хотя бы одно из них остаётся на мнимой оси при $\lambda > \lambda_\theta^\dagger$, так как иначе непрерывный спектр теряет связность (см. [22, гл. 1, § 2] и доказательство следствия 1 [26]). Согласно [32] последнее возможно лишь в том случае, когда у собственного вектора W есть присоединённый W^1 , который находится из уравнения (27) при $q = 1$, принимающего вид

$$\begin{aligned} & (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W^1, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)V)_\omega - \lambda_\theta^\dagger(\mathcal{B}W^1, V)_\omega = \\ & = -(\mathcal{A}\mathcal{M}'(\nabla_y, i\zeta)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)V)_\omega - (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W, \mathcal{M}'(\nabla_y, i\zeta)V)_\omega \end{aligned} \quad (38)$$

для каждого вектора $V \in H_\theta^t(\omega)$. Здесь $\mathcal{M}'(\nabla_y, \mu)$ – производная матрицы $\mathcal{M}(\nabla_y, \mu)$ по последнему аргументу. Одно из условий разрешимости уравнения (38) получается подстановкой $V = W$ в его правую часть:

$$\text{Re}(\mathcal{A}\mathcal{M}'(\nabla_y, i\zeta)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W)_\omega = 0. \quad (39)$$

Далее оперируем именно той волной (37), для которой выполнено соотношение (39).

5. Непустота дискретного спектра. Согласно максиминимальному принципу [31, теорема 10.2.2] нижняя грань $-\underline{\Sigma}_\theta$ спектра оператора $-\mathcal{T}_\theta$ (со знаком минус, но полуограниченного снизу) вычисляется по формуле

$$-\underline{\Sigma}_\theta = \inf_{u \in H_\theta^t(\Pi) \setminus \{0\}} \frac{-\langle \mathcal{T}_\theta u, u \rangle_\theta}{\langle u, u \rangle_\theta}. \quad (40)$$

При учёте определений (14), (16), (17) и связи (18) спектральных параметров находим, что

$$-\frac{1}{1 + \underline{\sigma}_\theta} = \inf_{u \in H_\theta^t(\Pi) \setminus \{0\}} \frac{-(\mathcal{B}u, u)_\Pi}{a(u, u; \Pi) + (\mathcal{B}u, u)_\Pi} \Leftrightarrow \underline{\sigma}_\theta = \inf_{u \in H_\theta^t(\Pi) \setminus \{0\}} \frac{a(u, u; \Pi)}{(\mathcal{B}u, u)_\Pi}. \quad (41)$$

Здесь $\underline{\sigma}_\theta$ – нижняя грань спектра задачи (10), которая (грань) попадает на интервал $(0, \lambda_\theta^\dagger)$ и тем самым в дискретный спектр σ_θ^d в том и только в том случае, если существует пробная вектор-функция $\varphi \in H_\theta^t(\Pi)$, для которой справедливо неравенство

$$a(\varphi, \varphi; \Pi) - \lambda_\theta^\dagger(\mathcal{B}\varphi, \varphi)_\Pi < 0. \quad (42)$$

Воспользуемся приёмом из работы [33] и при $\theta \neq 0$ положим

$$\varphi^\varepsilon(y, z) = e^{(i\zeta - \varepsilon)z}W(y) + \sqrt{\varepsilon}\psi(x), \quad (43)$$

где $\varepsilon > 0$ – малый параметр, $\{i\zeta, W\}$ – собственная пара пучка (24) при $\lambda = \lambda_\theta^\dagger$, породившая волну (37) и удовлетворяющая требованию (39), а ψ – вектор-функция из пространства $C_c^\infty(\omega \times \mathbb{R})^K$ с малым носителем вокруг какой-то точки $x^0 \in \varpi$. Имеем

$$\begin{aligned} & (\mathcal{B}\varphi^\varepsilon, \varphi^\varepsilon)_\Pi = (\mathcal{B}(e^{(i\zeta - \varepsilon)z}W + \sqrt{\varepsilon}\psi), e^{(i\zeta - \varepsilon)z}W + \sqrt{\varepsilon}\psi)_{\Pi(R)} + \\ & + \int_R^\infty (\mathcal{B}W, W)_\omega e^{-2\varepsilon z} dz = \frac{1}{2\varepsilon} e^{-2\varepsilon R}(\mathcal{B}W, W)_\omega + (\mathcal{B}w, w)_{\Pi(R)} + 2\sqrt{\varepsilon} \text{Re}(\mathcal{B}w, \psi)_{\Pi(R)} + O(\varepsilon). \end{aligned} \quad (44)$$

Аналогично поступим с первым слагаемым из (42):

$$\begin{aligned}
 a(\varphi^\varepsilon, \varphi^\varepsilon; \Pi) &= (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)(e^{(i\zeta-\varepsilon)z}W + \sqrt{\varepsilon}\psi), \mathcal{M}(\nabla)(e^{(i\zeta-\varepsilon)z}W + \sqrt{\varepsilon}\psi))_{\Pi(R)} + \\
 &+ \int_R^\infty (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta - \varepsilon)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta - \varepsilon)W)_\omega e^{-2\varepsilon z} dz = \\
 &= \frac{1}{2\varepsilon} e^{-2\varepsilon R} (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W)_\omega + e^{-2\varepsilon R} \operatorname{Re} (\mathcal{A}\mathcal{M}'(\nabla_y, i\zeta)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W)_\omega + \\
 &+ (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)w, \mathcal{M}(\nabla)w)_{\Pi(R)} + 2\sqrt{\varepsilon} \operatorname{Re} (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)w, \mathcal{M}(\nabla)\psi)_{\Pi(R)} + O(\varepsilon). \tag{45}
 \end{aligned}$$

Подставим выражения (45) и (44) в левую часть соотношения (42) с пробной вектор-функцией (43) и заметим, что слагаемые порядка ε^{-1} взаимно уничтожаются по причине равенства

$$(\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W)_\omega = \lambda_\theta^\dagger (\mathcal{B}W, W)_\omega, \tag{46}$$

которое выводится интегрированием по частям из уравнения $\mathfrak{A}_\theta^{\lambda_\theta^\dagger}(i\zeta)W = 0$, умноженного скалярно в $L^2(\omega)^K$ на собственный вектор W . Ещё одно упрощение происходит от равенства (39). В результате записываем соотношение (42) в виде

$$I_R^0(w) + 2\sqrt{\varepsilon} \operatorname{Re} I_R^1(w, \psi) < -C\varepsilon \tag{47}$$

с некоторым множителем $C > 0$ и ингредиентами

$$\begin{aligned}
 I_R^0(w) &= a(w, w; \Pi(R)) - \lambda_\theta^\dagger (\mathcal{B}w, w)_{\Pi(R)}, \\
 I_R^1(w, \psi) &= a(w, \psi; \Pi(R)) - \lambda_\theta^\dagger (\mathcal{B}w, \psi)_{\Pi(R)}. \tag{48}
 \end{aligned}$$

Размер R подобран так, что $\{x \in \Pi : z > R\} = \omega \times (R, +\infty)$, и величина (48) в силу формулы (46) не изменяется при росте R . Кроме того, ввиду малости носителя вектор-функции ψ и формулы Грина (8) справедливо равенство

$$I_R^1(w, \psi) = (\mathcal{N}w, \mathcal{D}\psi)_\varpi. \tag{49}$$

Подведём итог проделанным выкладкам в основном утверждении данной статьи.

