## ЭЛЕКТРОНИКА И РАДИОТЕХНИКА

УДК 621.314.1

# РАБОТА ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕЙ ПОСТОЯННОГО НАПРЯЖЕНИЯ ПРИ ИХ ПАРАЛЛЕЛЬНОМ ВКЛЮЧЕНИИ

© 2020 г. Д. Н. Огородников<sup>*a*,\*</sup>, В. В. Гребенников<sup>*a*</sup>, И. С. Фадеев<sup>*b*</sup>, Е. В. Ярославцев<sup>*a*</sup>

<sup>а</sup> Национальный исследовательский Томский политехнический университет Россия, 634050, Томск, просп. Ленина, 30 <sup>b</sup>OOO "Транснефть-Восток" Россия, 665734, Братск Иркутской обл., ж.р. Энергетик, ул. Олимпийская, 14 \*e-mail: ogorodnikov@tpu.ru Поступила в редакцию 30.10.2019 г. После доработки 30.10.2019 г. Принята к публикации 01.11.2019 г.

Показана возможность уменьшения установленной мощности конденсаторов фильтров, т.е. произведения действующих значений напряжения и тока конденсатора к мощности нагрузки преобразователя постоянного напряжения. Для экспериментального исследования использовался преобразователь постоянного напряжения понижающего типа мощностью 40 Вт. Разработана математическая модель и проведено исследование изменения установленной мощности для компонентов преобразователя в зависимости от коэффициента заполнения и количества ячеек преобразователя. Представлены расчетные и экспериментальные зависимости от коэффициента заполнения при различных количествах используемых ячеек преобразователя постоянного напряжения: установленных мощностей конденсаторов входного и выходного фильтра, действующей величины входного тока. Получено соответствие расчетных и экспериментальных значений с погрешностью не более 10%.

DOI: 10.31857/S0032816220020160

Для построения источников питания электронной аппаратуры широко используются импульсные преобразователи постоянного напряжения (п.п.н.). Их используют в качестве и стабилизаторов напряжения, и стабилизаторов тока. Такие преобразователи обладают высоким коэффициентом полезного действия и малыми массогабаритными параметрами. Некоторым типам п.п.н. (например, понижающему) присущ прерывистый характер тока, потребляемого из первичного источника. В связи с этим данные преобразователи всегда имеют фильтр во входной цепи, обычно емкостный [1].

Причиной необходимости емкостного фильтра на входе даже маломощного преобразователя является то обстоятельство, что первичный источник преобразователя всегда обладает выходным сопротивлением конечной величины. При прерывистом характере потребления тока на выходном сопротивлении образуется переменная составляющая напряжения, которая, складываясь с э.д.с. источника, создает пульсации. Амплитуда пульсаций зависит как от величины выходного сопротивления, так и от потребляемого из первичного источника тока [2]. Введение емкостного фильтра позволяет свести к минимуму амплитуду пульсаций, причем величина необходимой емкости зависит только от действующей величины потребляемого тока. В свою очередь, действующая величина потребляемого тока может быть много больше средней величины, например, при низком коэффициенте заполнения, т.е. при передаче в нагрузку преобразователя одной и той же мощности величина необходимой емкости фильтра может существенно различаться.

В данной работе сообщается о возможности уменьшения действующей величины входного тока и установленной мощности для конденсаторов входного фильтра и фильтра на выходе при неизменности характеристик преобразователя в целом, если использовать несколько п.п.н. в параллельном включении при синхронизации управляющих ими сигналов между собой. Как следствие, имеется возможность уменьшения емкостей указанных конденсаторов и стоимости преобразователя в целом. Параллельная работа преобразователей постоянного напряжения используется, например, при построении источников питания для процес-



Рис. 1. Принципиальная схема исследуемого преобразователя.  $T_1$ ,  $T_2$  – IRF5305;  $D_1$ ,  $D_2$  –30BQ100; Tp1, Tp2 – трансформаторы тока;  $R_{\rm H} = 1-9$  Ом;  $A_1$  – амперметр (цифровой мультиметр Mastech M890D, погрешность ±3% при измерении действующего значения тока);  $U_{\rm BX} = 20$  В.

соров, промежуточных звеньев в устройствах заряда емкостных накопителей и др. [3–6].

