УДК 539.3

КОНТАКТНАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ НЕОДНОРОДНОГО ЦИЛИНДРА С ПЕРЕМЕННЫМ КОЭФФИЦИЕНТОМ ПУАССОНА

© 2019 г. Д. А. Пожарский*

Донской государственный технический университет, Ростов-на-Дону, Россия * e-mail: pozharda@rambler.ru

> Поступила в редакцию 01.12.2017 г. После доработки 20.03.2018 г. Принята к публикации 27.03.2018 г.

В цилиндрических координатах в условиях осевой симметрии изучается система двух дифференциальных уравнений упругого равновесия, когда коэффициент Пуассона – произвольная достаточно гладкая функция радиальной координаты, а модуль сдвига постоянный. При этом модуль упругости оказывается переменным по радиальной координате. Предлагается общее представление решения этой системы, которое приводит к векторному уравнению Лапласа и скалярному уравнению Пуассона, правая часть которого зависит от коэффициента Пуассона. При проецировании векторное уравнение Лапласа сводится к двум дифференциальным уравнениям, одно из которых – скалярное уравнение Лапласа. При помощи интегрального преобразования Фурье построены в квадратурах точные общие решения уравнений Лапласа и Пуассона. Получено интегральное уравнение осесимметричной контактной задачи о взаимодействии жесткого бандажа с неоднородным цилиндром и найдены его регулярное и сингулярное асимптотические решения по методу В.М. Александрова.

Ключевые слова: контактная задача, упругость, неоднородный цилиндр **DOI:** 10.1134/S0032823519020139

Ранее аналогичные точные фундаментальные решения при переменном коэффициенте Пуассона были получены для полупространства и слоя (коэффициент Пуассона зависит от глубины) [1, 2] и для плоского клина (коэффициент Пуассона зависит от угловой координаты) [3]. Исследовался частный случай изменения коэффициента Пуассона с глубиной полупространства [4]. Для однородного упругого цилиндра известны фундаментальные решения [5] и асимптотические решения контактных задач [6–9]. Для неоднородного цилиндра, когда модуль упругости и коэффициент Пуассона зависят от радиальной координаты, предлагалось искать решение по методу возмущений [10]. При построении фундаментальных решений динамических задач для неоднородных цилиндрических труб использовались численные методы, для решения интегральных уравнений применялся обобщенный метод фиктивного поглощения [11–13].

В отличие от предыдущих исследований [10–13] в рассматриваемом ниже случае на основе подхода А.Н. Бородачева [2] фундаментальное решение и символ ядра интегрального уравнения контактной задачи получены в квадратурах. Показано, что асимптотические свойства символа ядра не меняются, когда функция, выражаемая через переменный коэффициент Пуассона, разлагается в степенной ряд. **1. Общее решение.** В цилиндрических координатах *r*, *z* рассмотрим осесимметричную деформацию упругого полого цилиндра { $\rho_1 \le r \le \rho$, $|z| < \infty$ }, когда модуль сдвига *G* постоянный, а коэффициент Пуассона v(*r*) – произвольная достаточно гладкая функция, удовлетворяющая условию -1 < v(r) < 0.5 [2]. В этом случае модуль продольной упругости материала E(r) = 2G(1 + v(r)) – положительная функция угловой координаты. При отсутствии массовых сил векторное уравнение равновесия в перемещениях для этой модели принимает форму

$$\Delta \mathbf{u} + \operatorname{grad}(\gamma(r) \operatorname{div} \mathbf{u}) = 0; \quad \mathbf{u} = (u, w), \quad u = u(r, z)$$

$$w = w(r, z), \quad \gamma(r) = [1 - 2v(r)]^{-1}$$
(1.1)

Важно подчеркнуть, что в отличие от декартовых координат в цилиндрических координатах проекции оператора Лапласа от вектора не обязательно совпадают с оператором Лапласа от проекций этого вектора.