Теорема 5. Пусть волна (37), построенная по собственной паре $\{i\zeta, W\}$ пучка (24) с параметрами $\lambda = \lambda_\theta^\dagger$ и $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1} \setminus \{0\}$, удовлетворяет соотношению (39). Тогда дискретный спектр σ_θ^d задачи (10) (или (2)–(4) в дифференциальной постановке) заведомо не пуст в следующих двух случаях:

- 1) величина (49) отрицательна;
- 2) справедливо равенство $I_R^0(w) = 0$ и вектор-функция $x \mapsto \mathcal{N}(x, \nabla)w(x)$ не вырождается хотя бы в одной точке торца ϖ полуполосы Π .

Доказательство. Утверждение 1 сомнений не вызывает: достаточно взять ε малым, соблюдая тем самым неравенство (47). В утверждении 2 благодаря общим свойствам системы Дирихле (см. [2, гл. 2, § 2]) подбираем точку $x^0 \in \varpi$, для которой $b := \mathcal{N}(x^0, \nabla)w(x^0) \in \mathbb{C}^T \setminus \{0\}$, и такую пробную вектор-функцию ψ , что $b^T \overline{\mathcal{D}(x^0, \nabla)\psi(x^0)} < 0$. В итоге при малом $\varepsilon > 0$ вещественная часть величины $I_R^1(w, \psi)$ стала отрицательной, а значит, выполнено неравенство (47), т.е., как и в первом случае, согласно минимальному принципу (40) и (41) получаем, что $\underline{\sigma}_\theta < \lambda_\theta^\dagger$ и $\underline{\sigma}_\theta \in \sigma_\theta^d$. Именно в этом и требовалось убедиться.

Теорема 5 предоставляет достаточные условия непустоты дискретного спектра задачи (2)–(4) в призме Π при $\theta \neq 0$ и существования волн Рэлея (12) в полупространстве Ω с периодической границей Γ (см. формулы (1)). Далее будут приведены конкретные задачи, в которых полученные достаточные условия оказываются полезными.

6. Примеры.

1°. *Скалярный оператор второго порядка.* Воспроизведём результат [33] в чуть более общей постановке. Пусть $K = 1$, $N = d \geq 2$, $\mathcal{M}(\nabla) = \nabla$ и $\mathcal{B} = 1$. При помощи аффинного преобразования сведём оператор (11) к виду $-\nabla^T \mathcal{A}^0 \nabla$, где \mathcal{A}^0 – диагональная матрица $\text{diag} \{a_1^0, \dots, a_d^0\}$ и $a_j^0 > 0$. Простое неравенство

$$\int_{-1/2}^{1/2} \left| \frac{dV}{dt}(t) \right|^2 dt \geq \theta^2 \int_{-1/2}^{1/2} |V(t)|^2 dt \tag{50}$$

для всех $V \in H^1(-1/2, 1/2)$, $V(1/2) = e^{i\theta}V(-1/2)$, $|\theta| \leq \pi$, и формула

$$w(y, z) = e^{i\theta_1 y_1} \times \dots \times e^{i\theta_{d-1} y_{d-1}}$$

для волны (37) показывают, что, во-первых, $\lambda = a_1^0 \theta_1^2 + \dots + a_{d-1}^0 \theta_{d-1}^2$ и, во-вторых, величина (48) равна нулю, так как $\overline{\nabla w^T} \mathcal{A}^0 \nabla w - \lambda_\theta^\dagger |w|^2 = 0$. Наконец, $\mathcal{N}(x, \nabla) = n(x)^T \mathcal{A}^0 \nabla$, где n – единичный вектор внешней нормали на торце ϖ . При этом $\mathcal{N}(x, \nabla)w(x) = 0$ почти всюду на ϖ , если ϖ – конечное объединение*) прямого торца $\omega \times \{h_0\}$ и участков (двусторонних) гиперплоскостей $\omega_q \times \{h_q\}$, где $0 \leq h_0 \leq h_1 \leq \dots \leq h_Q$ и $\overline{\omega_q} \subsetneq \overline{\omega}$. Кроме того, неравенство (50) убеждает в том, что $\sigma_\theta^d = \emptyset$ для всех $\theta \in [-\pi, \pi)^{d-1}$ при последней геометрии торца.

2°. *Пространственная задача теории упругости.* Пусть $K = d = 3$, $N = 6$ и $\mathcal{B} = \mathbb{I}_3$,

$$\mathcal{M}(\nabla)^T = \begin{pmatrix} \partial_1 & 0 & 2^{-1/2} \partial_2 & 2^{-1/2} \partial_3 & 0 & 0 \\ 0 & \partial_2 & 2^{-1/2} \partial_1 & 0 & 2^{-1/2} \partial_3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2^{-1/2} \partial_1 & 2^{-1/2} \partial_2 & \partial_3 \end{pmatrix}. \tag{51}$$

Задача (13) описывает распространение волн в однородном анизотропном упругом пространстве с периодической границей и (вещественной) симметричной и положительно определённой матрицей жёсткости \mathcal{A} . Соответствующая квадратичная форма (13) представляет собой удвоенную упругую энергию деформируемого тела Ξ и вырождается на пространстве жёстких смещений

$$\mathcal{P} = \{d(x)b : b \in \mathbb{R}^6\} \tag{52}$$

с линейной матрицей-функцией

$$d(x) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2^{-1/2} x_2 & 2^{-1/2} x_3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2^{-1/2} x_1 & 0 & -2^{-1/2} x_3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2^{-1/2} x_1 & 2^{-1/2} x_2 & 1 \end{pmatrix}. \tag{53}$$

Множители $2^{-1/2}$ удобны при матричной записи определяющих соотношений теории упругости [34, гл. 4; 35, гл. 3; 36, гл. 2]: в частности, выполнены равенства $\mathcal{M}(\nabla)\mathcal{M}(x)^T = \mathbb{I}_6$ и $d(\nabla)^T d(x)|_{x=0} = \mathbb{I}_6$, где \mathbb{I}_m – единичная матрица размером $m \times m$. Тот факт, что сечение ω – единичный квадрат, а не прямоугольник, не является ограничительным, так как в теории упругости матричную реализацию операторов системы дифференциальных уравнений (5) и краевых условий

$$\mathcal{N}(x, \nabla)w(x) := \mathcal{M}(n(x))^T \mathcal{A} \mathcal{M}(\nabla)w(x) \tag{54}$$

можно сохранить при аффинном преобразовании координат путём введения нефизических столбцов смещений и напряжений (см., например, статью [37]).