В данной работе представлены результаты экспериментального исследования и численных расчетов преобразователя, полученные на основе моделирования в среде MathCAD.

#### ОПИСАНИЕ ИССЛЕДУЕМОГО УСТРОЙСТВА И МЕТОДИКА ИЗМЕРЕНИЙ

Схема исследуемого преобразователя приведена на рис. 1. Преобразователь представляет собой два базовых понижающих п.п.н., объединенных по входу, по выходу и по общему проводу. Для развязки емкости C<sub>вх</sub> от фильтрового конденсатора на выходе первичного источника  $C_{\phi}$  использован дроссель  $L_{\phi}$  индуктивностью 2 мГн. В качестве силовых ключей использовались MOSFETтранзисторы IRF5305 с каналом *р*-типа, что позволило управлять силовыми ключами импульсами положительной полярности относительно общего провода. Диоды  $D_1$ ,  $D_2$  являются диодами Шоттки, что позволило повысить частоту переключения силовых ключей до 100 кГц. Дроссели  $L_1, L_2$  выполнены на сердечнике EFD20 фирмы EPCOS из материала N87 с зазором  $\delta = 0.6$  мм, с количеством витков w = 36. Намотка дросселей производилась проводом ПЭТВ-2 диаметром d == 0.5 мм в 2 слоя, поэтому максимальный действующий ток, протекающий по обмотке дросселей, не вызывающий перегрева обмоток свыше  $70^{\circ}$ С, может составлять 3 А.

Для измерения формы и значения токов конденсаторов  $C_{\text{вх}}$  и  $C_{\text{вых}}$  использованы трансформаторы тока *Тр I* и *Тр 2* соответственно, изготовленные на кольцевых сердечниках K10 × 6 × 3 из материала M2000HM1. Намотка трансформаторов тока осуществлялась проводом ПЭТВ-2 диаметром d = 0.2 мм, количество витков  $w_1 = 1$ ,  $w_2 = 75$ . Токи конденсаторов, пересчитанные во вторичные обмотки, протекают по резисторам  $R_1$  и  $R_2$ , включенным параллельно вторичным обмоткам трансформаторов тока. Напряжения на указанных резисторах являются главными информативными сигналами устройства в проводимом исследовании.

Система управления (*СУ*) представляет собой генератор прямоугольных импульсов амплитудой  $U_{m1} = U_{m2} \approx U_{Bx}$ , следующих с частотой 75 кГц, с возможностью внешней регулировки длительности импульсов в пределах  $T_{\mu} = (0.1-0.9)T$ , где T – период. При этом необходимо подстраивать величину  $R_{\rm H}$  для сохранения величины  $I_{\rm H}$  постоянной и равной 2 А. Импульсы  $U_1$  и  $U_2$  имеют между собой фазовый сдвиг  $\Delta T = T/2$ .

Электрические сигналы регистрировались цифровым осциллографом PDS-5022S.

#### МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ИССЛЕДУЕМОГО ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ

Математическая модель преобразователя создана с учетом следующих допущений:

1) величина пульсаций входного напряжения и напряжения на нагрузке приравнена к нулю, т.е. конденсаторы  $C_{\rm BX}$  и  $C_{\rm BMX}$  имеют бесконечно большую емкость;

 паразитные параметры компонентов не учитываются;

3) дроссели  $L_1$  и  $L_2$  всегда находятся в режиме непрерывных токов;

4) влиянием емкости  $C_{\phi}$  пренебрегается.

Результатами вычислений являются зависимости входного действующего тока  $I_{\text{вх д}}$  и установленной мощности *S* конденсаторов  $C_{\text{вх}}$  и  $C_{\text{вых}}$  от коэффициента заполнения импульсов управления  $\gamma$ .

Основой математической модели является описание зависимости  $I_{\rm Bx}(t)$  при помощи единичной функции Хевисайда  $\Phi(t)$ . Зависимость справедлива для первых двух периодов управляющего

воздействия, но может распространяться и на большие интервалы при увеличении верхнего предела суммы:

$$I_{\rm BX}(t) = \sum_{n=1-N}^{2N-1} \left\{ \left[ \left( t - \frac{nT}{N} \right) - \frac{\gamma T}{2} \right] \frac{U(1-\gamma)}{LI_{\rm H}} N + 1 \right\} \times (1) \\ \times \frac{I_{\rm H}}{N} \Phi \left( t - \frac{nT}{N} \right) \Phi \left( \frac{nT}{N} + \gamma T - t \right),$$

где T — период функции; N — количество п.п.н., включенных параллельно;  $\gamma$  — коэффициент заполнения импульсов управления; U — входное напряжение преобразователя; L — индуктивность дросселей  $L_1$  и  $L_2$ ;  $I_{\rm H}$  — ток нагрузки преобразователя.