Разыскивая общее решение уравнения (1.1) в форме

$$\mathbf{u} = \mathbf{B} + \text{grad } b, \quad \mathbf{B} = (B_1, B_2), \quad B_1 = B_1(r, z), \quad B_2 = B_2(r, z), \quad b = b(r, z)$$
 (1.2)

и подставляя представление (1.2) в уравнение (1.1), приходим к векторному уравнению Лапласа и скалярному уравнению Пуассона

$$\Delta \mathbf{B} = 0, \quad \Delta b = \eta(r) \operatorname{div} \mathbf{B}; \quad \eta(r) = -[2(1 - v(r))]^{-1}$$
(1.3)

Для однородного материала, v(r) = v = const, представление (1.2), (1.3) совпадает с решением Фрайбергера [14], которое в этом случае при

$$B_1 = 4(1 - v)B_r$$
, $b = -rB_r - B_0$, $B_2 = B_z = 0$

сводится к представлению Папковича—Нейбера в цилиндрических координатах через три гармонические функции B_0 , B_r , B_z [5].

Проекции векторного уравнения Лапласа (1.3) приводят к уравнениям

$$\Delta B_1 - \frac{B_1}{r^2} = 0, \quad \Delta B_2 = 0, \quad \Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$
(1.4)

При помощи интегрального преобразования Фурье, предполагая, что задача симметрична по *z*, общее решение уравнений (1.4) получим в виде

$$B_{1} = \int_{0}^{\infty} [C_{1}I_{1}(\beta r) + C_{2}K_{1}(\beta r)] \cos\beta zd\beta, \quad B_{2} = \int_{0}^{\infty} [D_{1}I_{0}(\beta r) + D_{2}K_{0}(\beta r)] \sin\beta zd\beta, \quad (1.5)$$

где $I_n(r)$ и $K_n(r)$ – цилиндрические функции Бесселя (n = 0, 1). Отсюда выразим дивергенцию в правой части уравнения Пуассона (1.3), а затем, используя метод вариации произвольных постоянных, найдем частное решение этого уравнения, в форме

$$b = \int_{0}^{\infty} \{ (C_1 + D_1) [E_1 I_0(\beta r) - E_2 K_0(\beta r)] + (C_2 - D_2) [E_1 K_0(\beta r) - E_3 I_0(\beta r)] \} \beta \cos \beta z d\beta$$

$$E_1 = \int_{\rho_1}^{r} s\eta(s) I_0(\beta s) K_0(\beta s) ds, \quad E_2 = \int_{\rho_1}^{r} s\eta(s) I_0^2(\beta s) ds, \quad E_3 = \int_{\rho_1}^{r} s\eta(s) K_0^2(\beta s) ds$$
(1.6)

Величины C_m и D_m (m = 1, 2) в формулах (1.5) и (1.6) определяются из четырех граничных условий на внешней и внутренней поверхностях цилиндра. На основании закона Гука для напряжений имеем выражения

$$\tau_{rz} = G\left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial r}\right), \quad \sigma_r = 2G\gamma(r)\left((1 - v(r))\frac{\partial u}{\partial r} + v(r)\left(\frac{u}{r} + \frac{\partial w}{\partial z}\right)\right) \tag{1.7}$$

Пусть, например, к сплошному цилиндру ($\rho_1 = 0$) при z = 0 приложена осесимметричная нормальная сосредоточенная нагрузка q. В этом случае в формулах (1.5) и (1.6) следует положить $C_2 = D_2 = 0$. Граничные условия имеют вид ($\delta(z) - \delta$ -функция Дирака)

$$r = \rho$$
: $\tau_{rz} = 0$, $\sigma_r = -q\delta(z)$ (1.8)

На основании представлений (1.2)-(1.7) и условий (1.8) приходим к системе двух уравнений, решив которую, найдем

$$C_{1} = \frac{q\rho}{2\pi G} \frac{I_{1} - 2(F_{1}I_{1} + F_{2}K_{1})}{I_{1}^{2} + 2F_{2}}, \quad D_{1} = \frac{q\rho}{2\pi G} \frac{I_{1} + 2(F_{1}I_{1} + F_{2}K_{1})}{I_{1}^{2} + 2F_{2}}$$

$$F_{1} = \beta^{2} \int_{0}^{\rho} s\eta(s)I_{0}(\beta s)K_{0}(\beta s)ds, \quad F_{2} = \beta^{2} \int_{0}^{\rho} s\eta(s)I_{0}^{2}(\beta s)ds \qquad (1.9)$$

$$I_{n} = I_{n}(\beta\rho), \quad K_{n} = K_{n}(\beta\rho)$$

Используя формулы (1.2), (1.5), (1.6) и (1.9), для нормального перемещения при *r*=р получим выражение

$$u(\rho, z) = \frac{q\rho}{2\pi G} \int_{0}^{\infty} \frac{I_{1}^{2} \cos\beta z d\beta}{I_{1}^{2} + 2F_{2}},$$
(1.10)