Как уже упоминалось в п. 1, подобные пространственная и плоская (см. пример 3°) задачи востребованы в практической инженерии и потому изучены в значительной степени (см. [9–21])

*) В этом случае граница $\partial\Pi$ не является липшицевой, однако сама призма Π представима как объединение липшицевых областей, и этого свойства достаточно для проведения всех рассуждений.

и многие другие публикации). Приведём лишь несколько следствий теоремы 5, которые могут быть интересны.

Введём скалярную функцию*)

$$\Phi_\theta(w; y) = \overline{\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W(y)}^T \mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W(y) - \lambda_\theta^\dagger |W(y)|^2, \tag{55}$$

построенную по волне (37), удовлетворяющей условию (39). Если эта функция аннулируется всюду на квадрате $\omega = (-1/2, 1/2) \ni y = (y_1, y_2)$, то величина (48) равна нулю и по теореме 5 поверхностные волны Рэлея (12) существуют в том случае, если вектор нормальных напряжений (54) отличен от нуля в какой-то точке $x^0 \in \varpi$. Разумеется, всегда форму торца ϖ можно подобрать так, чтобы требование к нормальным напряжениям (54) было выполнено, так как шестимерный вектор напряжений $\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)w(x)$ не может полностью вырождаться всюду в Π .

Пусть теперь $\pm\Phi_\theta(w; y^\pm) > 0$ для каких-то точек $y^\pm \in \omega$; поскольку функция (55) обладает нулевым средним по квадрату ω , оба множества

$$\omega_\theta^\pm = \{y \in \omega : \pm\Phi_\theta(w; y) > 0\}$$

не пусты. Теперь нетрудно построить призму Π , для которой выполнено условие $I_R^0(\omega) < 0$ из теоремы 5. Это происходит, например, в случае

$$\begin{aligned} \Pi &= (\Pi_0 \cup \Upsilon_\theta^-) \setminus \Upsilon_\theta^+, \quad \Pi_0 = \omega \times \mathbb{R}_+, \\ \Upsilon_\theta^\pm &= \omega_\theta^\pm \cap \{x : y \in \omega, \pm z \geq 0\}, \end{aligned} \tag{56}$$

так как разность интегралов

$$I_R^0(w) = \int_{\Upsilon_\theta^-} \Phi_\theta(w; y) dx - \int_{\Upsilon_\theta^+} \Phi_\theta(w; y) dx$$

отрицательна, когда хотя бы одно из множеств (56) не пустое. Если же $\Upsilon_\theta^\pm = \emptyset$ и $\Pi = \Pi_0$ – полуцилиндр с прямым торцом, то $\Omega = \mathbb{R}^{d-1} \times \mathbb{R}_+$ – полупространство, а соответствующее поле смещений (12) – классическая волна Рэлея (см. [38]).

3°. *Изотропная полуполоса.* Пусть $K = d = 2$, $N = 3$, $\mathcal{B} = \mathbb{I}_2$ и

$$\mathcal{M}(\nabla) = \begin{pmatrix} \partial_1 & 0 \\ 0 & \partial_2 \\ 2^{-1/2}\partial_2 & 2^{-1/2}\partial_1 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A} = \begin{pmatrix} \lambda + 2\mu & \lambda & 0 \\ \lambda & \lambda + 2\mu & 0 \\ 0 & 0 & \mu \end{pmatrix},$$

где $\lambda \geq 0$ и $\mu > 0$ – постоянные Ламе однородного изотропного упругого тела $\Pi \subset (-1/2, 1/2) \times \mathbb{R}$ (масштабированием ширина полуполосы сведена к единице). При этом $\theta \in [-\pi, \pi) -$ скаляр и непосредственные вычисления (см., например, [39]) показывают, что $\lambda_\theta^\dagger = \theta^2 \mu$ и $\zeta = 0$, $W(y) = (0, e^{i\theta y})^T$ в волне (37). Таким образом,

$$\Phi_\theta(w; y) = 0 \quad \text{и} \quad \mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)w(y) = (0, 0, \mu)^T i\theta e^{i\theta y},$$

$$\mathcal{M}(n(x))^T \mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)w(y) = n(x) \mu i\theta e^{i\theta y}.$$

Итак, условия 2) теоремы 5 выполнены в полном объёме, т.е. волна Рэлея существует при любых параметре Флоке $\theta \in [-\pi, \pi) \setminus \{0\}$ и профиле периодической границы Γ изотропной деформируемой полуплоскости Ω .

*) Предлагаемые конструкции пригодны и для рассмотренных общих эллиптических систем. Комплексное сопряжение в задачах теории упругости не нужно.

7. Задачи с вырожденной матрицей \mathcal{B} или знакопеременной матрицей \mathcal{A} .

4°. *Пластина Кирхгофа.* Пусть $d = 2$, $K = 3$, $N = 6$ и

$$\mathcal{M}(\nabla)^T = \begin{pmatrix} \mathcal{M}^M(\nabla)^T & \mathbb{O}_{2 \times 3} \\ \mathbb{O}_{1 \times 3} & 2^{-1/2} \partial_1^2 \quad \partial_1 \partial_2 \quad 2^{-1/2} \partial_2^2 \end{pmatrix}, \tag{57}$$

где $\mathcal{M}^M(\nabla)$ – (3×2) -матрица дифференциальных операторов из списка (37), а $\mathbb{O}_{p \times q}$ – нулевая матрица размером $p \times q$. Двумерная задача (13) служит асимптотической моделью колебаний тонкой пространственной пластины (см. [36, гл. 7], публикации [39–43] и многие другие). Кроме того, $u'(x) = (u_1(x), u_1(x))^T$ и $u_3(x)$ – осреднённые по толщине вектор продольных смещений и прогиб пластины соответственно. На рассматриваемых низких частотах кинетическая энергия продольных колебаний в принятой модели пренебрежимо мала, и поэтому \mathcal{B} – диагональная вырожденная матрица $\text{diag} \{0, 0, 1\}$. Отметим, что в среднечастотном диапазоне, наоборот, демпфированы поперечные колебания и в качестве двумерной модели продольных колебаний пластины выступает плоская задача теории упругости из примера 3° (и примера 2°) п. 6. Форма (9) с оператор-матрицей (57) вырождается на пространстве жёстких смещений (52) со следующей линейной матрицей-функцией:

$$d(x) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2^{-1/2} x_2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2^{-1/2} x_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -x_1 & x_2 & 1 \end{pmatrix}. \tag{58}$$

Различия между матрицами (58) и (53) обусловлены тем, что в теории Кирхгофа полный вектор смещений в тонкой пространственной пластине восстанавливается по формуле

$$(u_1(x_1, x_2) - x_3 \partial_1 u_3(x_1, x_2), u_2(x_1, x_2) - x_3 \partial_2 u_3(x_1, x_2), u_3(x_1, x_2))^T.$$

Подставив сюда столбцы матрицы (58), получаем столбцы матрицы (53).