Используя (1), можно провести последовательные вычисления всех необходимых зависимостей и величин:

$$I_{\rm BX \ cp} = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} I_{\rm BX}(t) dt,$$
 (2)

$$I_{C_{\rm BX}}(t) = I_{\rm BX}(t) - I_{\rm BX \ cp},$$
(4)

$$I_{C_{\rm BX}, \pi} = \sqrt{\frac{1}{T}} \int_{0}^{T} I_{C_{\rm BX}}^{2}(t) dt, \qquad (5)$$

$$S_{C_{\text{BX}}} = \frac{I_{C_{\text{BX}}, \mu}U}{P_{\mu}} = \frac{I_{C_{\text{BX}}, \mu}U}{I_{\mu}U\gamma} = \frac{I_{C_{\text{BX}}, \mu}}{I_{\mu}\gamma}.$$
 (6)

Для вычислений использовалась среда Math-CAD, вычисления проводились по (2)–(6) подстановкой (1) в эмпирическом виде, так как вывод конечных формул представляет собой трудоемкую задачу, не являясь необходимым условием построения математической модели. По результатам вычислений получены зависимости  $I_{\text{вх д}}(\gamma)$  и  $S_{C_{\text{вх }}}(\gamma)$  для нескольких значений N при изменении  $\gamma$  в пределах 0.01–0.99. В данном случае были построены зависимости для N = 1, 2, 3.

Для определения установленной мощности конденсатора  $C_{\text{вых}}$  необходимо определить выражения для тока дросселей  $L_1$ ,  $L_2$  (в общем случае  $L_N$ ). В описываемой математической модели применены выражения следующего вида:

1

$$I_{Lup}(t) =$$

$$= \sum_{n=1-N}^{2N-1} \left\{ \left[ (t-nT) - \frac{\gamma T}{2} \right] \frac{U(1-\gamma)}{LI_{\rm H}} N + 1 \right\} \times (7)$$

$$\times \frac{I_{\rm H}}{N} \Phi(t-nT) \Phi(nT+\gamma T-t),$$

$$I_{L \ down}(t) =$$

$$= \sum_{n=1-N}^{2N-1} \left\{ \left[ \frac{T(1-\gamma)}{2} - (t-nT-\gamma T) \right] \frac{U\gamma}{LI_{\rm H}} N + 1 \right\} \times (8)$$

$$\times \frac{I_{\rm H}}{N} \Phi(t-nT-\gamma T) \Phi(nT+T-t),$$

$$I_{L \ i}(t) = I_{L \ up} \left( t - \frac{(i-1)T}{N} \right) + I_{L \ down} \left( t - \frac{(i-1)T}{N} \right), \quad (9)$$

где  $I_{Lup}(t)$  — временная зависимость тока дросселя для интервала нарастания,  $I_{L down}(t)$  — временная зависимость тока дросселя для интервала спада,  $I_{Li}(t)$  — полная временная зависимость тока дросселя в ячейке *i* (при общем количестве ячеек, равном *N*).

Подставляя необходимые значения N и *i* и используя (9), можно получить полную временную зависимость для тока дросселя любой из ячеек преобразователя.

Определение установленной мощности конденсатора  $C_{\text{вых}}$  осуществляется подстановкой (9) в следующие выражения:

$$I_{C_{\text{BMX}}}(t) = \left(\sum_{i=1}^{N} I_{Li}(t)\right) - I_{\text{H}},$$
 (10)

$$I_{C_{\text{BMX}},\pi} = \sqrt{\frac{1}{T}} \int_{0}^{T} I_{C_{\text{BMX}}}^{2}(t) dt, \qquad (11)$$

$$S_{C_{\text{BMX}}} = \frac{I_{C_{\text{BMX}}, \mathcal{I}} \gamma U}{P_{\text{H}}}.$$
 (12)

Как и ранее, вычисления проводились подстановкой (9) в эмпирическом виде. По результатам вычислений строится зависимость  $S_{C_{\text{вых}}}(\gamma)$  для нескольких значений N при изменении  $\gamma$  в пределах 0.01–0.99.