которое при v(r) = v = const совпадает с известным [6–9]

$$u(\rho, z) = -\frac{q\rho(1-\nu)}{\pi G} \int_{0}^{\infty} \frac{I_{1}^{2} \cos\beta z d\beta}{\beta^{2} \rho^{2} (I_{0}^{2} - I_{1}^{2}) - 2(1-\nu) I_{1}^{2}}$$
(1.11)

При выводе формулы (1.11) использовано значение интеграла [15]

$$\int_{0}^{\rho} s I_{0}^{2}(\beta s) ds = \frac{\rho^{2}}{2} (I_{0}^{2} - I_{1}^{2})$$
(1.12)

2. Контактная задача. Рассмотрим осесимметричную контактную задачу о взаимодействии бесконечного упругого неоднородного (с переменным коэффициентом Пуассона) цилиндра радиуса ρ с жестким бандажом шириной 2*a* и основанием $r = \rho - \delta$. Требуется определить контактное давление $\sigma_r(\rho, z) = -q(z)$ в области контакта $|z| \le a$. Учитывая выражение (1.10) и условие контакта $u(\rho, z) = -\delta$ ($|z| \le a$), после введения безразмерных величин

$$x = \frac{z}{a}, \quad u = \beta \rho, \quad \lambda = \frac{\rho}{a}, \quad \varphi(x) = \frac{(1 - v_0)q(z)}{G}, \quad v_0 = v(0), \quad f = \frac{\delta}{a}$$
 (2.1)

придем относительно функции $\phi(x)$ к интегральному уравнению (ИУ)

$$\int_{-1}^{1} \varphi(\xi) k\left(\frac{x-\xi}{\lambda}\right) d\xi = \pi f \quad (|x| \le 1)$$
(2.2)

с ядром

$$k(t) = \int_{0}^{\infty} K(u) \cos ut du, \quad K(u) = \frac{-(1 - v_0)^{-1} I_1^2(u)}{2(I_1^2(u) + 2F(u))}$$

$$F(u) = \frac{u^2}{\rho^2} \int_{0}^{\rho} s\eta(s) I_0^2 \left(\frac{us}{\rho}\right) ds$$
(2.3)

Допустим, что функция $\eta(r)$ (1.3) разлагается в ряд по четным степеням радиальной координаты:

$$\eta(r) = \eta_0 + \eta_1 \frac{r^2}{\rho^2} + \eta_2 \frac{r^4}{\rho^4} + \dots \quad (0 \le r \le \rho), \quad \eta_0 = -\frac{1}{2(1 - \nu_0)}$$
(2.4)

Тогда, подставляя разложение (2.4) в формулу (2.3) для F(u) и используя интеграл (1.12) и рекуррентное значение интеграла [15] (см. обозначения (1.9))

$$\beta^{2} \int_{0}^{\rho} s^{2m+1} I_{0}^{2}(\beta s) ds = \frac{2m^{3}}{2m+1} \int_{0}^{\rho} s^{2m-1} I_{0}^{2}(\beta s) ds - \frac{\rho^{2m}}{4m+2} [(mI_{0} - \beta \rho I_{1})^{2} + (m^{2} - \beta^{2} \rho^{2}) I_{0}^{2}], \quad (2.5)$$
$$m = 1, 2, \dots$$

можно последовательно находить возникающие интегралы по переменной *s*. В результате можно показать, что при удержании любого конечного числа слагаемых в разложении (2.4) асимптотическое поведение в бесконечности и нуле символа ядра K(u) вида (2.3) принципиально не меняется и имеет вид

$$K(u) = c_0 u^{-1} + c_1 u^{-2} + c_2 u^{-3} + c_3 u^{-4} + O(u^{-5}) \quad (u \to \infty)$$

$$K(u) = d_0 + d_1 u + d_2 u^2 + O(u^3) \quad (u \to 0)$$
(2.6)

Такое поведение обеспечивает возможность применения асимптотических методов при больших и малых значениях параметра λ [6–9] для решения ИУ (2.2). Безразмерный параметр λ , введенный в формулах (2.1), характеризует относительную ширину бандажа.