Известно (см., например, [36, гл. 4, § 2]), что в случае однородных и даже слоистых пластин их срединные плоскости можно зафиксировать так, что матрица \mathcal{A} станет блочно-диагональной

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} \mathcal{A}^{\Leftarrow} & \mathbb{O}_{3 \times 3} \\ \mathbb{O}_{3 \times 3} & \mathcal{A}^{\dagger} \end{pmatrix},$$

а задача (13) распадётся на статическую ($\lambda = 0$) плоскую задачу теории упругости и спектральное уравнение четвёртого порядка, в частности, бигармоническое уравнение Софи Жермен [44, § 30] для изотропной пластины; тогда, разумеется, применима теорема 5. Вместе с тем для пластины из композиционного материала матрица \mathcal{A} может быть заполненной целиком, т.е. в системе (2) все уравнения перевязаны.

При вырожденной матрице \mathcal{B} формулы (14) и (16) не задают норму в пространстве $H_0^t(\Pi)$, однако при ненулевом параметре Флоке гильбертово пространство (11) по-прежнему можно снабдить скалярным произведением (14).

Лемма 2. *При $\theta \in [-\pi, 0) \cup (0, \pi)$ в качестве нормы в $H_0^t(\Pi)$ можно взять выражение $a(u, u; \Pi)^{1/2}$ или $(a(u, u; \Pi) + \|u_3; L^2(\Pi)\|^2)^{1/2}$, где a – квадратичная форма (9) с матрицей (57) дифференциальных операторов первого и второго порядков.*

Доказательство. Только тривиальное жёсткое смещение из линеала (52) с матрицей (58) удовлетворяет условиям квазипериодичности из формулы (11) на сторонах полуполосы Π , а значит, из правых частей неравенств Корна на множествах $\Pi(R)$ и Q_{R+m} , $m \in \mathbb{N}_0$ (см. комментарий к соотношению (15)) можно удалить лебеговы нормы $\|u; L^2(\Pi(R))\|$ и $\|u; L^2(Q_{R+m})\|$ соответственно. Таким образом, справедлива оценка

$$\|u; H_0^t(\Pi)\| \leq c_{\Pi, \mathcal{A}, \mathcal{M}} a(u, u; \Pi)^{1/2}.$$

Лемма доказана.

5°. *Пьезоэлектрическая задача.* Пусть $d = 3$, $K = 4$, $N = 9$ и $\mathcal{B} = \text{diag} \{1, 1, 1, 0\}$,

$$\mathcal{M}(\nabla)^T = \begin{pmatrix} \mathcal{M}^M(\nabla)^T & \mathbb{O}_{3 \times 3} \\ \mathbb{O}_{1 \times 6} & \nabla^T \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A} = \begin{pmatrix} \mathcal{A}^{MM} & \mathcal{A}^{ME} \\ \mathcal{A}^{EM} & -\mathcal{A}^{EE} \end{pmatrix}. \quad (59)$$

Здесь $\mathcal{M}^M(\nabla)^T$ – матрица (51), \mathcal{A}^{MM} и \mathcal{A}^{EE} – (вещественные) симметричные и положительно определённые матрицы, а $\mathcal{A}^{ME} = (\mathcal{A}^{EM})^T$ – (6×3) -матрица без каких-либо особых свойств, но обязательно ненулевая. Кроме того, $u^M = (u_1, u_2, u_3)^T$ – вектор смещений и u_4 – электрический потенциал. Задача (13) описывает гармонические во времени колебания пьезоэлектрической среды, в которой возможна свободная трансформация упругой энергии в электромагнитную и наоборот, что и объясняет знак минус у нижнего правого (3×3) -блока матрицы \mathcal{A} . В средне- и низкочастотных диапазонах спектра, в которых реализуются механические колебания, электромагнитными колебаниями следует пренебречь – поэтому спектральный параметр λ исчезает из нижней строки системы дифференциальных уравнений (2), т.е. $\mathcal{B}_{44} = 0$. Детальное разъяснение физической постановки пьезоэлектрической задачи можно найти в [45, 46] и других монографиях. В частности, форма (2) ассоциируется не с общей энергией среды, а с её электрической энтальпией [47].

Матрица \mathcal{A} из (59) не является положительной и, поскольку случай $\mathcal{A}^{ME} = \mathbb{O}_{6 \times 3}$ неинтересен ввиду исчезновения обсуждаемого пьезоэлектрического эффекта, добиться свойства формальной положительности у оператора (5) какими-либо заменами не удаётся. Поэтому приёмы, использованные в данной работе, не годятся для формально самосопряжённой задачи (2)–(4) с матрицами (59). Однако, следуя [48], сделаем замену неизвестной $u_4 \mapsto u^E = iu_4$ и тем самым придадим матрице из дифференциального оператора (5) вид

$$\begin{pmatrix} \mathcal{A}^{MM} & \mathbb{O}_{6 \times 3} \\ \mathbb{O}_{3 \times 6} & \mathcal{A}^{EE} \end{pmatrix} - i \begin{pmatrix} \mathbb{O}_{6 \times 6} & \mathcal{A}^{ME} \\ \mathcal{A}^{EM} & \mathbb{O}_{3 \times 3} \end{pmatrix} \quad (60)$$

с двумя симметричными (9×9) -матрицами. Согласно определениям и заключениям из работы [25] для формы (9) с числовой матрицей (60) и дифференциальным оператором $\mathcal{M}(\nabla)$ из списка (59) сохраняется полиномиальное свойство (20), в котором линеал полиномов имеет вид

$$\mathcal{P} = \{(d(x)b^M, b_4)^T : b^M \in \mathbb{C}^6, b_4 \in \mathbb{C}\},$$