Для приведения математической модели преобразователя в соответствие исследуемому устройству индуктивность  $L_N$  принята величиной постоянной независимо от количества ячеек, а минимальный коэффициент запаса по индуктивности, в случае трех ячеек,  $B_{\min} = (L_N/L_{\text{кр}}) = 2$ , где величина критической индуктивности  $L_{\text{кр}}$  вычисляется для  $\gamma = 0.5$ :

$$L_{\rm kp} = \frac{UTN\gamma(1-\gamma)}{2I_{\rm H}} = \frac{UT \cdot 3 \cdot 0.5(1-0.5)}{2I_{\rm H}} = \frac{3}{8} \frac{UT}{I_{\rm H}}.$$
(13)

#### РЕЗУЛЬТАТЫ ЭКСПЕРИМЕНТА И РАСЧЕТОВ

На рис. 2 в одном масштабе приведены теоретические сфазированные диаграммы входного тока преобразователя для случаев N = 1, 2, 3 и ко-

ПРИБОРЫ И ТЕХНИКА ЭКСПЕРИМЕНТА № 2 2020



Рис. 2. Временные диаграммы входного тока при различном количестве ячеек.

эффициента заполнения импульсов управления  $\gamma = 0.4 = \text{const}$ , построенные по (1). Ток нагрузки имеет одну и ту же величину для всех трех случаев, поэтому средняя величина входного тока тоже одинакова, что показано на диаграмме. Согласно (4), диаграмму тока входного конденсатора  $I_{C_{\text{вх}}}(t)$  можно получить смещением диаграммы  $I_{\text{вх}}(t)$  вниз по оси ординат на величину  $I_{\text{вх ср}}$ . Поэтому по диаграмме на рис. 2 можно оценивать величину как действующего входного тока, так и действующего тока конденсатора  $C_{\text{вх}}$ .

Уже при N = 2 (диаграмма  $I_{BX2}(t)$ ) почти в 2 раза уменьшается амплитуда входного тока с последу-

ющим из этого уменьшением  $I_{\text{вх д}}$  и  $I_{C_{\text{вх }}}$ . При N=3входной ток становится непрерывным, что связано с выполнением неравенства  $\gamma > 1/N$ , определяющего прерывистым является входной ток или непрерывным. Другими словами, при  $\gamma > 1/N$  появляются временные интервалы, в которых силовые ключи находятся в открытом состоянии одновременно в двух и более ячейках преобразователя. Хотя в рассматриваемом случае это и привело к увеличению максимального значения входного тока по сравнению со случаем N=2, однако амплитуда его переменной составляющей, влияющая на  $I_{C_{\text{вх }}A}$ , уменьшилась.

Таким образом, построение п.п.н. по предложенному способу позволяет более равномерно распределить во времени потребление энергии из первичного источника, к которому, в данном случае, нужно отнести и входной фильтр  $L_{\phi}C_{\rm BX}$ . Другими словами, для первичного источника преобразователь становится в большей степени активной нагрузкой, чем реактивной, с увеличением количества ячеек. Отрицательным эффектом здесь является увеличение в N раз частоты  $I_{\rm BX}(t)$ , приводящее к такому же увеличению частоты пульсаций напряжения на  $C_{\rm BX}$ , всегда имеющих место в реальном устройстве, что требует применения более высокочастотных конденсаторов [7].

На рис. 3 приведены теоретические сфазированные диаграммы токов дросселей для случаев N = 2, 3 и указанной выше величине  $\gamma$ . Средняя величина тока дросселя в любой из ячеек одинакова и равна  $I_{\rm H}/N$ . Коэффициент запаса по индуктивности *B* обратно пропорционален *N*, т.е. для поддержания тока дросселя в непрерывном режиме дроссель должен иметь тем большую индуктивность, чем больше ячеек п.п.н. Данные также были подтверждены моделированием преобразователя в OrCAD.