Далее будем удерживать в разложении (2.4) только два первых члена. Тогда

$$v(r) = 1 + \frac{1}{2(\eta_0 + \eta_1 r^2 \rho^{-2})}$$
(2.7)

С целью приведения коэффициента c_0 в разложении (2.6) к единице домножим обе части ИУ (2.2) на 1 – 3 η и будем рассматривать ИУ

$$\int_{-1}^{1} \varphi(\xi) k\left(\frac{x-\xi}{\lambda}\right) d\xi = \pi(1-3\eta) f \quad (|x| \le 1),$$
(2.8)

для которого символ ядра, используя интегралы (1.12) и (2.5), запишем в форме

$$K(u) = \frac{1 - 3\eta}{u^2(1 - \eta)(\omega_0^2 - 1) - 2\eta(u\omega_0 - 1) - 2(1 - \nu_0)}$$

$$\omega_0 = \frac{I_0(u)}{I_1(u)}, \quad \eta = \frac{2(1 - \nu_0)\eta_1}{3}$$
(2.9)

При $\eta = 0$ символ (2.9) совпадает с известным для однородного цилиндра [6–9].

3. Регулярный асимптотический метод. Используя известные разложения для цилиндрических функций ([16], формулы 9.6.10 и 9.7.1), найдем коэффициенты в разложениях (2.6) для символа (2.9):

$$c_{0} = 1, \quad c_{1} = \frac{1 - 2v_{0}}{1 - 3\eta}, \quad c_{2} = c_{1}^{2} - \frac{3(3 - 5\eta)}{8(1 - 3\eta)}$$

$$c_{3} = c_{1}^{3} - \frac{3(1 - 2v_{0})(3 - 5\eta)}{4(1 - 3\eta)^{2}} - \frac{3(2 - 3\eta)}{4(1 - 3\eta)}$$

$$d_{0} = \frac{1 - 3\eta}{2(1 + v_{0}) - 6\eta}, \quad d_{1} = 0, \quad d_{2} = \frac{(1 - 3\eta)\eta}{2[2(1 + v_{0}) - 6\eta]^{2}}$$
(3.1)

η	<i>a</i> ₃₀	<i>a</i> ₃₁	В	С	D	E	θ (%)			
-0.08	-0.546	1.503	1.040	1.713	0.323	2.530	4.5			
-0.04	-0.551	1.591	1.000	1.797	0.357	1.480	5.0			
0	-0.556	1.701	1.050	1.806	0.400	2.250	5.0			
0.04	-0.561	1.843	1.030	1.879	0.455	1.850	5.5			
0.08	-0.567	2.034	1.020	1.945	0.526	1.850	6.0			

На основании асимптотического поведения символа (2.6), (3.1) ядро ИУ (2.3) при больших значениях λ ($t \rightarrow 0$) можно представить в форме [6]

$$k(t) = -\ln|t| + a_{30} + a_{20}|t| + a_{11}t^{2}\ln|t| + a_{31}t^{2} + a_{20}|t|^{3} + O(t^{4}\ln|t|)$$

$$a_{30} = \int_{0}^{\infty} \frac{uK(u) - 1 + \exp(-u)}{u} du, \quad a_{20} = -\frac{\pi c_{1}}{2}, \quad a_{11} = \frac{c_{2}}{2}, \quad a_{21} = \frac{\pi c_{3}}{12}$$

$$a_{31} = -\frac{3c_{2}}{4} + \frac{1}{2}\int_{0}^{\infty} [u^{2} - u^{3}K(u) + c_{1}u + c_{2}(1 - \exp(-u))]\frac{du}{u}$$
(3.2)

Значения интегралов в формулах (3.2) приведены в табл. 1 (вторая и третья колонки, $v_0 = 0.3$).

Применяя для решения ИУ (2.8), (2.9) регулярный асимптотический метод [6], основанный на последовательном решении сингулярных ИУ с ядром Коши, получим приближенное выражение для контактного давления