где фигурирует матрица жёстких механических смещений (53), а также постоянный электрический потенциал. Таким образом, матрица (5) дифференциальных операторов второго порядка эллиптическая, а значит, теорема 1 и следствие 1, происходящие из анализа соответствующей формально самосопряжённой краевой задачи Неймана (2)–(4) в полубесконечной призме, сохраняют силу. Вместе с тем по-прежнему не удаётся определить самосопряжённый оператор \mathcal{T}_θ формулой (17) и приходится усложнить его конструкцию посредством трюка [48]. Далее имеем дело с чуть более простым случаем $\theta \in [-\pi, \pi)^2 \setminus \{0\}$, в котором вспомогательные задачи в Π становятся однозначно разрешимыми. Именно, пусть $\mathcal{J}u^M := \mathbf{u}_4 \in H_\theta^1(\Pi)$ – решение задачи

$$(\mathcal{A}^{EE} \nabla \mathbf{u}_4, \nabla v_4)_\Pi = (\mathcal{A}^{EM} \mathcal{M}^M(\nabla) u^M, \nabla v_4)_\Pi \quad \text{для всех потенциалов } v_4 \in H_\theta^1(\Pi), \quad (61)$$

найденное по вектору смещений $u^M \in H_\theta^1(\Pi)^3$. При этом $H_\theta^1(\Pi)$ – скалярное пространство Соболева с одним условием квазипериодичности на противоположных гранях призмы Π . Как проверено в статьях [48, 49] и нетрудно убедиться непосредственными вычислениями, вариационная формулировка пьезоэлектрической задачи (2)–(4) с исходными матрицами (59) равносильна интегральному тождеству

$$\begin{aligned} & (\mathcal{A}^{MM} \mathcal{M}^M(\nabla) u^M, \mathcal{M}^M(\nabla) v^M)_\Pi + \\ & + (\mathcal{A}^{ME} \mathcal{J} \nabla u^M, \mathcal{M}^M(\nabla) v^M)_\Pi = \lambda (u^M, v^M)_\Pi \quad \text{для всех } v^M \in H_\theta^1(\Pi)^3, \end{aligned} \quad (62)$$

а полуторалинейная эрмитова форма

$$\langle u^M, v^M \rangle = (\mathcal{A}^{MM} \mathcal{M}^M(\nabla)u^M, \mathcal{M}^M(\nabla)v^M)_\Pi + (\mathcal{A}^{ME} \mathcal{J} \nabla u^M, \mathcal{M}^M(\nabla)v^M)_\Pi + (u^M, v^M)_\Pi,$$

включающая левую часть тождества (62), оказывается положительно определённой, и её можно взять в качестве скалярного произведения в гильбертовом пространстве $\mathcal{H}_\theta^M = H_\theta^1(\Pi)^3$. Кроме того, теперь удаётся ввести обладающий нужными свойствами оператор \mathcal{T}_θ^M ,

$$\langle \mathcal{T}_\theta^M u^M, v^M \rangle = (u^M, v^M)_\Pi \quad \text{для всех векторов смещений } u^M, v^M \in H_\theta^1(\Pi)^3,$$

и новый спектральный параметр (18).

Всё готово для того, чтобы, как и в п. 5, применить минимальный принцип для вывода достаточных условий непустоты дискретного спектра оператора \mathcal{T}_θ^M , а значит, и изолированных собственных чисел исходной пьезоэлектрической задачи, однако интегро-дифференциальный оператор задачи (62) перестал быть локальным, и это обстоятельство существенно влияет на результат дальнейших вычислений.

Поскольку пучок (24) и его спектр сохраняют указанные в п. 4 свойства, на пороге λ_θ^\dagger , положительном при $\theta \neq 0$, имеется волна (37) с ненулевой механической $w^M = (w_1, w_2, w_3)^T$ и какой-то электрической w_4 компонентами. Она удовлетворяет системе уравнений (2) и условиям (4) квазипериодичности, но оставляет невязку в краевом условии Неймана (3) на торце ϖ

$$g(x) = -\mathcal{M}(n(x))^T \mathcal{A} \mathcal{M}(\nabla)w(x)$$

с четвертой, нижней – электрической, компонентой

$$g_4(x) = -n(x)^T \mathcal{A}^{ME} \mathcal{M}^M(\nabla)w^M(x) + n(x)^T \mathcal{A}^{EE} \nabla w_4(x), \tag{63}$$

которую компенсируем при помощи решения $\mathbf{w}_4 \in H_\theta^1(\Pi)$ аналогичной (61) статической (без спектрального параметра) задачи

$$(\mathcal{A}^{EE} \nabla \mathbf{w}_4, \nabla v_4)_\Pi = (g_4, v_4)_\varpi \quad \text{для всех } v_4 \in H_\theta^1(\Pi). \tag{64}$$

Существование экспоненциально затухающего на бесконечности решения задачи обеспечено теоремой 1 при ненулевом параметре Флоке (если $\theta = 0$, то приходится пользоваться теоремой 3, что усложняет последующий анализ; ср. работы [48, 49]).

Применим минимальный принцип (40) к оператору \mathcal{T}_θ^M и после похожих на (41) преобразований получим, что

$$-\underline{\Sigma}_\theta^M = \inf_{u^M \in H_\theta^1(\Pi)^3 \setminus \{0\}} \frac{-\langle \mathcal{T}_\theta^M u^M, u^M \rangle_\theta}{\langle u^M, u^M \rangle_\theta} \Leftrightarrow \underline{\sigma}_\theta^M = \inf_{u^M \in H_\theta^1(\Pi)^3 \setminus \{0\}} \frac{a((u^M, \mathcal{J}u^M), (u^M, \mathcal{J}u^M); \Pi)}{\|u^M; L^2(\Pi)\|^2}.$$

При этом, как и в п. 5, требуется найти пробную вектор-функцию $\varphi^M \in H_\theta^1(\Pi)^3$, для которой справедливо аналогичное (42) неравенство

$$a((\varphi^M, \mathcal{J}\varphi^M), (\varphi^M, \mathcal{J}\varphi^M); \Pi) - \lambda_\theta^\dagger \|\varphi^M; L^2(\Pi)\|^2 < 0. \tag{65}$$

Поскольку электрическая компонента $\mathcal{J}u^M \in H_\theta^1(\Pi)$ определена по механической компоненте $u^M \in H_\theta^1(\Pi)^3$ как решение задачи (61), конструкция (43) нуждается в изменении. Покажем как выводится достаточное условие, сопоставимое с первым утверждением теоремы 5. Положим

$$\varphi^{M\varepsilon}(y, z) = \mathcal{E}_R^\varepsilon(z) w^M(y, z), \tag{66}$$

где

$$\mathcal{E}_R^\varepsilon(z) = 1 \quad \text{при } z < R, \quad \mathcal{E}_R^\varepsilon(z) = e^{-\varepsilon(z-R)} \quad \text{при } z \geq R; \quad \partial_z \mathcal{E}_R^\varepsilon(z) = -\varepsilon e^{-\varepsilon(z-R)} X_R(z), \tag{67}$$