Расчетные и экспериментальные зависимости  $I_{\text{вх д}}(\gamma), S_{C_{\text{вх}}}(\gamma), S_{C_{\text{вкк}}}(\gamma)$  представлены соответственно на рис. 4, 5, 6, причем экспериментально полученные зависимости отображены штриховыми линиями. Экспериментальные значения отличаются от расчетных не более чем на 10% во всех точках, кроме точек  $S_{C_{\text{вкx}}2}(\gamma)$  и  $S_{C_{\text{вкx}}2}(\gamma)$  при  $\gamma = 0.5$ .

Конденсаторы	N	Действующий ток конденсатора, А	Количество, тип конденсаторов	Стоимость	Экономия
$C_{\rm BX}$	1	298.6	14, B43564D4338 EPCOS	$14 \times 65 $ = 910 \$	753 \$
	3	110	10, B43564C4158 EPCOS	$10 \times 21.7 \$ = 217 \\$	
$C_{\rm bbix}$	1	47.9	4, B43564C4158 EPCOS	$4 \times 21.7 \$ $\approx 87 \$	
	3	18.8	6, B43231A9477 EPCOS	$6 \times 4.5 \$ = 27 \\$	

Таблица 1. Экономический эффект



**Рис. 3.** Временные диаграммы токов дросселей в ячейках преобразователя.

Анализ (3) показал, что при  $\gamma < 1/N$  величина входного действующего тока уменьшается в  $1/\sqrt{N}$ раз по сравнению с одиночным п.п.н. В остальной области изменения  $\gamma$  зависимость не представляется в аналитическом виде. Максимальное значение  $I_{\text{вх д}}$ , достигаемое при  $\gamma = 1$ , независимо от N равно  $I_{\text{H}}$ . На рис. 4 представлены зависимости для случаев N = 1, 2. Для N = 3 значения  $I_{\text{вх д}}$ отличны от значений при N = 2 не более чем на 10-15% при  $\gamma > 0.33$ .

Для зависимостей  $S_{C_{\text{вк}}}(\gamma)$  и  $S_{C_{\text{вых}}}(\gamma)$ , построенных для N = 1, 2, 3 и представленных соответственно на рис. 5 и 6, характерно наличие (N-1)локальных минимумов, которые находятся в точках  $\gamma = i/N$ , где i = 1, 2, ..., N. Другими словами, указанные локальные минимумы находятся в переходных точках, когда при меньшей величине  $\gamma$ одновременно открытые ключи присутствуют в *i*, а при большей в (*i* + 1) ячейках. Теоретически величина  $S_{C_{\text{nurver}}}$  достигает в этих точках нулевого значения, но экспериментальное исследование на примере зависимости  $S_{C_{RMX}2}(\gamma)$  показало, что в реальном устройстве достижение такой величины невозможно. Основная причина этого – наличие паразитных параметров, в частности эквивалентного последовательного сопротивления и индуктивности конденсатора C<sub>вых</sub>.



**Рис. 4.** Расчетные и экспериментальные зависимости действующего значения входного тока  $I_{\text{вх д}}(\gamma)$  для N = 1, 2.

Полученные зависимости также являются функцией  $B_{\min}$  — минимального коэффициента запаса по индуктивности, который при постоянном токе нагрузки определяется по (13). Для всех приведенных результатов  $B_{\min} = 2$ . Проведение расчетов и построение зависимостей для других значений  $B_{\min}$  показало следующее:

1)  $S_{C_{\text{вых}}}(\gamma) = k(\gamma)/B_{\min}$ , т.е., величина  $B_{\min}$  не влияет на характер зависимости, определяя лишь нормирующий коэффициент относительно случая  $B_{\min} = 1$  (граничный режим);

2)  $S_{C_{\text{вх}3}}(\gamma) \leq S_{C_{\text{вх}2}}(\gamma)$  при  $B_{\min} = 1$  для любого возможного значения  $\gamma$ , при  $B_{\min} \rightarrow \infty S_{C_{\text{вх}}}(\gamma) \rightarrow 0$  для  $\gamma = i/N$ , причем диапазон  $\gamma$ , в котором  $S_{C_{\text{вх}3}}(\gamma) > S_{C_{\text{вх}2}}(\gamma)$ , составляет  $\gamma \approx 0.45 - 0.55$  для  $2 \leq B_{\min} \leq \infty$ .



**Рис. 5.** Расчетные и экспериментальные зависимости установленных мощностей конденсаторов входного фильтра  $S_{C_{wx}}(\gamma)$  для N = 1, 2, 3.