$$\begin{split} \varphi(x) &= \frac{1}{\sqrt{1 - x^2}} \bigg[\omega_{00}(x) + \frac{\omega_{10}(x)}{\lambda} + \frac{\omega_{20}(x)}{\lambda^2} + \frac{\ln\lambda}{\lambda^2} \omega_{21}(x) + \\ &\quad + \frac{\omega_{30}(x)}{\lambda^3} + \frac{\ln\lambda}{\lambda^3} \omega_{31}(x) + O\bigg(\frac{\ln^2\lambda}{\lambda^4}\bigg) \bigg] \\ \omega_{00}(x) &= \frac{N_0}{\pi}, \quad \omega_{10}(x) = \frac{4N_0}{\pi^3} a_{20}S_1(x), \quad \omega_{21}(x) = -\frac{N_0}{\pi} a_{11}(1 - 2x^2) \\ \omega_{20}(x) &= \frac{N_0}{\pi} \bigg[(a_{11}(1.5 - \ln 2) + a_{31})(1 - 2x^2) + \frac{32}{\pi^4} a_{20}^2(S_2(x) - S_0) \bigg] \\ \omega_{31}(x) &= -\frac{2N_0}{\pi^3} a_{11}a_{20}S_4(x) \\ \omega_{30}(x) &= \frac{N_0}{\pi^3} \bigg[\frac{8}{9} a_{11}a_{20}S_3(x) + \bigg(6a_{21}(1 + 2x^2) - \frac{128}{\pi^4} a_{20}^3S_0 \bigg) S_1(x) + \\ &\quad + [9a_{21} + 2a_{20}(a_{11}(1.5 - \ln 2) + a_{31})]S_4(x) + \frac{8}{3}a_{21} + \frac{64}{\pi^4} a_{20}^3S_5(x) \bigg], \end{split}$$

где

Таблица 1

$$S_0 = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{4m}{(4m^2 - 1)^3}, \quad S_1(x) = 1 - 2x^2 + 2\sqrt{1 - x^2} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{\sin[(2m + 1)\arccos x]}{(2m + 1)^2}$$
$$S_2(x) = \sqrt{1 - x^2} \left[0.4356 + 0.1321x^2 + 0.2494x \ln \frac{1 - x}{1 + x} \right]$$

$$S_{3}(x) = -1 + 2x^{2} + 144\sqrt{1 - x^{2}} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{\sin[(2m+3)\arccos x]}{(2m+1)^{2}(2m+3)^{2}(2m+5)^{2}}$$

$$S_{4}(x) = \frac{4}{3} - 2x^{2} + x(1 - x^{2})\ln\frac{1 - x}{1 + x}$$

$$S_{5}(x) = 0.3547 - 8.463x^{2} + 0.3442x^{4} + x(1 - x^{2})(0.1180 + 0.03305x^{2})\ln\frac{1 - x}{1 + x} - 0.4156(1 - x^{2})^{2}\ln^{2}\frac{1 - x}{1 + x} + 0.3026S_{1}(x)$$

Интегральная характеристика контактного давления вычисляется по формуле

$$N_{0} = \int_{-1}^{1} \varphi(x) dx = \pi (1 - 3\eta) f[a_{30} + 0.8106a_{20}\lambda^{-1} + (a_{11} + a_{31} - 0.03287a_{20}^{2})\lambda^{-2} + (1.442a_{21} - 0.2702a_{11}a_{20} - 0.1807a_{20}a_{31} - 0.02450a_{20}^{3})\lambda^{-3} + \ln(2\lambda)(1 - a_{11}\lambda^{-2} + 0.1801a_{11}a_{20}\lambda^{-3}) + O(\lambda^{-4}\ln(2\lambda))]^{-1}$$
(3.4)

Погрешность решения (3.3), (3.4) при $\lambda \ge 2$ не превосходит 6%. Это решение можно рекомендовать, когда диаметр цилиндра существенно превосходит длину бандажа.

4. Сингулярный асимптотический метод. При малых значениях λ заменим ИУ (2.8) на эквивалентную систему трех ИУ [8, 9]

$$\int_{-1}^{\infty} \omega \left(\frac{1+\xi}{\lambda}\right) k \left(\frac{x-\xi}{\lambda}\right) d\xi = \pi \lambda + \int_{-\infty}^{-1} \left[\omega \left(\frac{1-\xi}{\lambda}\right) - p(\xi)\right] k \left(\frac{x-\xi}{\lambda}\right) d\xi \quad (-1 \le x < \infty)$$

$$\int_{-\infty}^{1} \omega \left(\frac{1-\xi}{\lambda}\right) k \left(\frac{x-\xi}{\lambda}\right) d\xi = \pi \lambda + \int_{-1}^{\infty} \left[\omega \left(\frac{1+\xi}{\lambda}\right) - p(\xi)\right] k \left(\frac{x-\xi}{\lambda}\right) d\xi \quad (-\infty < x \le 1) \quad (4.1)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} p\left(\frac{\xi}{\lambda}\right) k \left(\frac{x-\xi}{\lambda}\right) d\xi = \pi \lambda \quad (-\infty < x < \infty)$$