а X_R – функция Хевисайда со скачком в точке $z = R$. Подчеркнём, что использование непрерывного кусочно-гладкого затухающего множителя $\mathcal{E}_R^\varepsilon$ возможно потому, что производная $\partial_z \mathcal{E}_R^\varepsilon$ – ограниченная кусочно-гладкая функция и $t_1 = t_2 = t_3 = 1$, т.е. справедливо включение $\varphi^{M\varepsilon} \in H_\theta^1(\Pi)^3$. Электрическую компоненту $\varphi_4^\varepsilon = \mathcal{J}\varphi^{M\varepsilon}$ представим в виде

$$\varphi_4^\varepsilon(y, z) = \mathcal{E}_R^\varepsilon(z)w_4(y, z) - \mathbf{w}_4(y, z) + \varepsilon \mathcal{E}_R^\varepsilon(z)w_4'(y, z), \tag{68}$$

где $w = (w^M, w_4)$ – пороговая волна (37), а $\mathbf{w}_4 \in H_\theta^1(\Pi)$ и w_4' – решения задач (64) и

$$\begin{aligned} & (\mathcal{A}^{EE} \nabla w_4', \nabla v_4)_\Pi - \varepsilon (\mathcal{A}^{EE} X \mathbf{e}_3 X_R w_4', \nabla v_4)_\Pi + \varepsilon (\mathcal{A}^{EE} \nabla w_4', \mathbf{e}_3 X_R v_4)_\Pi = \\ & = (\mathcal{A}^{EE} \mathbf{e}_3 X_R w_4, \nabla v_4)_\Pi - (\mathcal{A}^{EE} \nabla w_4, \mathbf{e}_3 X_R v_4)_\Pi - (\mathcal{A}^{EM} \mathcal{M}(\mathbf{e}_3) X_R w^M, \nabla v_4)_\Pi + \\ & + (\mathcal{A}^{EM} \mathcal{M}(\nabla) w^M, \mathbf{e}_3 X_R v_4)_\Pi \quad \text{для всех } v_4 \in H_\theta^1(\Pi) \cap C_c^\infty(\bar{\Pi})^K. \end{aligned} \tag{69}$$

Лемма 3. *Задача (69) имеет решение*

$$w_4'(y, z) = e^{i\zeta z} W_4'(y) + \tilde{w}_4'(y, z), \tag{70}$$

где $W_4' \in H_\theta^1(\omega)$ и $e^{\gamma z} \tilde{w}_4' \in H_\theta^1(\Pi)$ при любых $l \in \mathbb{N}$ и $\gamma \in (0, \gamma(\theta))$.

Доказательство. Поскольку функции на первых позициях в скалярных произведениях из правой части интегрального тождества (69) суть произведения $e^{i\zeta z} F(y)$, нужно принять во внимание асимптотические конструкции [27] (см. также [22, гл. 3, § 3]) и решить скалярное уравнение

$$\begin{aligned} & -(\nabla_y, i\zeta - \varepsilon)^T \mathcal{A}^{EE} (\nabla_y, i\zeta - \varepsilon) W_4' = \\ & = \frac{1}{\varepsilon} ((\nabla_y, i\zeta - \varepsilon)^T \mathcal{A}^{EE} (\nabla_y, i\zeta - \varepsilon) W_4(y) - (\nabla_y, i\zeta - \varepsilon)^T \mathcal{A}^{EM} \mathcal{M}^M (\nabla_y, i\zeta - \varepsilon) W^M(y)), \quad y \in \omega, \end{aligned}$$

с условиями квазипериодичности (25), $m = 0, 1$. Подчеркнём, что амплитудная часть $W = ((W^M)^T, W_4)^T$ волны (37) удовлетворяет равенству (преобразованная нижняя строка системы (2))

$$(\nabla_y, i\zeta)^T \mathcal{A}^{EE} (\nabla_y, i\zeta) W_4(y) = (\nabla_y, i\zeta)^T \mathcal{A}^{EM} \mathcal{M}^M (\nabla_y, i\zeta) W^M(y), \quad y \in \omega,$$

и поэтому правая часть уравнения (70) равномерно ограничена при $\varepsilon \rightarrow +0$. В силу теоремы 4 задача (70), (25) однозначно разрешима. Кроме того, оставшийся неучтенным функционал из правой части задачи вида (69) для остатка \tilde{w}_4' приобрел компактный носитель, а значит, следствие 2 заканчивает проверку леммы, причём ингредиенты представления (69) остаются ограниченными при $\varepsilon \rightarrow +0$.

Проверка того факта, что выражение (68) действительно решает задачу (61) с правой частью, построенной по произведению (66), проводится на основе интегральных тождеств (64) и (69) с подходящими пробными функциями.

Повторим выкладки (44), (45) и придём к соотношениям

$$\begin{aligned} \|\varphi^{M\varepsilon}; L^2(\Pi)\|^2 &= \int_R^\infty \int_\omega e^{-2\varepsilon(z-R)} |W^M(y)|^2 dy dz + \|w^M; L^2(\Pi(R))\|^2 = \\ &= \frac{1}{2\varepsilon} \|W^M; L^2(\omega)\|^2 + \|w^M; L^2(\Pi(R))\|^2 \end{aligned} \tag{71}$$

и

$$\begin{aligned} a((\varphi^{M\varepsilon}, \varphi_4^\varepsilon), (\varphi^{M\varepsilon}, \varphi_4^\varepsilon); \Pi) &= \int_R^\infty e^{-2\varepsilon(z-R)} ((\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W)_\omega + \\ &+ \varepsilon 2\text{Re}(\mathcal{A}\mathcal{M}(\mathbf{e}_3)W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta)W)_\omega dz + (\mathcal{A}\mathcal{M}(\nabla)w, \mathcal{M}(\nabla)w)_{\Pi(R)} - (\mathcal{A}^{EE} \nabla \mathbf{w}_4, \nabla \mathbf{w}_4)_\Pi + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + 2 \operatorname{Re} ((\mathcal{A}^{\text{EE}} \nabla w_4, \nabla \mathbf{w}_4)_{\Pi} - (\mathcal{A}^{\text{EM}} \mathcal{M}^{\text{M}}(\nabla) w^{\text{M}}, \nabla \mathbf{w}_4)_{\Pi}) + O(\varepsilon) = \\
& = \frac{1}{2\varepsilon} (\mathcal{A} \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta) W, \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta) W)_{\omega} + (\mathcal{A} \mathcal{M}(\nabla) w, \mathcal{M}(\nabla) w)_{\Pi(R)} - \\
& \quad - (\mathcal{A}^{\text{EE}} \nabla \mathbf{w}_4, \nabla \mathbf{w}_4)_{\Pi} + 2 \operatorname{Re} (g_4, \mathbf{w}_4)_{\varpi} + O(\varepsilon). \tag{72}
\end{aligned}$$