**Рис. 6.** Расчетные и экспериментальные зависимости установленных мощностей конденсаторов выходного фильтра  $S_{C_{max}}(\gamma)$  для N = 1, 2, 3.

Проведение спектрального анализа зависимости  $I_{\rm BX}(t)$  на рис. 2 показало, что в спектре присутствуют гармоники, только пропорциональные N, причем амплитуда соответствующих гармоник не зависит от *N*. Другими словами, с увеличением количества ячеек п.п.н. в спектре  $I_{\text{вх}}(t)$  изменяется только частота основной гармоники, амплитуда же ее остается неизменной. Поэтому, несмотря на видимое увеличение частоты  $I_{\rm BX}(t)$ , обеспечение электромагнитной совместимости преобразователя с первичным источником осуществляется одинаковыми средствами для любого значения *N*. С другой стороны, уменьшение действующей величины входного тока (рис. 4) позволяет использовать проводники меньшего сечения при одной и той же мощности нагрузки, что для преобразователей большой мощности является весьма ощутимым преимуществом.

Увеличение количества элементов в исследуемом преобразователе, относительно одиночного п.п.н., происходит с пропорциональным уменьшением среднего тока, протекающего через них, что позволяет использовать более дешевые компоненты. Это в первую очередь относится к силовым транзисторам и диодам. Уменьшение среднего тока через дроссель вместе с увеличением числа дросселей требует увеличения их индуктивностей для поддержания режима непрерывных токов, но позволяет использовать обмотку и сердечник меньших сечений.

Основной выигрыш в стоимости преобразователя происходит из-за возможности применения входного и выходного конденсаторов с меньшей нагрузочной способностью по току. Экономический эффект на примере стабилизатора тока для сварочной машины мощностью до 250 кВт представлен в табл. 1 [8]. Основные параметры стабилизатора тока: входное напряжение 500 В, ток нагрузки 700 А при напряжении на нагрузке 380 В.

**Выводы.** При параллельном включении п.п.н. в случае  $B_{\min} = 2$ :

 действующая величина входного тока уменьшается:

в 1.41 раза при ү < 0.5, в среднем в 1.2 раза при 0.5 < ү < 0.8 для N = 2,</li>

• в 1.73 раза при  $\gamma < 0.33$ , в среднем в 1.4 раза при 0.33 <  $\gamma < 0.66$  для N = 3;

 суммарная величина установленной мощности конденсаторов С<sub>ву</sub> и С<sub>вых</sub> уменьшается:

• в среднем в 2.5 раза при рабочем диапазоне изменения  $\gamma = 0.35 - 0.65$  для N = 2,

• в среднем в 3.6 раза при рабочем диапазоне изменения  $\gamma = 0.2 - 0.4$  для N = 3;

– при рабочем диапазоне  $\gamma = 0.45-0.8$  наиболее выгодно использовать не менее двух ячеек п.п.н., а при  $\gamma = 0-0.5$  – не менее трех;

– экономический эффект на примере стабилизатора тока для сварочной машины максимальной мощностью 250 кВт составил 753 \$, что ориентировочно составляет 10–15% от его общей стоимости.

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Зиновьев Г.С. Основы силовой электроники: Уч. пособие. Новосибирск: Изд-во НГТУ, 2003.
- 2. Семенов Б.Ю. Силовая электроника: от простого к сложному. М.: Солон-пресс, 2006.
- 3. *Конягин А.В.* // Мир периферийных устройств ПК. 2006. № 4. http://www.mirpu.ru/motherboard/81-2011-02-12-20-10-05/153-intel-pentium-amd.html
- 4. Multiphase Controllers / Renesas. October 2019. https://www.renesas.com/eu/en/products/powermanagement/pwm-switching-controller/multiphasecontrollers.html
- 5. *Пахомов С.* // Компьютер пресс. 2009. № 8. http://compress.ru/article.aspx?id=20689#10
- 6. *Буркин Е.Ю., Свиридов В.В., Степанов Е.Ю.* // Изв. Том. политехн. ун-та. 2012. Т. 321. № 4. С. 155.
- Кадацкий А.Ф. Автореф. дис. ... докт. техн. наук. М.: МЭИ, 1996.19 с.
- Findchips: electronic components / Findchips. October 2019. https://www.findchips.com