при условии

$$\varphi(x) = (1 - 3\eta) \frac{f}{\lambda} \left[\omega \left(\frac{1 + x}{\lambda} \right) + \omega \left(\frac{1 - x}{\lambda} \right) - p \left(\frac{x}{\lambda} \right) \right] \quad (|x| \le 1)$$
(4.2)

Из последнего ИУ (4.1) при помощи преобразования Фурье найдем вырожденное решение (см. формулы (2.6), (3.1))

$$p(x\lambda^{-1}) = d_0^{-1} \tag{4.3}$$

Первое и второе ИУ (4.1) заменами переменных сводятся к одному ИУ

$$\int_{0}^{\infty} \omega(\tau)k(t-\tau)d\tau = \pi + \int_{2/\lambda}^{\infty} [\omega(\tau) - d_0^{-1}]k\left(\frac{2}{\lambda} - t - \tau\right)d\tau$$
(4.4)

Можно показать, что интеграл в правой части ИУ (4.4) экспоненциально убывает при $\lambda \rightarrow 0$, и для решения этого ИУ применим метод последовательных приближений, на каждом шаге которого возникает ИУ Винера–Хопфа.

η	$\lambda = 8$	4	2	2	1	0.5	0.25			
	Формула (3.4)			Формула (4.7)						
-0.08	1.76	2.52	3.99	3.99	6.94	13.0	25.3			
-0.04	1.60	2.29	3.64	3.63	6.31	11.9	23.1			
0	1.43	2.06	3.28	3.29	5.76	10.9	21.2			
0.04	1.27	1.83	2.92	2.93	5.14	9.74	19.0			
0.08	1.10	1.60	2.55	2.57	4.54	8.65	17.0			

Таблица 2

При малых значениях λ будем решать ИУ (4.4) в нулевом приближении, пренебрегая интегралом в правой части. Для упрощенной факторизации символа ядра в соответствии с его свойствами (2.6), (3.1) используем аппроксимацию

$$K(u) \approx \frac{\sqrt{u^2 + B^2}}{u^2 + C^2} \exp\left(\frac{D}{\sqrt{u^2 + E^2}}\right), \quad D = c_1, \quad \frac{B}{C^2} \exp\left(\frac{D}{E}\right) = d_0, \quad E > 1$$
(4.5)

Значения постоянных, входящих в формулу (4.5), и погрешность этой аппроксимации на действительной оси θ приведены в табл. 1 (последние пять колонок, $v_0 = 0.3$).

Применяя метод Винера-Хопфа, решение ИУ (4.4), (4.5) в нулевом приближении получим в виде

$$\omega(s) = \frac{1}{\sqrt{d_0}} \left(\frac{\exp(-Bs)}{\sqrt{\pi s}} + \frac{C}{\sqrt{B}} \operatorname{erf}(\sqrt{Bs}) + I(s) \right)$$

$$I(s) = \frac{-D}{\pi} \int_0^s \left[\frac{\exp(-B(s-\tau))}{\sqrt{\pi(s-\tau)}} + \frac{C}{\sqrt{B}} \operatorname{erf}(\sqrt{B(s-\tau)}) \right] K_0(E\tau) d\tau$$
(4.6)

Формулы (4.2), (4.3) и (4.6) определяют сингулярное асимптотическое решение ИУ (2.8). На основании этих формул найдем интегральную характеристику контактного давления

$$N_{0} = (1 - 3\eta)f\left\{\frac{2C}{\sqrt{d_{0}B}}\left[\left(\zeta - \frac{1}{2B} + \frac{1}{C}\right)\operatorname{erf}(\sqrt{B\zeta}) + \sqrt{\frac{\zeta}{\pi B}}\operatorname{exp}(-B\zeta)\right] - \frac{\zeta}{d_{0}} + \frac{2J(\zeta)}{\sqrt{d_{0}}}\right\}$$

$$\zeta = \frac{2}{\lambda}$$
(4.7)

$$J(s) = \frac{-D}{\pi} \int_0^s \left[\frac{C}{B} \sqrt{\frac{s-\tau}{\pi}} \exp(-B(s-\tau)) + \frac{\operatorname{erf}(\sqrt{B(s-\tau)})}{\sqrt{B}} \left(1 - \frac{C}{2B} + C(s-\tau) \right) \right] K_0(E\tau) d\tau$$

Погрешность решения (4.2), (4.3), (4.6), (4.7) при $\lambda \le 1$ не превосходит (5 + θ)%. Это решение можно рекомендовать, когда длина бандажа существенно больше диаметра цилиндра.