Если преобразование (71) весьма просто (оно привело к равенству благодаря выбору (67) экспоненциальной весовой функции $\mathcal{E}_R^\varepsilon(z)$), то преобразование (72) достаточно запутано из-за дополнительных слагаемых в определении преобразования (68), поэтому приведём пояснения. Сомножители ε и $\mathcal{E}_R^\varepsilon(z)$ в последнем слагаемом из (68), а также представление (70), по сути означающее ограниченность решения w'_4 задачи (69), демонстрируют, что вклад выражения $\varepsilon \mathcal{E}_R^\varepsilon w'_4$ составляет $O(\varepsilon)$ и им можно пренебречь. Интеграл, содержащий матрицу $-\mathcal{M}(\mathbf{e}_3) = -\partial_\varepsilon \mathcal{M}(\nabla_y, i\zeta - \varepsilon)$, исчез по причине привычного соглашения (39). Согласно следствию 2 решение \mathbf{w}_4 задачи (64) с финитным функционалом в правой части затухает на бесконечности с фиксированной (не зависящей от ε) скоростью $O(e^{-\gamma z})$, $\gamma > 0$, и, следовательно, в скалярных произведениях $(\mathcal{A}^{\text{EM}} \mathcal{M}(\nabla) \mathcal{E}_R^\varepsilon w^{\text{M}}, \nabla \mathbf{w}_4)_{\Pi}$ и подобных ему замена $\mathcal{E}_R^\varepsilon(z) \mapsto 1$ также порождает допустимую погрешность $O(\varepsilon)$. Кроме того, последний переход в выкладке (72) использует определение (63), а равенство (64) при $v_4 = \mathbf{w}_4$ показывает, что выражение под знаком Re равно $(\mathcal{A}^{\text{EE}} \nabla \mathbf{w}_4, \nabla \mathbf{w}_4)_{\Pi}$. Наконец, подстановка выражений (72) и (71) в неравенство (65) с пробной вектор-функцией (66), (68) приводит при учёте равенств (46) и (64) к соотношению

$$\mathbf{I}_R^0(w) < C\varepsilon,$$

где $C > 0$ – некоторая постоянная и

$$\mathbf{I}_R^0(w) = (\mathcal{A} \mathcal{M}(\nabla) w, \mathcal{M}(\nabla) w)_{\Pi(R)} - \lambda_\theta^\dagger \|w^{\text{M}}; L^2(\Pi(R))\|^2 + (\mathcal{A}^{\text{EE}} \nabla \mathbf{w}_4, \nabla \mathbf{w}_4)_{\Pi}. \tag{73}$$

Теперь рассуждения, сопроводившие проверку теоремы 5, дают следующее утверждение.

Теорема 6. Если при $\theta = (\theta_1, \theta_2)$, $|\theta_j| \in (0, \pi]$, отрицательно выражение (73), вычисленное для пьезоэлектрической волны (37), которая удовлетворяет задаче (2)–(4) с пороговым параметром $\lambda = \lambda_\theta^\dagger > 0$ и подчинена соотношению (39), то дискретный спектр σ_θ^d задачи (2)–(4) с матрицами (59) не пуст.

По сравнению с величиной (48), найденной для задачи теории упругости (п. 6, 2°), величина (73) содержит дополнительное положительное слагаемое

$$(\mathcal{A}^{\text{EE}} \nabla \mathbf{w}_4, \nabla \mathbf{w}_4)_{\Pi}, \tag{74}$$

появившееся в результате компенсации неоднородности (63) в краевом условии (3) при формировании оператора $\mathcal{J} w^{\text{M}}$. Это наблюдение согласуется с физической сущностью пьезоэлектрической задачи: помимо упругой энергии $(\mathcal{A}^{\text{MM}} \mathcal{M}^{\text{M}}(\nabla) w^{\text{M}}, \mathcal{M}^{\text{M}}(\nabla) w^{\text{M}})_{\Pi(R)}$ тело $\Pi(R)$ запасает электромагнитную энергию $(\mathcal{A}^{\text{EE}} \nabla w, \nabla w_4)_{\Pi(R)}$. На первый взгляд кажется, что неравенство $\mathbf{I}_R^0(w) < 0$ – более трудно достижимая цель, чем неравенство $I_R^0(w) < 0$ в “чисто упругой” ситуации, в частности, манипуляции с множествами (56) бесполезны именно из-за слагаемого (74). Вместе с тем сравнить величины $\mathbf{I}_R^0(w)$ и $I_R^0(w)$ не удаётся хотя бы потому, что точки отсечки непрерывного спектра в пьезоэлектрической и упругой задачах никак не связаны. Наконец, опять-таки из-за нелокального оператора \mathcal{J} не удалось применить трюк работы [33] и получить аналог п. 2) теоремы 5 для задачи (2)–(4) с матрицами (59).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Nečas J. Les méthodes in théorie des équations elliptiques. Paris-Prague, 1967.
2. Лионс Ж.-Л., Мадженес Э. Неоднородные граничные задачи и их приложения. М., 1971.
3. Ладженская О.А. Краевые задачи математической физики. М., 1973.
4. Миттра Р., Ли С. Аналитические методы теории волноводов. М., 1974.

5. *Wilcox C.H.* Scattering theory for diffraction gratings // Appl. Math. Sci. Ser. V. 46. Singapore, 1997.
6. *Rayleigh J.W.S.* On waves propagated along the plane surface of an elastic solid // Proc. London Math. Soc. 1885. V. 17. № 253. P. 4–11.
7. *Lamb H.* On waves in an elastic plate // Proc. Roy. Soc. 1917. V. A93. P. 114–128.
8. *Stoneley R.* Elastic waves at the surface of separation of two solids // Proc. R. Soc. Lond. A. 1924. V. 106. P. 416–428.
9. *Викторов И.А.* Звуковые поверхностные волны в твердых телах. М., 1981.
10. *Karapınar J.D., Kossovich L.Y., Nolde E.V.* Dynamics of thin Walled Elastic Bodies. San Diego, 1997.
11. *Михасев Г.И., Товстик П.Е.* Локализованные колебания и волны в тонких оболочках. Асимптотические методы. М., 2009.
12. *Коненков Ю.К.* Об изгибной волне “рэлеевского” типа // Акустический журн. 1960. Т. 6. С. 124–126.
13. *Гринченко В.Т., Мелешко В.В.* Особенности распределения энергии в тонкой прямоугольной пластине при краевом резонансе // Докл. АН УССР. Сер. А. 1976. № 7. С. 612–616.
14. *Kim J.-Y., Rokhlin S.I.* Surface acoustic wave measurements of small fatigue cracks initiated from a surface cavity // Int. J. of Solids and Structures. 2002. V. 39. P. 1487–1504.
15. *Zakharov D.D., Becker W.* Rayleigh type bending waves in anisotropic media // J. of Sound and Vibration. 2003. V. 261. P. 805–818.
16. *Камоцкий И.В.* О поверхностной волне, бегущей вдоль ребра упругого клина // Алгебра и анализ. 2008. Т. 20. № 1. С. 86–92.
17. *Камоцкий И.В., Киселев А.П.* Энергетический подход к доказательству существования волн Релея в анизотропном упругом полупространстве // Прикл. математика и механика. 2009. Т. 73. № 4. С. 645–654.
18. *Заворохин Г.Л., Назаров А.И.* Об упругих волнах в клине // Зап. науч. семинаров Петербург. отд. Мат. ин-та РАН. 2010. Т. 380. С. 45–52.
19. *Krushynska A.A.* Flexural edge waves in semi-infinite elastic plates // J. of Sound and Vibration. 2011. V. 330. P. 1964–1976.
20. *Nazarov A., Nazarov S., Zavorokhin G.* On symmetric wedge mode of an elastic solid // Europ. J. of Appl. Math. 2021. V. 33. № 2. P. 201–223.
21. *Lawrie J., Karapınar J.* Edge waves and resonance on elastic structures: an overview // Math. Mech. of Solids. 2012. V. 17. № 1. P. 4–16.
22. *Nazarov S.A., Plamenevsky B.A.* Elliptic Problems in Domains with Piecewise Smooth Boundaries. Berlin; New York, 1994.
23. *Назаров С.А.* Полиномиальное свойство самосопряжённых эллиптических краевых задач и алгебраическое описание их атрибутов // Успехи мат. наук. 1999. Т. 54. № 5. С. 77–142.
24. *Назаров С.А.* Самосопряжённые эллиптические краевые задачи. Полиномиальное свойство и формально положительные операторы // Проблемы мат. анализа. СПб., 1997. Вып. 16. С. 167–192.
25. *Назаров С.А.* Несамосопряжённые эллиптические задачи с полиномиальным свойством в областях, имеющих цилиндрические выходы на бесконечность // Зап. науч. семинаров Петербург. отд. Мат. ин-та РАН. 1997. Т. 249. С. 212–230.
26. *Агранович М.С., Вишик М.И.* Эллиптические задачи с параметром и параболические задачи общего вида // Успехи мат. наук. 1964. Т. 19. № 3. С. 53–160.
27. *Кондратьев В.А.* Краевые задачи для эллиптических уравнений в областях с коническими или угловыми точками // Тр. Московск. мат. о-ва. 1963. Т. 16. С. 219–292.
28. *Agmon S., Douglis A., Nirenberg L.* Estimates near the boundary for solutions of elliptic differential equations satisfying general boundary conditions. 2 // Comm. Pure Appl. Math. 1964. V. 17. P. 35–92.
29. *Солонников В.А.* Об общих краевых задачах для систем, эллиптических в смысле А. Дуглиса – Л. Ниренберга. 2 // Тр. МИАН СССР. 1966. Т. 92. С. 233–297.
30. *Гохберг И.Ц., Крейн М.Г.* Введение в теорию несамосопряженных операторов. М., 1965.
31. *Бирман М.Ш., Соломяк М.З.* Спектральная теория самосопряженных операторов в гильбертовом пространстве. Л., 1980.
32. *Назаров С.А.* Пороговые резонансы и виртуальные уровни в спектре цилиндрических и периодических волноводов // Изв. РАН. Сер. мат. 2020. Т. 84. № 6. С. 73–130.
33. *Камоцкий И.В., Назаров С.А.* Экспоненциально затухающие решения задачи о дифракции на жёсткой периодической решетке // Мат. заметки. 2003. Т. 73. № 1. С. 138–140.
34. *Лехницкий С.Г.* Теория упругости анизотропного тела. М., 1977.
35. *Bertram A.* Elasticity and Plasticity of Large Deformations. Berlin; Heidelberg, 2005.
36. *Назаров С.А.* Асимптотическая теория тонких пластин и стержней. Понижение размерности и интегральные оценки. Новосибирск, 2002.

37. Лангер С., Назаров С.А., Шпековиус-Нойгебауер М. Аффинные преобразования трёхмерных анизотропных сред и явные формулы для фундаментальных матриц // Прикл. механика и техн. физика. 2006. Т. 47. № 2. С. 95–102.
38. Камоцкий И.В., Назаров С.А. Упругие волны, локализованные около периодических семейств дефектов // Докл. РАН. 1999. Т. 368. № 6. С. 771–773.
39. Шойхет Б.А. Об асимптотически точных уравнениях тонких плит сложной структуры // Прикл. математика и механика. 1973. Т. 37. № 5. С. 914–924.
40. Ciarlet P.G. Mathematical Elasticity, II: Theory of Plates. Studies in Mathematics and its Applications. V. 27. Amsterdam, 1997.
41. Dauge M., Djurdjevic I., Faou E., Rössle A. Eigenmode asymptotics in thin elastic plates // J. de Mathématiques Pures et Appliquées. 1999. V. 78. № 9. P. 925–964.
42. Назаров С.А. Об асимптотике спектра задачи теории упругости для тонкой пластины // Сибирск. мат. журн. 2000. Т. 41. № 4. С. 895–912.
43. Dauge M., Yosibash Z. Eigen-frequencies in thin elastic 3-D domains and Reissner–Mindlin plate models // Math. Meth. Appl. Sci. 2002. V. 25. № 1. P. 21–48.
44. Михлин С.Г. Вариационные методы в математической физике. М., 1970.
45. Партон В.З., Кудрявцев Б.А. Электромагнитоупругость пьезоэлектрических и электропроводящих сред. М., 1988.
46. Tiersten H.F. Linear Piezoelectric Plate Vibrations. New York, 1964.
47. Suo Z., Kuo C.-M., Barnett D.M., Willis J.R. Fracture mechanics for piezoelectric ceramics // J. Mech. Phys. Solids. 1992. V. 40. № 4. P. 739–765.
48. Назаров С.А. Равномерные оценки остатков в асимптотических разложениях решений задачи о собственных колебаниях пьезоэлектрической пластины // Проблемы мат. анализа. Новосибирск, 2003. Вып. 25. С. 99–188.
49. Nazarov S.A., Ruotsalainen K.R., Silvola M. Trapped modes in piezoelectric and elastic waveguides // J. of Elasticity. 2016. V. 124. № 2. P. 193–223.

Институт проблем машиноведения РАН,
г. Санкт-Петербург

Поступила в редакцию 26.10.2021 г.
После доработки 21.01.2022 г.
Принята к публикации 21.04.2022 г.