В табл. 2 приведены значения интегральной характеристики N_0/f , рассчитанные по формулам (3.4) и (4.7) при $v_0 = 0.3$ и разных значениях λ и η . В окрестности значения $\lambda = 2$ наблюдается смыкание регулярного и сингулярного асимптотических решений контактной задачи для неоднородного цилиндра с переменным коэффициентом Пуассона, обнаруженное ранее в контактной задаче для однородного цилиндра [8]. При уменьшении параметра λ контактное давление существенно возрастает. При учете обозначений (2.4), (2.9) и v(0) = $v_0 = 0.3$ заключаем, что коэффициент Пуассона v(r) вида (2.7) возрастает на интервале $0 \le r \le \rho$ при $\eta < 0$ и убывает при $\eta > 0$. При возрастающем коэффициенте Пуассона от оси до поверхности цилиндра (при этом модуль продольной упругости также возрастает) контактные давления, отнесенные к натягу бандажа f, больше, чем при убывающем.

Работа выполнена при поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (18-01-00017).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Бородачев А.Н., Дудинский В.И. Жесткий штамп на упругом полупространстве с изменяющимся по глубине коэффициентом Пуассона // Прикл. мех. 1985. Т. 21. № 8. С. 34–39.
- 2. *Бородачев А.Н.* Упругое равновесие неоднородного по толщине слоя // Прикл. мех. 1988. Т. 24. № 8. С. 30–35.
- 3. *Пожарский Д.А.* Упругое равновесие неоднородного клина с переменным коэффициентом Пуассона // ПММ. 2016. Т. 80. Вып. 5. С. 614–621.
- 4. *Кузнецов Е.А*. Давление круглого цилиндра на полупространство с переменным по глубине коэффициентом Пуассона // Изв. АН СССР. МТТ. 1985. № 1. С. 73–86.
- 5. Лурье А.И. Пространственные задачи теории упругости. М.: ГИТТЛ, 1955. 491 с.
- 6. Александров В.М., Белоконь А.В. Асимптотическое решение одного класса интегральных уравнений и его применение к контактным задачам для цилиндрических упругих тел // ПММ. 1967. Т. 31. Вып. 4. С. 704–710.
- 7. Александров В.М., Ромалис Б.Л. Контактные задачи в машиностроении. М.: Машиностроение, 1986. 176 с.
- 8. Александров В.М., Пожарский Д.А. Об одном асимптотическом методе в контактных задачах // ПММ. 1999. Т. 63. Вып. 2. С. 295–302.
- 9. Alexandrov V.M., Pozharskii D.A. Three-dimensional contact problems. Dordrecht: Kluwer Academic, 2001. 406 p.
- 10. Ломакин В.А. Теория упругости неоднородных тел. М.: Ленанд, 2014. 376 с.
- 11. *Калинчук В.В., Белянкова Т.И*. Динамика поверхности неоднородных сред. М.: Физматлит, 2009. 316 с.
- 12. Калинчук В.В., Белянкова Т.И. Динамическая контактная задача для заполненной жидкостью преднапряженной цилиндрической трубы // ПММ. 2009. Т. 73. Вып. 2. С. 289–302.
- 13. Белянкова Т.И., Калинчук В.В., Лыжов В.А. Особенности динамики трехслойного полого цилиндра // Экологич. вестник науч. центров ЧЭС. 2015. № 4. С. 19–32.
- 14. *Gurtin M.E.* The Linear Theory of Elasticity. Handbuch der Physik. Vol. VIa/2. Berlin: Springer, 1972. P. 1–295.
- 15. *Прудников А.П., Брычков Ю.А., Маричев О.И.* Интегралы и ряды. Специальные функции. М.: Наука, 1983. 752 с.
- 16. Handbook of Mathematical Functions / Ed. by M. Abramowitz and I. Stigan. N.Y.: Dover, 1964.